

TESLA ELTOS

# MIKROPOČÍTAČOVÁ STAVEBNICE

## P E T R

---

TESLA ELTOS, státní podnik,  
Institut mikroelektronických aplikací

---

# MIKROPOCÍTAČOVÁ STAVEBNICE

P E T R

T  
E  
S  
L  
A  
E  
L  
T  
O  
S

---

TESLA ELTOS, státní podnik,  
Institut mikroelektronických aplikací

---



Příručka tvoří ucelenou uživatelskou dokumentaci mikropočítáčové stavebnice PETR. Obsahuje jednak návod k sestavení a oživení stavebnice, jednak další podrobné informace, jak již hotovou mikropočítáčovou stavebnici PETR využívat.

Protože stavebnice je, jako polytechnická pomůcka, určena k širokému použití, je i tato příručka psána populární formou spíše než jako strohý, odborný text. Pro názornost je doplněna řadou příkladů. Místy je text proložen orientačními otázkami k nimž lze nalézt odpovědi v jedné z příloh. V příručce uvedené podrobné informace o vnitřní struktuře stavebnice umožňují i profesionální využití mikropočítáčové stavebnice PETR, včetně modifikací obvodového zapojení a řídicího programu.

Přehled revizí dokumentace		
verze	datum	poznámka
01	květen 87	IMA informace 6/87
02	duben 88	původní text uživatelské příručky
03	červen 88	korektura

Příručku připravil kolektiv autorů:

Ing. Tomáš Trpišovský, CSc.<sup>1)</sup>,  
 Ing. Jaroslav Pecina<sup>1)</sup> a  
 RNDr. Petr Couf<sup>2)</sup>.

Na vypracování příkladů a ověřování stavebnice se podíleli  
 Petr Beneš a Pavel Janoušek<sup>3)</sup>.

Za pečlivou přípravu tiskové předlohy, obrázků a korektury  
 textu děkuji autoři svým spolupracovnicím Evě Hanzalové<sup>1)</sup> a  
 Jitce Živnůstkové<sup>1)</sup>.

---

<sup>1)</sup> TESLA ELTOS - Institut mikroelektronických aplikací, Praha

<sup>2)</sup> MFF UK, KKI, Praha

<sup>3)</sup> studenti, SPŠE Ječná, Praha

## Obsah

<b>JAK ČIST TUTO PŘÍRUČKU</b>	7
<b>1. ÚVODEM</b>	9
<b>2. POPIS MIKROPOČÍTAČE PETR</b>	11
2.1 Architektura mikropočítače PETR	11
2.2 Instrukční soubor mikropočítače PETR	17
<b>3. OVLÁDÁNÍ MIKROPOČÍTAČE PETR OBSLUHOU</b>	50
3.1 Příkazy zadávané obsluhou	50
3.2 Zpracování chyb	58
3.3 Zprávy zobrazované na displeji	60
<b>4. POPIS IMPLEMENTACE MIKROPOČÍTAČE PETR</b>	61
4.1 Technické řešení stavebnice	61
4.2 Popis řídicího programu	64
<b>5. DOPLŇKY MIKROPOČÍTAČE PETR</b>	68
5.1 Popis obvodového zapojení logické sondy	68
5.2 Popis obvodového zapojení vnější paměti a expanderu	68
5.3 Vývojové prostředky pro programování stavebnice PETR	69
<b>6. OSAZENÍ A OŽIVENÍ STAVEBNICE PETR</b>	72
6.1 Osazení logické sondy	72
6.2 Osazení mikropočítače PETR	74
6.2.1 Osazení a oživení obvodu displeje	75
6.2.2 Osazení obvodu mikropočítače	77
6.2.3 Osazení obvodu magnetofonu	78
6.3 Osazení vnější paměti	80
<b>7. PŘÍKLADY PROGRAMŮ</b>	83
7.1 Digitální teploměr	83
7.2 Zobrazování na displeji	87
7.3 Sčítání čísel	90
7.4 Putující segment na displeji	93
7.5 Zapojení vnějšího přerušení	94
7.6 Převody soustav	97
7.7 Hodiny	99
<b>LITERATURA</b>	102

**PŘÍLOHA 1.**      **Výpis programu PETR**

**PŘÍLOHA 2.**      **Schema:**

- zapojení mikropočítače PETR
- obvod klávesnice a displeje
- obvod připojení magnetofonu
- stabilizátoru napětí
- zapojení logické sondy
- zapojení vnitřní paměti s expanderem
- rozložení součástek na základní desce
- blokové schema mikropočítače PETR

**Seznam součástek:**

- stavebnice PETR
- logické sondy ke stavebnici PETR
- pro rozšíření stavebnice PETR

**PŘÍLOHA 3.**      **Odpovědi na otázky v textu**

**PŘÍLOHA 4.**      **Tabulky 8048**

- seznam instrukcí mikroprocesoru 8048/8049 seřazený vzestupně podle vnitřního kódu
- abecedně seřazený seznam instrukcí mikroprocesoru 8048/8049
- funkční přehled instrukcí mikroprocesoru 8048/8049

**Tabulka instrukcí PETR**

**JAK ČÍST TUTO PŘÍRUČKU ...**

Každý návod k použití, i sebestručnější, zdržuje. Nejinak se povede i Vám, začnete-li číst tuto příručku od začátku do konca. Proto si namísto čtení příručku pouze prolistujte, přitom lze vynechat 4. a 7. kapitolu a všechny přílohy.

Poté si podrobně přečtete několik slov **UVODEM...** (kap. 1) a můžete ravnou přistoupit k **SESTAVENÍ A OŽIVENÍ STAVEBNICE** (kap. 6).

Všechny další kapitoly a přílohy obsahují pouze doplňkové informace, přesto ale věříme, že je příležitostně využijete.

Mista označená v textu  si doplníte sami, přitom seznam odpovědi respektive návodů k řešení je uveden v jedné z příloh.

**Příjemnou zábavu i dobré výsledky Vám přeje**

**kolektiv autorů.**



## 1. ÚVODEM ...

Tato příručka souhrnně popisuje mikropočítáčovou stavebnici PETR a je podrobným návodem k jejímu využití. Text je psán s důrazem na názornost a je doplněn řadou praktických příkladů. Vzhledem k možnosti profesionálního využití stavebnice jako polotovaru universálního zapojení mikropočítače řady 8048 je popsána i implementace mikropočítače PETR a to jak technické řešení, tak řídící program.

Text příručky je rozdělen do sedmi částí, které lze stručně charakterizovat takto:

1. kapitola [Úvodem ...] obsahuje základní informace o uspořádání příručky a o významu jednotlivých částí textu.
2. kapitola [Popis mikropočítače PETR] popisuje virtuální mikropočítač PETR, zejména jeho architekturu. Obsahuje také přehled všech základních instrukcí mikropočítače.
3. kapitola [Ovládání mikropočítače PETR obsluhou] je věnována popisu ovládání mikropočítače. Jsou názorně popsány všechny ovládací příkazy a manipulace s kazetovým magnetofonem.
4. kapitola [Popis implementace mikropočítače PETR] je určena hlavně těm zájemcům, kteří chtějí stavebnici využít jako universální systém s jednočipovým mikropočítačem řady 8048. Takové využití ovšem předpokládá hlubší znalost jednočipového mikropočítače řady 8048, jeho podpůrných obvodů a způsobu programování, proto i text této kapitoly je psán stručněji a možná i méně názorněji. Je však doplněn seznamem odkazů na další odbornou literaturu.
5. kapitola [Doplňky mikropočítače PETR] obsahuje popis doplňků vlastního mikropočítače, které jsou součástí stavebnice.
6. kapitola [Sestavení a oživení stavebnice] je podrobným návodom k tomu, jak sestavit a oživit jednotlivé části mikropočítače.
7. kapitola [Příklady programů a aplikací] je návodem k využití mikropočítače PETR. Obsahuje příklady programů a doplňkových zapojení některých prakticky ověřených aplikací.

Příručka je dále doplněna řadou příloh, které obsahují kromě schematic zapojení i stručný přehled některých často potřebných informací vybraných z textu. Dále jsou přiloženy přehledové tabulky pro jednočipový mikropočítač 8048 a výpis řídicího programu mikropočítače PETR. Tento listing doplňuje popis řídicího programu, uvedený v kap. 4 a je určen především zájemcům o univerzální využití stavebnice PETR.

Zbývá několik slov k použité terminologii. Přestože mikropočítač PETR je určen jako polytechnická pomůcka, není zřejmě nutné uvádět zvláštní výklad základních pojmu. Někdy je v textu v závorce uveden pro informaci anglický termín, jak se s ním lze běžně setkat v odborné literatuře. Konkrétně o mikropočítačové stavebnici PETR lze vysvětlit, že mikropočítač PETR se označuje jako stavebnice proto, že je ho třeba ze součástek sestavit a nikoliv proto, že by jej bylo možno stavebnicově rozšiřovat (jako lze rozšiřovat např. mikropočítač SAPI-1 připojením dalších stavebnicových prvků). Pokud jste četli pozorně až sem víte, že na jednom místě byl uveden "virtuální mikropočítač". Jako virtuální (zde ve smyslu zdánlivý) mikropočítač lze stavebnici PETR označit, pokud se na něj díváme z hlediska aplikátora jako na "černou skříňku" s určitou architekturou a množinou základních instrukcí (viz kap. 2). Přitom není důležité jeho vnitřní technické a programové řešení.

Na jiných místech je zase zmínka o jednočipovém mikropočítači řady 8048. Jednočipový mikropočítač je jeden poměrně složitý integrovaný obvod (obsahuje zhruba 20 tisíc tranzistorů na křemíkové destičce - čipu o velikosti  $22 \text{ mm}^2$ ) a tvoří jádro mikropočítače PETR.

První verze stavebnice PETR vznikla v polovině roku 1986 a je příkladem dobré spolupráce autorského kolektivu pracovníků TESLA ELTOS - Institutu mikroelektronických aplikací a MFF UK v Praze. Jistou inspiraci byl autorům malý řídicí mikropočítač KOSMOS, vyráběný v NSR [1]. PETR je sice funkčním rozšířením uvedeného mikropočítače, liší se však jak konstrukčně, tak i po stránce technické realizace a řídicího programu. Nicméně jako upomínka na inspirační vzor je záměrně zobrazováno písmeno C jako základní nápovědná zpráva mikropočítače PETR.

## **2. POPIS MIKROPOČÍTAČE PETR**

Mikropočítač PETR je víceúčelová mikroprocesorová stavebnice malého řídicího počítače. Je určen především pro polytechnickou výchovu. Proto se také dodává ve formě stavebnice, kterou lze po sestavení programovat jako běžný mikropočítač.

Původním záměrem autorů bylo připravit mikropočítač s velmi jednoduchou architekturou, přitom však umožňující přímé řízení reálných aplikací - modelů, měřicích a vyhodnocovacích přípravků, signalizačních zapojení, kolejíšť ap. Tomuto záměru bylo podřízeno technické a konstrukční řešení stavebnice. Jistým omezením byl požadavek na co nejnižší cenu, proto je řada funkcí mikropočítače PETR realizována jeho řídicím programem, nikoli obvodovým zapojením.

Jádro mikropočítačové stavebnice PETR tvoří jednočipový mikropočítač řady 8048. Po prvních funkčních zkouškách stavebnice se obvodové řešení ukázalo jako perspektivní. Proto byl řídicí program stavebnice přepracován tak, aby umožnil zcela universální využití stavebnice. To spočívá v možnosti doplnit obvodové řešení stavebnice PETR vlastním řídicím programem určeným pro složitější cílovou aplikaci, např. pro automatizaci topení nebo zabezpečovací signalizaci v rodinných domcích aj. Stavebnice tedy může sloužit i jako určitý polotovar pro takovéto aplikace.

V dalších odstavcích této kapitoly je popsán virtuální mikropočítač PETR (viz Úvodem ...) tak, jak se jeví programátorovi, který s ním má pracovat.

### **2.1 Architektura mikropočítače PETR**

Mluvíme-li o architektuře mikropočítače, máme na mysli charakteristiku jeho základních částí - tu tvoří obvykle procesor, paměť a blok styku s vnějším prostředím (periferiem) a způsob jejich vzájemného propojení.

#### **Procesor**

Mikropočítač PETR má jednostřadačový procesor a umí zpracovávat instrukce (1 až 27) a číselné operandy v intervalu 0 až 255. Jednostřadačový procesor má tedy jeden osmibitový stradač ACC (Accumulator), v němž lze uchovávat hodnotu

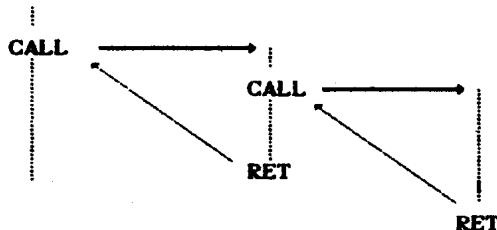
jednoho operandu. Střadač vždy slouží jako místo pro úschovu buď prvního (jsou-li dva) nebo jediného operandu právě zpracovávané instrukce. Obvykle se do střadače uloží i výsledek právě provedené instrukce.

Kromě střadače je součástí procesoru zvláštní jednobitový příznak F (Flag), do něhož se ukládají výsledky typu "ano/ne" některých instrukcí. Například výsledek instrukce pro porovnání obsahu střadače s obsahem určitého místa v paměti. Stav příznaku F je možno testovat a větvit pak program podle předemypočtené podmínky.

Důležitou částí procesoru je čítač instrukcí PC (Program Counter). Tento čítač ukazuje vždy na tu instrukci programu, která je určena k provedení v dalším kroku. Procesor si po provedení instrukce čítač PC automaticky upravuje. Přitom zaleží na typu provedené instrukce a na výsledku.

**21** Bude čítač adres PC po provedení jedné instrukce ukazovat vždy na - v pořadí další následující instrukci zapsanou v programu ?

Jinou důležitou částí procesoru je zásobník. Je to vlastně vnitřní paměť procesoru určená pro čtení i zápis (RWM - Read Write Memory). Zásobník mikropočítáče PETR má 10 položek a slouží pro ukládání návratových adres při volání podprogramů. Se zásobníkem pracují výhradně instrukce CALL (volání podprogramu) a RET (návrat z podprogramu). Pro potřeby ladění programu lze zobrazovat ukazovátko do zásobníku SP (Stack Pointer). Pro prázdny zásobník je  $SP=0$ . Závěrem připomeňme ještě princip využívání zásobníku, který je obdobný u většiny mikropočítáčů. Zásobník pracuje systémem poslední (zapsaná návratová adresa) dovnitř - první ven (LIFO Last-In-First-Out). Tento princip umožňuje postupné vnořování jednoho podprogramu do druhého a je znázorněn na obr. 1.



Obr. 1 Vnoření dvou podprogramů

Poznámka:

Při ladění programu lze na displeji kdykoliv zobrazit stav ukazovátka do zásobníku SP. Tak je možno zjistit, kolik podprogramů je v té chvíli do sebe vnořených. Nelze však prohlížet obsah zásobníku adres a tedy ani zjišťovat, které podprogramy to jsou. To je však zřejmé z výpisu laděného programu.

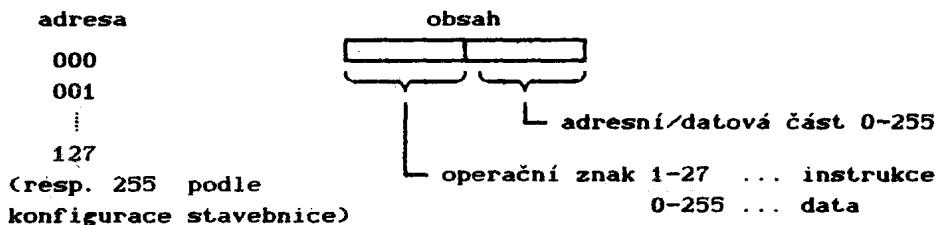
???

Kolik podprogramů lze do sebe nejvýše vnořit tak, aby nedošlo k přeplnění zásobníku ?

Paměť

Paměť mikropočítače PETR se skládá z buněk. Každá buňka paměti může obsahovat buď jednu instrukci, nebo data z rozsahu 0 až 255. Buňka paměti se skládá ze dvou částí: z operačního znaku, má hodnotu 1 až 27 pro instrukce, nebo 0 až 255 pro data, a z adresní/datové části. V té je uloženo číslo z intervalu 0 až 255, které má význam buď adresové části instrukce, nebo hodnoty uložených dat.

Základní kapacita paměti je 128 buněk, pomocí přídavného modulu ji lze rozšířit na 256 buněk. Každá buňka paměti je označena adresou – celým číslem z intervalu 0 až 255.



Obr. 2. Uspořádání paměťové buňky

Je zřejmé, že podle hodnoty operačního znaku nelze rozlišit, zda na určité adrese je uložena instrukce programu či data. Toto rozlišení záleží na programátorovi resp. obsluze, která program spouští.

Programátor plní paměť nejčastěji příkazem **(HEM)**, kdy přímo vkládá obsah jak operačního znaku, tak adresní/datové části. Je-li buňka paměti využívána pro uložení dat (nikoliv jako instrukce), na operačním znaku nezáleží.

Poznámka:

Počítače s takto uspořádanou pamětí (jedna paměť společná pro program i data) se označují jako počítače "von Neumannova typu" na počest amerického matematika maďarského původu Johna von Neumanna (\*1903 †1957), který významně přispěl k rozvoji teorie her a teorie počítačů.

23

Kolik kroků může nejvýše obsahovat program pro mikropočítač PETR ?

## Periferie

Procesor, tedy i běžící program, může jednak komunikovat s obsluhou, jednak s řízeným objektem.

Ke styku s obsluhou slouží membránová klávesnice a sedmi-segmentový displej. Instrukční soubor umožnuje snímat stav klávesnice a ovládat všechny segmenty displeje. To znamená, že lze vytvářet programy, jejichž činnost může řídit obsluha tlačítka membránové klávesnice. Program přitom může své výsledky nebo zprávy zobrazovat na segmentový displej stavebnice. Tak lze například mikropočítačem PETR snadno realizovat číslicový voltmetr, který má tlačítka přepinatelné rozsahy a další podobné aplikace.

Pro připojení do vnějšího prostředí - obvykle do řízeného objektu - má mikropočítač PETR vyčleněno 18 vstupních/výstupních linek. Základní instrukce mikropočítače přitom umožňují tyto linky přímo ovládat a vyhodnocovat, což velmi usnadňuje vytváření řidicích programů. 16 linek je sdruženo do dvou osmibitových bran P1,P2 (Ports), z nichž brána P1 je obousměrná a brána P2 pouze výstupní. Instrukce umožňují pracovat buď s celou bránou najednou, nebo s jednotlivými linkami. Zbylé dvě linky T0 (Test Pin) a INT (Interrupt) mají zvláštní význam. Linka T0 je pouze vstupní, její stav je testovatelný instrukcí podmíněného skoku, linka INT je rovněž vstupní, má význam žádosti o přerušení.

K mikropočítačové stavebnici PETR lze bez úprav přímo připojit běžný kazetový magnetofon, který je možno využívat pro úschovu již hotových programů. Přitom se používá záznam kompatibilní se záznamem počítačů IQ-151 tak, aby byla zajištěna vzájemná přenositelnost nahrávek. Podrobněji je práce s magnetofonem popsána v kap. 3.

## Přerušovací systém

Přerušovací systém mikropočítače PETR je řešen obdobně jako u mikroprocesoru 8080. Počítač má jednoúrovňový přerušovací systém, jediným zdrojem přerušení je nízká úroveň na vstupní lince INT.

Přijme-li procesor požadavek na přerušení,

- zablokuje přijetí dalších požadavků (zamaskuje přerušení),
- dokončí rozpracovanou instrukci a
- provede "mimo pořadí" jednu předem definovanou instrukci.

Instrukce prováděná při přerušení může být libovolná přípustná základní instrukce, tedy např. HALT, JMP, CALL ap. Tuto instrukci je nutno umístit do programu na adresu 0. Po provedení této vnuzené instrukce pokračuje program dále z toho místa, ve kterém byl přerušen, pokud ovšem v důsledku vnuzené řídící instrukce není určeno jinak.

Využitím přerušení lze řídit činnost programu vnější událostí něbo stavem řízeného objektu. Tak lze například snadno naprogramovat hlídací časovač WDT (Watch Dog Timer). Tento časovač je programem stále cyklicky inkrementován (zvětšován o 1) a nuluje se jen při přerušení, které má význam odezvy řízeného objektu. Pokud se čítač přeplní, znamená to, že řízený objekt neodpověděl v předepsané době. Program pak může vypsat zprávu o chybě nebo jinak osetřit tuto výjimečnou situaci.

Po zapnutí mikropočítače PETR je přerušení zakázáno, to znamená, že nenastane, ať je linka INT v jakémkoli stavu. Jednou ze základních instrukcí (INT i) lze přerušení povolit nebo zakázat - to je dán hodnotou operandu i.

Pokud je přerušení povoleno, testuje se před provedením každé instrukce, zda v průběhu zpracování minulé instrukce nepřišla žádost o přerušení (linka INT=0). Pokud ano, zpracuje se mimo pořadí instrukce umístěná v paměti na adrese 0, jinak program pokračuje normálně dále.

Po každém zpracovaném přerušení je procesor ve stavu "přerušení zakázáno" a před dalším očekávaným výskytem je proto nutné jej opět povolit instrukcí INT i .

Přerušení se vyvolá logickou úrovní 0 na vstupní lince INT. Pak je nutné počítat s tím, že pokud tato úroveň na lince INT trvá, toto přerušení nastane pokaždé, když ho program povolí. Jednu a tutéž žádost o přerušení může tedy počítač obslužit i několikrát. Tomu lze předejít, pokud žádosti o přerušení na lince INT mají tvar pulsů s minimální přípustnou délkou 7,5  $\mu$ s. Maximální délka není omezena technickým řešením počítače, ale konstrukci řídícího programu (puls musí skončit dříve, než program znova povolí přerušení instrukcí INT i ). Návod, jak zajistit generování vhodných pulsů, je uveden jako příklad v kapitole 7.

## 2.2 Instrukční soubor mikropočítače PETR

Procesor mikropočítače zpracovává celkem 27 instrukcí. Lze je rozdělit do několika skupin:

- instrukce pro přesun dat v počítači,
- aritmetické a logické operace,
- instrukce pro řízení výpočtu (především skoky),
- periferní operace,
- ostatní instrukce (prodleva, přerušení).

Dále je uveden podrobný popis všech instrukcí. U každé instrukce je kromě jejího názvu v jazyce symbolických adres uvedeno mnemotechnické vyjádření její funkce, její vnitřní reprezentace (tedy strojový kód) a úplný popis.

Jako názvy instrukcí v jazyce symbolických adres jsou vesměs použity zkratky standardně rozšířených anglických terminů.

V mnemotechnickém popisu funkce značí symbol CONST, MEM a @MEM hodnotu druhého operandu instrukce, a to:

CONST ... je přímá konstanta, uvedená jako operand instrukce,  
MEM ... je obsah buňky paměti na adrese dané operandem  
instrukce a  
@MEM ... označuje obsah buňky paměti na adrese dané obsahem  
buňky na adrese dané operandem instrukce.

Tedy CONST má význam dat, MEM má význam adresy a @MEM má význam nepřímé adresy.

Kromě běžných matematických značek se v textu rozlišuje značka pro rovnost (=) a značka pro přiřazení (:=). Zápis ACC=0 vyjadřuje, že obsah střadače je 0, zatímco ACC:=0 značí, že střadači se přiřadí hodnota 0 (střadač se touto hodnotou naplní).

Strojová reprezentace instrukce představuje obsah jedné buňky paměti. V popisu je uvedena tak, jak se zobrazuje obsluze počítače při prohlížení paměti - jako pěticeferné číslo, jehož první dvě číslice udávají operační znak a zbylé tři číslice operand (zpravidla adresu). Pro data i adresy platí, že musí být z intervalu 0 až 255, není-li v popisu instrukce výslově uvedeno jinak.

V dalším textu jsou souhrnně popsány jednotlivé skupiny instrukcí a dále je uveden jejich abecedně seřazený podrobný popis.

**Instrukce pro přenos dat**

(CLDA, LDAI, LDC, STA, STAI)

Všechny instrukce pro přenos dat kopírují data z paměti do střadače nebo opačně. Přitom se původní data nemění. Žádná z instrukcí pro přenos dat neovlivňuje příznak F. Data musí být umístěna výhradně v adresní/datové části paměťové buňky. Do místa operačního znaku nelze ani zapisovat, ani z něj nelze číst.

**Aritmetické a logické instrukce**

(ADD, SUB, AEQ, ALT, AGT, AND, OR, CPL)

Všechny instrukce tohoto typu budou ovlivňují stav příznaku F nebo hodnotu střadače ACC nebo obojí tak, jak je uvedeno v tabulce:

instrukce	ovlivňuje ACC	ovlivňuje F
ADD, SUB	■	■
AEQ, ALT, AGT	■	■
AND, OR, CPL	■	

### *Instrukce pro řízení výpočtu*

(JMP, JMPI, JF, JT, CALL, RET)

Všechny instrukce pro řízení výpočtu ovlivňují obsah čítače adres PC. Lze je proto využít pro programování cyklů, podmíněných větvení programů, volání podprogramů apod. Přitom se obsah střadače ACC ani stav příznaku F nemění.

### *Instrukce pro periferní operace*

(P1OUT, P2OUT, P1IN, DISP, KEY)

Do této skupiny patří jednak instrukce pro ovládání vstupních a výstupních linek, jednak instrukce pro čtení klávesnice a zápis na displej stavebnice PETR.

Tyto instrukce nemění příznak F a s výjimkou vstupních instrukcí P1IN a KEY ani obsah střadače.

### *Ostatní instrukce*

(HALT, NOP, INT)

Tyto instrukce ovlivňují stav procesoru mikropočítače PETR. Umožňují ukončit program (HALT), vkládat prázdné instrukce (NOP) a ovládat přerušovací systém (INT).

Upozornění: Příklady, uváděné u popisu jednotlivých instrukcí nejsou samostatné programy. Při jejich praktickém ověřování je proto třeba je bud krokovat, nebo vhodně ukončit např. instrukcí HALT.

**ADD   adresa**

**Přičtení obsahu paměti ke střadači**  
**(Add Memory to Accumulator)**

kódování:      **07.aaa**

funkce:        **ACC := ACC + MEM**

Přičtení dat uložených v paměti na uvedené adrese ke střadači. Je-li výsledek větší než 255, uloží se do střadače výsledek zmenšený o 256 a příznak F se nastaví na hodnotu 1. Jinak je hodnota příznaku F nula.

**Příklad:**

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.100	LDC 100	; naplní ACC:=100
001	07.010	ADD 010	; ACC:=100+50 , F:=0
002	07.011	ADD 011	; ACC:=150+200 tedy ; výsledek je ACC:=94 (t.j. 350-256)
			; a příznak F:=1
010	00.050		
011	00.200		

Vážněte si, že příznak F zde má význam přenosu při sčítání a lze jej tedy využít při sčítání větších čísel než 255.

**AEQ   adresa**

Test na rovnost obsahu střadače  
s obsahem paměti

(Accumulator Equal to Memory ?)

kódování:      **10.aaa**

funkce:      **F := (ACC = MEM)**

Porovná obsah střadače s hodnotou dat uložených na dané adresu. Jsou-li si obsahy rovny, nastaví se příznak F na hodnotu 1, jinak je hodnota příznaku F nula.

Příklad:

<b>adr</b>	<b>kód</b>	<b>instrukce</b>	<b>komentář</b>
<b>000</b>	<b>05.010</b>	<b>LDA 010</b>	; naplní ACC:=111
<b>001</b>	<b>10.011</b>	<b>AEQ 011</b>	; ACC=222, tedy F:=0
<b>002</b>	<b>10.010</b>	<b>AEQ 010</b>	; ACC=111, tedy F:=1
<b>010</b>	<b>00.111</b>		
<b>011</b>	<b>00.222</b>		

Poznámka:

Symbolický zápis F:=(ACC=MEM) značí, že se vyhodnotí podmínka ACC=MEM a výsledek (t.j. ano/ne) se zapíše jako hodnota příznaku F.

**AGT**    **adresa**

**Test zda je obsah střadače větší  
než obsah paměti**  
.....  
**(Accumulator Greater then Memory ?)**

**kódování:**    **12.aaa**

**funkce:**    **F := (ACC > MEM)**

Porovná obsah střadače s hodnotou dat uložených na dané adresu paměti. Je-li obsah střadače větší, nastaví se příznak F na hodnotu 1. Jinak se nastaví na hodnotu 0. Výsledkem instrukce je pouze nastavení příznaku F, obsah střadače ani paměti se při provedení instrukce nezmění.

**Příklad:**

<b>adr</b>	<b>kód</b>	<b>instrukce</b>	<b>komentář</b>
000	04.001	LDC 001	;naplní ACC:=1
001	06.005	STA 005	;uloží na adresu 005 MEM:=1
002	12.005	AGT 005	;ACC=1, tedy F:=0
003	12.006	AGT 006	;ACC>0, tedy F:=1
005	xx,xxx		
006	00.000		

**ALT adresa**

Test zda je obsah střadače menší  
než obsah paměti  
(Accumulator Less than Memory?)

kódování: 13. aaa

funkce: F := (ACC < MEM)

Porovná obsah střadače s hodnotou dat uložených na dané adresu paměti. Je-li obsah střadače menší, nastaví se příznak F na hodnotu 1. Jinak se nastaví na hodnotu 0. Výsledkem instrukce je pouze nastavení příznaku F, obsah střadače ani paměti se při provedení instrukce nezmění.

Příklad:

adr	kód	instrukce	komentář
000	19.010	LDAI 010	; naplní ACC:=33
001	13.010	ALT 010	; ACC<40, tedy F:=1
002	13.040	ALT 040	; ACC=33, tedy F:=0
010	00.040		
040	00.033		

#4

Jsou tyto dva úseky programů funkčně stejné?

(1)

```

      :
      AEQ 100
      JF ANO
NE:   [ ... ]
      :
ANO:  [ ... ]
      :
```

(2)

```

      :
      ALT 90
      JF NE
      AGT 90
      JF NE
      JMP ANO
NE:   [ ... ]
      :
ANO:  [ ... ]
      :
```

**AND**    **adresa**

**Logický součin obsahu střadače  
s obsahem paměti**

**(Logical And Accumulator with Memory)**

kódování:    15.aaa

funkce:      ACC := ACC and MEM

Provede logickou operaci and s obsahem střadače a obsahem buňky paměti na dané adrese. Výsledek se uloží do střadače. (Oba parametry se rozvinou v binární soustavě na osmi bitech a provede se logická operace and na odpovídajících pozicích. Výsledek se interpretuje opět jako zápis čísla v binární soustavě.) Příznak F není ovlivněn.

**Příklad:**

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.015	LDC 015	; naplň ACC:=15 (binárně 00001111)
001	15.010	AND 010	; log. součin bude ACC = 00001111 ; MEM = 00010001 ; výsledek v ACC := 00000001
010	00.017	; t.j. binárně 00010001	

Po provedení instrukce AND bude tedy ve střadači výsledek ACC = 001 .

**Pravdivostní tabulka pro logický součin je:**

A	B	A <u>and</u> B
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

**CALL adresa**

**Skok do podprogramu  
(Call Subroutine)**

kódování: 23.aaa

Vyvolání podprogramu na dané adresu. Do zásobníku návratových adres se automaticky uloží adresa instrukce následující za instrukcí CALL a ukazatel zásobníku se zvětší o jedničku. Při přeplnění zásobníku dojde k chybě E 005 a výpočet se zastaví. Jako podprogram lze s výhodou psát úsek programu, který by se jinak opakoval na několika místech programu. Podprogram obvykle končí instrukcí RET, která zajistí návrat zpět za instrukci CALL. Podprogramy lze do sebe vnořovat jak je znázorněno na obr. 2. Zásobník mikropočítáče PETR umožňuje vnoření až 10 podprogramů.

Příklad:

adr	kód	instrukce	komentář
000	23.100	CALL 100	; testuje stav vstupní linky P14
001	11.000	JF 000	; cyklus dokud je P14=1
002	01.000	HALT	; jinak STOP
009	00.001	; srovnávací konstanta	
100	16.004	P1IN 004	; přečte P14 do ACC
101	10.099	AEQ 99	; porovná s konstantou
102	24.000	RET	; a vrátí se do hlavního programu

Kdy se v tomto programu nastavuje příznak F, který testuje instrukce JF ?

CPL

Invertuje obsah střadače  
(Complement Accumulator)

kódování: 14.000

funkce: ACC := 255 - ACC

Obsah střadače je (bitově) invertován, do střadače se dosadí hodnota 255 - původní obsah střadače. Instrukce neovlivňuje příznak F.

Příklad:

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.003	LDC 003	; naplní ACC:=003 (binárně 00000011)
001	14.000	CPL	; výsledek je ACC:=11111100

Tedy po provedení instrukce CPL bude ve střadači výsledek ACC=252.

**DISP parametr****Zobrazení na displej****(Display)**

kódování: **02.rrr**

funkce: **zobrazení**

Instrukce DISP umožnuje zobrazení informací na sedmisegmentovém displeji, který je součástí stavebnice. Výpisy na displej lze tedy vytvářet přímo z programu.

Podle adresní části instrukce se výpis provádí takto:

- 1) Je-li parametr rrr=0, zobrazí se obsah střadače dekadicky na třech pravých pozicích displeje, obsah tří levých pozic se nemění:

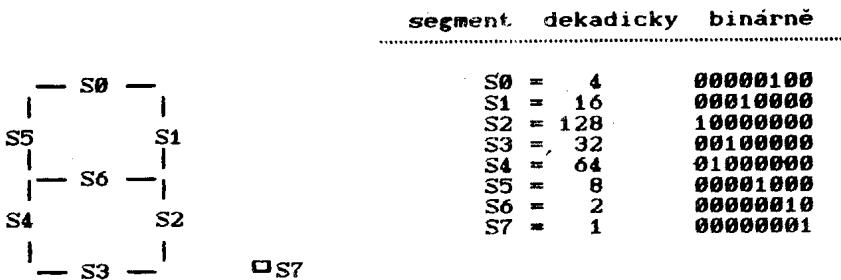
Např.:

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.123	LDC 123	;ACC := 123
001	02.000	DISP 0	;zapíše do 3 pravých pozic displeje

Byl-li obsah displeje před zápisem 

bude po zápisu 

- 2) Je-li parametr rrr=255, vymaže se obsah všech pozic displeje (zhasnou se všechny segmenty ve všech pozicích).
- 3) Je-li parametr rrr = 1 až 6, přepíše se obsah střadače do zvolené pozice displeje 1 až 6. Přitom jednotlivé bity binárního rozvoje střadače přímo ovládají jednotlivé segmenty displeje (1=svítí, 0=zhasnuto). Přiřazení jednotlivých segmentů je pak:



Obr. 3 Přiřazení segmentů

Tímto způsobem lze zapsat na libovolnou pozici displeje libovolný znak vytvořený kombinací svítících a zhasnutých segmentů.

Příklad:

Pro rozsvícení písmene S na pravé kraiové pozici displeje potřebujeme rozsvítit segmenty 0, 5, 6, 2 a 3. Tedy do střadače je třeba zapsat

$$S0 + S5 + S6 + S2 + S3 = 4 + 8 + 2 + 128 + 32 = 174$$

a pak zobrazit znak na 1. pozici.

LDC 174

DISP 1

	dekadicky
0	252
1	144
2	118
3	182
4	154
5	174
6	238
7	148
8	254
9	190

Obr. 4 Zobrazení dekadických cifer

Přiřazení displejů je

6 5 4 3 2 1  
□ □ □ □ □ □

pravý krajní

46

Tabulku pro zobrazení písmen a symbolů si laskavě doplňte sami podle výše uvedeného návodu. Přitom tvary písmen lze volit různé, např. c lze zobrazit jako □ nebo ▲ apod. Některá písmena se zobrazují těžko, např. k jako ▽, některá zobrazit nelze - např. x.

písmeno	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m
tvar													
hodnota													

písmeno	n	o	p	r	s	t	u	v	x	y	z		
tvar													
hodnota													

symbol	+	-	?	!	°								
tvar													
hodnota													

číslice	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9			
tvar													
hodnota													

**HALT**

**Zastavení výpočtu**

**(Halt)**

**kódování:** **01.000**

Zastavi výpočet. V levé krajní pozici displeje se zobrazí písmeno H a adresa instrukce HALT, na níž byl program zastaven. Počítač přejde do režimu komunikace s obsluhou.

**Příklad:**

adr	kód	instrukce	komentář
000	03.000	NOP 000	;dvě prázdné instrukce
001	03.000	NOP 000	
002	01.000	HALT	;zastavení programu

Po zastavení tohoto programu se na displeji zobrazí zpráva:

**H █ █ █ 9 0 2**

Mikropočítač PETR čeká na zásah obsluhy. Instrukce HALT je jedinou instrukcí, kterou může rozpracovaný výpočet sám sebe ukončit. Jinak může být ukončen zásahem obsluhy nebo při chybě.

**INT i**

**Povolení / zákaz přerušení**  
**(Interrupt Enable / Disable)**

kódování: **27.001**

Instrukce umožňuje povolit nebo zakázat přerušení. Adresní část instrukce i může nabývat pouze hodnot 0 nebo 1. Přitom hodnota 0 znamená přerušení zakázat, hodnota 1 přerušení povolit.

Příklad: Program cyklicky testuje klávesnici a je-li stisknuto nějaké tlačítko, zobrazí jeho kód do pravé části displeje (3 cifry). Při výskytu vnějšího přerušení se program zastavi. Program začíná na adresě 001. Hned první instrukcí je povoleno přijmout žádost o přerušení. Při vnějším přerušení, které může nastat kdykoliv v průběhu programu, se skočí na adresu 000. Tam je připravena instrukce HALT, na které se program zastaví.

adr	kód	instrukce	komentář
000	01.000	HALT	;stop při vnějším přerušení
001	27.001	INT 1	;začátek programu je od adresy 001
002	26.000	KEY	;dále v cyklu testovat
003	10.007	AEQ 007	;a zobrazovat kódy tlačitek
004	11.002	JF 002	
005	02.000	DISP 000	
006	09.002	JMP 002	
007	00.128		;data pro testování klávesnice ;128 je příznak, který vraci klávesnice, ;není-li stisknuto žádné tlačítka

Podrobně je princip přerušovacího systému a způsob jeho využití popsán v odstavci 2.1.

**JF adresa**

**Skok podle příznaku F**  
**(Jump if Flag)**

kódování: 11.aaa

Podmíněný skok na danou adresu. Je-li hodnota příznaku F rovna 1, potom se provede skok na adresu uvedenou v instrukci. Jinak se pokračuje v sekvenčním vykonávání instrukcí, tj. provede se další v programu zapsaná instrukce. Hodnota příznaku F ani střadače se při tom nemění.

Příklad: Vyhledání položky v tabulce podle obsahu střadače.

adr	kód	instrukce	komentář
000	06.050	STA 50	;uloží hledanou položku na adr. 50
001	04.100	LDC 100	;ACC:=100 (směrnik do tabulky)
002	06.099	→ STA 99	;uloží směrnik do tabulky
003	19.099	LDAI 99	;ACC:=první položka z tabulky
004	10.050	AEQ 50	;porovnat s hledanou hodnotou
005	11.011	JF 012	;položka nalezena ?
006	05.099	LDA 99	;ne
007	07.051	ADD 51	;posunout směrnik na další položku
008	10.098	AEQ 98	;test na konec paměti
009	11.011	JF 010	;chyba - konec paměti (128 buněk)
010	09.002	JMP 002	;jinak zkusit další položku
011	01.000	→ HALT	;STOP při chybě
012	..		;adresa nalezené položky je ;v paměti na adrese 99
050	00.***		;hledaný vzor
051	00.001		;délka položky v tabulce
	..		
098	00.127		;omezovač prohledávání
099	00.***		;směrnik do tabulky
100	00.aaa		;1.položka tabulky
101	00.bbb		;2.položka tabulky
	..		
			atd.

JMP   adresa

Skok  
.....  
(Jump)

kódování:      09.aaa

Instrukce způsobí nepodmíněný skok na danou adresu.

Příklad:

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.000	LDC 000	; naplň ACC:=0
001	07.100	ADD 100	; upraví obsah ACC:=ACC+001
002	11.004	JF 004	
003	09.001	JMP 001	; cyklus výpočtu
004	01.000	HALT	; stop při přeplnění střadače
100	00.001		

V příkladu je naprogramován cyklus, který neustále zvětšuje obsah střadače o jedničku. Přeplnění střadače lze zjistit podle příznaku F=1. Po přeplnění střadače se program zastaví na instrukci HALT.

67 Jaký bude obsah střadače v okamžiku, kdy se program zastaví na instrukci HALT, a proč?

**JMPI adresa****Nepřímý skok**  
**(Jump Indirect)**

kódování: 21.aaa

Nepodmíněný nepřímý skok. Cílová adresa skoku je uložena v operační paměti na dané adrese.

Příklad:

adr	kód	instrukce	komentář
000	96.010	STA 010	;uloží obsah ACC=xxx na adresu 010
001	21.010	JMPI 010	;nepřímý skok na adresu xxx
010	00.xxx		
xxx			;cíl skoku

Nepřímý skok lze výhodně použít například pro větvení programu podle vypočtené hodnoty střídače nebo podle stavu vstupních linek mikropočítače a podobně.

28

Popište funkci takto zapsané instrukce:

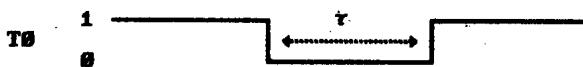
adr	kód	instrukce	komentář
003	21.003	JMPI 003	; ?

kódování: 25.aaa

Podmíněný skok na danou adresu. Je-li hodnota vstupní linky T0 rovna 1, potom se provede skok. Jinak se pokračuje v sekvenčním vykonávání instrukcí, tj. provede se další instrukce zapsaná v programu. Hodnota příznaku F ani obsah střadače se při tom nemění.

Příklad: Měření doby trvání pulzu na vstupní lince T0.

adr	kód	instrukce	komentář
000	94.000	LDC 000	;počáteční hodnota střadače ACC=0
001	25.001	JT 001	;čekat dokud není T0=0
002	03.002	NOP 002	;prodleva $2 \times 1,28$ milisek.
003	07.006	ADD 006	;zvětšit obsah střadače
004	25.007	JT 007	;konec pulzu ?
005		JMP 002	;ne, měřit dále
006	00.001		
007			;pulz trval dobu $\tau = ACC * 2,56$ [ms]



Nepřesnost měření je dána dobou trvání instrukcí ADD, JT a JMP. Provedení každé z těchto instrukcí trvá zhruba 200 až 400  $\mu$ s.

Jedna a též instrukce může mít v různých případech proměnnou délku trvání. To je způsobeno vnitřním zapojením mikropočítače PETR. Konkrétně cyklickou obsluhou klávesnice a displeje, která probíhá asynchronně s činností procesoru a může již rozpracovanou instrukci přerušit a pozdržet.

**KEY**

**Čtení klávesnice**  
**(Keyboard Read)**

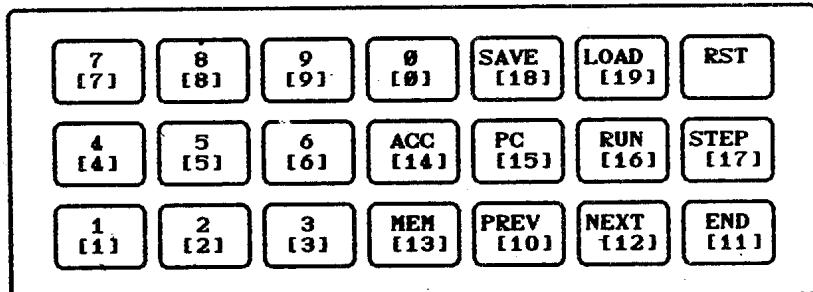
kódování: **26.000**

funkce: **ACC := stav klávesnice**

Instrukce přečte stav klávesnice a uloží ho do střadače. Je-li stisknuto některé tlačítko, uloží se do střadače jeho kód. Jinak se do střadače zapíše hodnota 128. Stisk tlačítka se detekuje právě jednou při každém zmáčknutí, klávesnice tedy nemá funkci "autorepeat" (dlouhodobé stisknutí tlačítka není tedy ekvivalentní řadě opakováných stisků).

Při čtení klávesnice se provádí automaticky filtrace možného chvění při stisku a puštění tlačítka. Výše uvedeným způsobem nelze přečíst klávesu **END**, protože ta způsobí zastavení běžícího programu.

Jednotlivá tlačítka jsou kódována takto:



Obr. 5 Klávesnice stavebnice PETR

Tlačítko (K8) je vyvedeno samostatně a přímo ovládá stejnojmenný signál na desce mikropočítače PETR. Protože není zapojeno do maticy spolu s ostatními tlačítky, nelze jej tedy číst programem.

Příklad: Program pro zobrazování kódu jednotlivých tlačitek na displeji může mít např. tento tvar:

adr	kód	instrukce	komentář
000	26.000	→ KEY	; přečíst stav klávesnice do ACC
001	10.010	AEQ 010	; je stisknuté tlačítko?
002	11.000	JF 000	; ne, číst znovu
003	02.000	DISP 000	; ano, zobrazit až do
004	09.000	JMP 000	; stisknutí dalšího tlačítka
010	08.128		; konstanta pro test stavu klávesnice



Upravte program tak, aby se po stisknutí tlačitek (1), (2), (3), nebo (4) zastavil!

**LDA**    **adresa**

**Naplnění střadače přímo**  
**(Load Accumulator Direct)**

kódování:    05. aaa

funkce:    ACC := MEM

Naplní střadač ACC daty, umístěnými na dané adrese paměti. Data musí být v paměťové buňce uložena v její adresní/datové části.

Je-li adresa z intervalu 128 až 255, čtou se data z přídavné paměti (obvodu 8155). Není-li vnější paměť osazena, ohlásí se chyba E 002 .

**Příklad:**

adr	kód	instrukce	komentář
000	05.100	LDA 100	; naplní střadač obsahem adresy 100 ; po provedení bude ACC:=123
001	05.130	LDA 130	; není-li osazena vnější paměť 8155, ; ohlásí se při zpracování této ; instrukce chyba E 002 - pokus ; o čtení z paměti mimo rozsah ; (0-127), jinak bude ACC:=321
100	00.123	; data	
130	00.321	; data	

**LDAI** **adresa**

Naplnění střadače nepřímo  
.....  
(Load Accumulator Indirect)

kódování: 19.aaa

funkce: ACC := @MEM

Naplň střadač daty, jež jsou uložena v paměťové buňce jejíž adresa se přečte z adresy dané operandem aaa instrukce LDAI.

Je-li adresa z intervalu 128 až 255, čtou se data z přídavné paměti (obvodu 8155). Není-li vnější paměť osazena, hlásí se chyba E 002 .

Příklad:

adr	kód	instrukce	komentář
000	19.100	LDAI 100	; naplní střadač z adresy 110 ; po provedení bude ACC:=234
100	00.110		
110	00.234		

**?ro**

Jaký výsledek bude mít instrukce LDAI ležící na adrese dané operandem, tedy například:

adr	kód	instrukce	
001	19.001	LDAI 001	; ???

**LDC konstanta****Naplnění střadače konstantou****(Load Accumulator Immediate)****kódování:** **04. ccc****funkce:** **ACC := CONST**

Naplní střadač konstantou, která je uvedena jako operand ccc instrukce. Tato konstanta musí být v rozsahu 0 až 255.

**Příklad:**

<b>adr</b>	<b>kód</b>	<b>instrukce</b>	<b>komentář</b>
<b>000</b>	<b>04.000</b>	<b>LDC 000</b>	<b>; vynulování střadače</b>

**Příklad:** Výpis zprávy "Stop" doprostřed displeje:

<b>adr</b>	<b>kód</b>	<b>instrukce</b>	<b>komentář</b>
<b>000</b>	<b>04.174</b>	<b>LDC 174</b>	<b>; "S" ... <math>4+8+2+128+32=174</math></b>
<b>001</b>	<b>02.005</b>	<b>DISP 5</b>	
<b>002</b>	<b>04.106</b>	<b>LDC 106</b>	<b>; "t" ... <math>0+64+2+32=106</math></b>
<b>003</b>	<b>02.004</b>	<b>DISP 4</b>	
<b>004</b>	<b>04.226</b>	<b>LDC 226</b>	<b>; "o" ... <math>2+64+128+32=226</math></b>
<b>005</b>	<b>02.003</b>	<b>DISP 3</b>	
<b>006</b>	<b>04.094</b>	<b>LDC 094</b>	<b>; "p" ... <math>4+16+8+2+64=94</math></b>
<b>007</b>	<b>02.002</b>	<b>DISP 2</b>	
<b>008</b>	<b>09.000</b>	<b>JMP 000</b>	<b>; program nemůže končit instrukcí ; HALT, protože by se nápis "Stop" ; vzápněl přepsal zprávou ; o zastavení programu</b>

**Pozn.:** Původní obsah levého a pravého místa displeje se nemění.

**NOP parametr****Prázdná instrukce / prodleva****(No Operation / Delay)****kódování:** **03. ddd****funkce:**

Pozastavení výpočtu na dobu danou parametrem.  
Prodleva se měří v jednotkách 1.28 milisekundy,  
hodnota parametru musí být v rozmezí 0 až 255.  
První "tik" hodin při čekání může mít kratší  
délku. Proto doba prodlevy  $\tau$  leží v intervalu

$1,28 * (p-1) < \tau < 1,28 * p$  [ms]  
pro hodnotu parametru  $p=1$  až 255. Pro  $p=0$  je  
prodleva zhruba 0,2 až 0,4 [ms].

**Příklad:** Podprogram pro prodlevu cca 1 sekundy lze vytvořit  
např. takto:

adr	kód	instrukce	komentář
100	03.255	T1: NOP 255	
101	03.255	NOP 255	
102	03.255	NOP 255	
103	03.016	NOP 16 ;čekat $781 * 1,28 = 999,68$ [ms]	
104	24.000	RET ;návrat z podprogramu	

Podprogramy bývá zvykem (obdobně jako cílová místa skoků)  
označovat návěštím. V našem případě je návěští, nebo též jméno  
podprogramu, T1. Takový podprogram se pak volá instrukcí  
CALL T1 (= CALL 100), jejiž kód by byl 23.100 .

**OR   adresa**

Logický součet obsahu střadače  
s obsahem paměti

(Logical Or Accumulator with Memory)

kódování:   22.aaa

funkce:   ACC := ACC or MEM

Provede logickou operaci or s obsahem střadače a obsahem buňky paměti na dané adrese. Výsledek se uloží do střadače. (Oba operaandy se rozvinou v binární soustavě a provede se logická operace or na odpovídajících pozicích. Výsledek se interpretuje opět jako zápis čísla v binární soustavě). Příznak F není ovlivněn.

Příklad:

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.252	LDC 252	; naplní ACC:=252, (binárně 11111100)
001	22.100	OR 100	; log. součet bude ACC = 11111100
			MEM = 00000001
100	00.001		;   výsledek v ACC := 11111101

Po provedení instrukce OR bude tedy ve střadači výsledek ACC=253.

Pravdivostní tabulka pro logický součet je:

A	B	A <u>or</u> B
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

**P1IN parametr****Čtení z portu P1****(Input from Port P1)****kódování:** 16. **PPP****funkce:** ACC := P1

Linky portu P1 lze s jistým omezením používat současně jak jako vstupní, tak jako výstupní (kvazibidirectional port). Omezení spočívá v tom, že před čtením libovolné linky je do ní třeba zapsat 1, jinak by 0 ve výstupní paměti linky stahovala vstupní úroveň **yždy** na 0. Jednou zapsaná 1 do výstupní paměti se čtením linky nemění a platí do nejbližšího dalšího zápisu nezávisle na čtení téže linky.

Instrukce P1IN čte stav portu P1 do střadače. Je-li parametr instrukce **PPP=8**, přečte se stav všech osmi linek a jako binární číslo se přepíše do střadače. Je-li parametr z intervalu 0 až 7, přečte se pouze stav vybrané linky P10 až P17 a přepíše se do střadače. Ten pak obsahuje pouze hodnotu 0 nebo 1. Pro jinou hodnotu parametru **PPP** se výpočet přeruší na chybě E 004 (operand mimo povolený rozsah).

Obdobná instrukce pro čtení portu P2 neexistuje, protože port P2 je pouze výstupní. Stav linek P20 až P27 nelze tedy programem číst.

**Příklad:**

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.253	LDC 253	;ACC := 1111 1101
001	17.008	P1OUT 008	;zapiše 11111101 na linky P17 až P10
002	16.008	P1IN 008	;ACC := xxxx xx0x ;stav linek P17 .. P12 a P18 ;záleží na vnějším zapojení ;na lince P11 se čte 0 nezávisle ;na vnějším zapojení
003	16.001	P1IN 001	;čtení linky P11 samostatně ;ACC := 0000 0000

**P1OUT parametr****Zápis na port P1**  
**(Output to Port P1)**kódování: 17. *ppp*

funkce: P1 := ACC

Instrukcí se zapisuje obsah střadače na port P1 takto: je-li parametr instrukce *ppp*=8, zapíše se obsah střadače současně na všech 8 linek portu P1. Přitom na každou linku se zapíše vždy hodnota příslušného bitu binárního rozvoje střadače. Je-li adresní část z intervalu 0 až 7, zapíše se obsah střadače vždy na jedinou vybranou linku P10 až P17. Obsah střadače musí být v tomto případě roven 0 nebo 1, jinak dojde k chybě E 004 a výpočet se zastaví.

Příklad:

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.016	LDC 016	; naplní ACC := 00010000
001	17.008	P1OUT 008	; zapíše vzorek 00010000 ; na linky P17 až P10
002	04.001	LDC 001	; ACC := 1
003	17.000	P1OUT 000	; zápis na linku P10 ; nyní bude P1=00010001

**P2OUT parametr****Zápis na port P2**  
**(Output to Port P2)**kódování: 18. *ppp*funkce: P2 := ACC

Instrukce je obdobná jako P1OUT s tím, že se obsah stradače zapisuje na příslušné linky portu P2.

**Příklad:** Program pro "putující jedničku na portu P2. Všechny linky jsou nulové s výjimkou jediné, která se v sekundových intervalech cyklicky posunuje počínaje od P20.

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.001	LDC 001	;ACC := 0000 0001
001	18.008	P2OUT 8	;přepsat vzorek na port P2
002	23.100	CALL 100	;čekat 1 sec !
			; podprogram T1 viz popis instrukce NOP
003	06.010	STA 010	;uložit obsah ACC
004	07.010	ADD 010	;ACC:=2*ACC tím se jednička ;posune o jedno místo doleva
005	11.000	JF 000	;posun z P27 na P20
006	09.001	JMP 001	;jinak rovnou výpis
010	00.***		; pomocná datová buňka

**xx**

Napište úsek programu pro kopírování obsahu portu P1 na port P2.

**RET**

**Návrat z podprogramu**  
**(Return from Subroutine)**

kódování: **24.000**

funkce:

Návrat z podprogramu na adresu, která je uložena na vrcholu zásobníku. Po vyzvednutí návratové adresy se hodnota ukazatele zásobníku sníží o 1. Je-li v okamžiku provádění této instrukce zásobník prázdný, dojde k chybě E 006 a výpočet se zastaví.

Příklad:

<b>adr</b>	<b>kód</b>	<b>instrukce</b>	<b>komentář</b>
<b>000</b>	<b>03.000</b>	<b>NOP 000</b>	;prázdná instrukce hlavního progr.
<b>001</b>	<b>23.005</b>	<b>CALL 005</b>	;vyvolání podprogramu na adr. 005
<b>002</b>	<b>24.000</b>	<b>RET</b>	;nyní nastane chyba, zásobník je ;prázdný a program se zastaví
⋮		⋮	
<b>005</b>	<b>24.000</b>	<b>RET</b>	;tento podprogram neudělá nic ;jiného než návrat zpět ;za instrukcí CALL

**?12**

Proč se u instrukce RET neudává adresa, ze které má program dále pokračovat?

**STA**    **adresa**

**Uložení obsahu střadače přímo**  
**(Store Accumulator Direct)**

kódování:    **06. aaa**

funkce:        **MEM := ACC**

Uloží obsah střadače do paměti na danou adresu.

Je-li adresa z intervalu 128 až 255, čtou se data z přídavné paměti (obvodu 8155). Není-li vnější paměť osazena, hlási se chyba E 002 .

**Příklad:**

adr	kód	instrukce	komentář
000	05.100	LDA 100	;zkopíruje obsah paměti z adresy
001	06.050	STA 050	;100 na adresu 050

**Příklad:** Podprogram pro násobení obsahu střadače deseti, výsledek je opět ve střadači. Pokud byl původní obsah střadače větší než 25, dojde při násobení k přetečení. To je signalizováno příznakem F=1 .

adr	kód	instrukce	komentář
000	06.020	STA 020	;uložit ACC=X na adresu 20
001	07.020	ADD 020	;ACC := 2*X
002	11.012	JF 012	;chyba ?
003	06.021	STA 021	;ne, uložit ACC
004	07.021	ADD 021	;ACC := 4*X
005	11.012	JF 012	;chyba ?
006	07.020	ADD 020	;ACC := 4*X+X=5*X
007	11.012	JF 012	;chyba ?
008	06.021	STA 021	;uložit ACC
009	07.021	ADD 021	;ACC := 10*X
010	11.012	JF 012	;chyba ?
011	01.000	HALT	;ne, v pořádku
012	01.000	HALT	;chyba přetečení
020	00.***		; pomocná datová buňka
021	00.***		; pomocná datová buňka

**STAI** *adresa*

Uložení obsahu střadače nepřímo  
(Store Accumulator Indirect)

kódování: **20.aaa**

funkce: **@MEM := ACC**

Uloží obsah střadače do paměťové buňky, jejíž  
adresa je uložena v buňce adresované instrukcí  
**STAI**.

Je-li adresa z intervalu 128 až 255, čtou se  
data z přídavné paměti (obvodu 8155). Není-li  
vnější paměť osazena, hlásí se chyba E 002

**Příklad:**

adr	kód	instrukce	komentář
000	05.033	LDA 033	; naplní ACC: =111
001	20.033	STAI 033	; na adr. 111 uloží obsah střadače
⋮			
033	00.111		
⋮			
111	00.111		; tedy @033: =111

**Poznámka:**

Instrukce STAI a LDAI umožňují nepřímé adresování paměti  
a hodí se proto zvláště pro práci s tabulkami.

**SUB**    *adresa*

Odečtení obsahu paměti od střadače  
(Subtract Memory from Accumulator)

kódování:    **08.aaa**

funkce:        ACC := ACC - MEM

Odečtení dat uložených v paměti na uvedené adrese od střadače. Je-li výsledek záporný, uloží se do střadače zvětšený o 256 a nastaví se příznak F=1. Jinak je F=0.

Příklad:

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.011	LDC 011	; ACC: =11
001	08.010	SUB 010	; ACC: =11-6 , F:=0
002	08.010	SUB 010	; ACC: =5-6 ; výsledek bude ACC: =255 (t.j. -1+256)
010	00.006		; a příznak F:=1

Všimněte si, že příznak F zde má význam výpujčky při odčítání a lze jej tedy využít při odčítání takových čísel, jejichž rozdíl by byl záporný.

### 3. OVLÁDÁNÍ MIKROPOČITAČE PETR OBSLUHOU

#### 3.1 Příkazy zadávané obsluhou

Po zapnutí sestavené a oživené stavebnice (podle návodu v kap. 6) je mikropočítáč PETR připraven k činnosti. Obsluha zadává jednotlivé příkazy stisknutím příslušných tlačitek na fóliové klávesnici. Napovědné zprávy o stavu mikropočitače nebo o případných chybách se pak zobrazují na segmentovém displeji.

Stav, ve kterém lze zadat příkaz, je indikován napovědným písmenem C v levém krajním místě displeje 

Obsluha může nyní prostřednictvím příkazů:

**(MEM)** prohlížet a měnit obsah paměti mikropočitače,

**(ACC)** prohlížet a měnit stav procesoru: stradač ACC, čítač adres PC, příznak F a ukazovátko do zásobníku SP;  
**(PC)** nelze měnit obsah zásobníku,

**(RUN)** spustit program od libovolné adresy,

**(STEP)** krokovat program od libovolné adresy, t.j. nechat provést jen jednu zvolenou instrukci a

**(LOAD)** použít kazetový magnetofon pro zapsání programu na kazetu nebo naopak pro načtení programu do paměti.  
**(SAVE)**

Při provádění zvoleného příkazu je na displeji zobrazena odpovídající napovědná zpráva. Výjimkou jsou pouze oba příkazy pro práci s kazetovým magnetofonem, při kterých je displej zhasnutý.

Modifikační příkazy (pro prohlížení a změnu obsahu paměti, ACC, PC, F a SP) zobrazí na displeji současný stav a očekávají, že obsluha zadá novou hodnotu. Nová hodnota se zadává jako posloupnost číslic, zadávání se ukončí jedním z omezovačů (**NEXT**), (**FREV**) nebo (**END**). Nechcete-li současnou hodnotu měnit, zadejte pouze omezovač. Během vkládání nové hodnoty ukazuje desetinná tečka, kolik číslic se očekává. Zadáváte-li více cifer, předchozí zadané číslice se posunují doleva a nejstarší cifry se ztrácejí. Zadáte-li méně číslic než se očekává, doplní se číslo zleva nulami. Činnost všech modifikačních příkazů lze v libovolném okamžiku ukončit tlačítkem (**END**).

Volba ostatních příkazů se provádí pouze stisknutím odpovídajících tlačítka. Dále je uveden abecedně seřazený podrobný popis jednotlivých příkazů. U každého příkazu je kromě popisu uvedeno i přehledné grafické vyjádření jeho funkce.

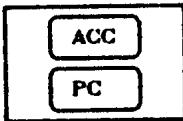
#### Důležité

Všechna čísla zadávaná i vypisovaná jsou čísla v dekadické soustavě ! Uvnitř počítače PETR se skládají vždy do jednoho osmibitového bytu jako celé číslo bez znaménka. Proto musí být čísla vždy v rozsahu (0 až 255). Mají-li vkládané hodnoty význam instrukcí, pamatujte, že některé instrukce požadují parametry v rozsahu (0 až 1) nebo (0 až 8).

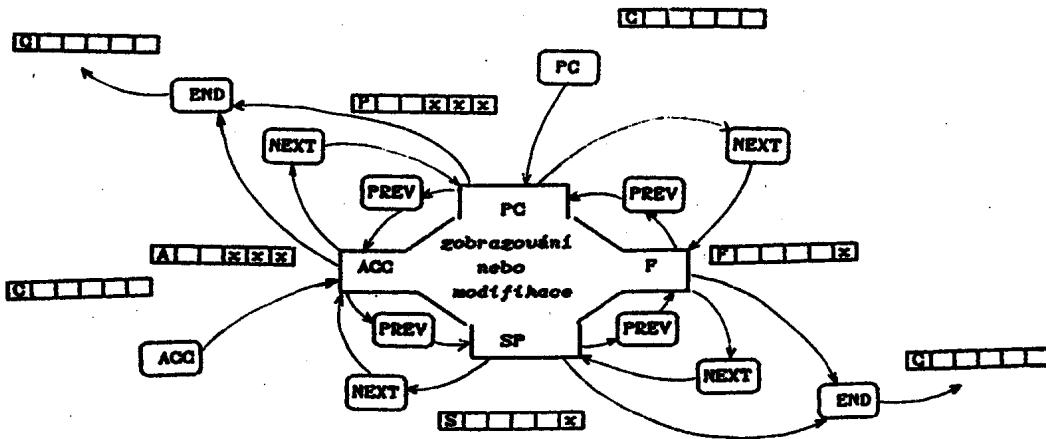
#### Počáteční nastavení mikropočítače

Po připojení napájení se mikropočítač PETR uvede do počátečního stavu. Na displeji svítí a počítač očekává zásah obsluhy.

Do počátečního stavu lze mikropočítač PETR uvést také kdykoli během činnosti stisknutého tlačítka (**RESET**). Přitom se ale vždy vymaže program uložený v mikropočítači PETR !



## Prohlížení a změna stavu procesoru



Obsluze jsou dostupné čtyři části procesoru: střadač ACC, čítač instrukcí PC, příznak F a ukazatel zásobníku SP. Tyto čtyři části jsou z hlediska ovládání uspořádány do kruhu, po němž se obsluha posunuje tlačítka (NEXT) a (PREV). V každém okamžiku se pracuje s částí procesoru, znak v levém krajinm místě displeje pak napovídá, se kterou. Příkaz lze v libovolném okamžiku ukončit klávesou (END).

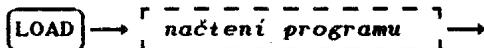
Protože se nejčastěji prohliží obsah střadače a čítače instrukcí, jsou do "modifikačního kruhu" dva vchody: příkaz (ACC) začne zobrazením a modifikací střadače, příkaz (PC) začíná čítačem instrukcí. Příznak F a ukazatel zásobníku jsou dostupné oběma příkazy a opakováním stisknutím (NEXT) nebo (PREV) podle uvedeného diagramu.

**LOAD**

Načtení programu z magnetofonové kazety

C [ ] [ ] [ ] [ ]

C [ ] [ ] [ ] [ ]

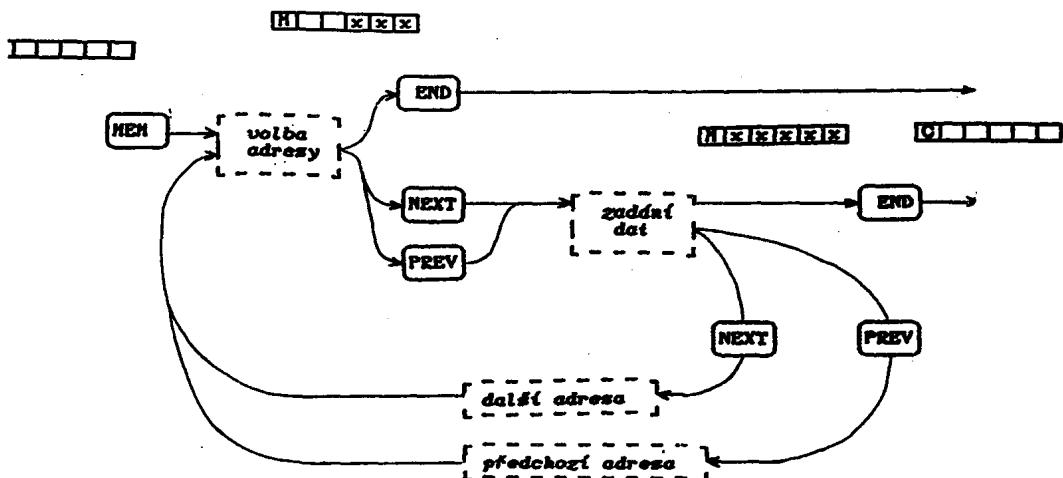


Příkaz **(LOAD)** je určen pro čtení programu z kazetového magnetofonu. Přečte jednu magnetofonovou nahrávku a její obsah uloží do paměti počítače. Čtecí program se sám synchronizuje na počátku nahrávky a automaticky se přizpůsobí i polaritě magnetofonu. Nesouhlasí-li kontrolní součet, jímž je každá nahrávka zajištěna, ohlásí se chyba E 007. Čtení nahrávky trvá několik sekund a během čtení dat z magnetofonu je displej zhasnutý.

Záznam na magnetofoném pásku musí být pořízen buď ukládacím příkazem **(SAVE)** mikropočítače PETR, nebo speciálním záznamovým programem mikropočítače IQ 151 (viz kap. 5). Program je na magnetofonovém pásku uložen v jednom bloku, který má uvodní synchronizační úsek, datovou část a kontrolní součet. Bloky nemají hlavičky ani jiné identifikační značky a nemohou být tedy automaticky vyhledávány. Před čtením příkazu **(LOAD)** je třeba připojit magnetofon a přetočit kazetu kamkoli před čtený blok. Při ukládání více programů je užitečné namluvit před jednotlivé bloky jejich označení a tím usnadnit zpětné vyhledávání. Jedenblok obsahuje vždy obsah celé paměti mikropočítače PETR.

MEM

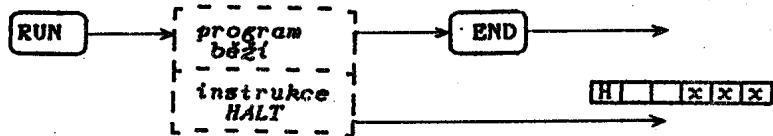
### Prohlížení a změna obsahu paměti



Po vyvolání příkazu se nejprve musí zadat adresa místa v paměti, které chceme prohlížet nebo měnit. Zobrazí se implicitní adresa – poslední použitá adresa v předchozím příkazu MEM. Tuto adresu můžeme ponechat, nebo zadat jinou. Po stisku omezovače **(NEXT)** se zobrazí obsah buňky paměti na zvolené adrese. Ten můžeme ponechat anebo změnit. Tlačítka **(NEXT)** a **(PREV)** pak lze v paměti krokovat směrem k vyšším nebo nižším adresám, omezovačem **(END)** se příkaz ukončí.



## Spuštění programu



Příkazem **(RUN)** se spustí program uložený v paměti počítače, počínaje adresou uloženou v čítači instrukcí PC. Běžící program je možno kdykoli zastavit tlačítkem **(END)**. Tím program přejde do režimu krokování (viz příkaz **(STEP)**). Bezprostředně po spuštění programu příkazem **(RUN)** se v levém krajním místě displeje rozsvítí čtvereček jako příznak, že program běží. Tato návodná zpráva je na displeji zobrazena dokud ji program sám nepřepíše, nebo dokud ji nepřepíše zpráva o zastavení programu.



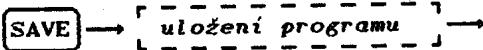
Jak lze spustit program z konkrétní adresy, řekněme 123 ?  
Lze program spustit od adresy 300 ?

**SAVE**

## Uložení programu na magnetofonovou kazetu

C [ ] [ ] [ ]

C [ ] [ ] [ ]



Příkazem **(SAVE)** se obsah celé paměti počítače (a tedy i program) zapíše na kazetový magnetofon. Záznam lze přečíst zpět do počítače příkazem **(LOAD)**. Během nahrávání na magnetofon je displej zhasnutý. Délka nahrávky jsou necelé 3 sekundy.

Způsob záznamu dat na magnetofonovou kazetu je u stavebnice PETR stejný jako u školního mikropočítače IQ-151. Na magnetofonové kazetě je tedy možno přenášet data mezi oběma počítači.

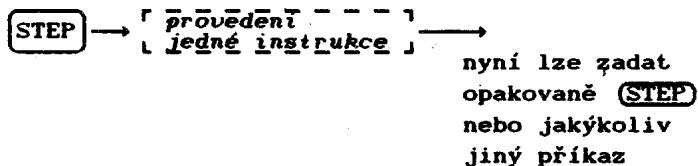
Program je na magnetofonovém pásku uložen v jednom bloku, který má úvodní synchronizační úsek, datovou část a kontrolní součet. Bloky nemají hlavičky ani jiné identifikační značky a nemohou být tedy automaticky vyhledávány. Před zadáním příkazu je třeba připojit magnetofon a přetočit kazetu před volné místo k uložení záznamového bloku. Při ukládání více programů je užitečné namluvit před jednotlivé bloky jejich označení a tím usnadnit jejich zpětné vyhledávání. Jeden blok obsahuje vždy obsah celé paměti mikropočítače PETR.

**STEP**

## Krokování programu

C | | | |

P | | x x x



Tlačítkem **(STEP)** programátor krokuje svůj program. Po každém kroku se na displeji zobrazí hodnota čítače instrukcí (t.j. adresa následující instrukce). Dalším stiskem **(STEP)** se pokračuje v krokování, stisk jiného tlačítka krokování ukončí a způsobi přechod do základní příkazové smyčky, v niž si můžete podrobněji prohlédnout stav výpočtu.

Obdobně jako u příkazu **(RUN)** je i u příkazu **(STEP)** adresa prvního kroku dána čítačem adres PC. Ten je možno předem nastavit stejnojmenným příkazem **(PC)** na adresu, odkud za-mýšlime program krokovat.

### 3.2 Zpracování chyb

Při práci s mikropočítačem PETR mohou nastat chyby dvojího druhu. Jednak jsou to chyby způsobené nesprávnou obsluhou, jednak chyby vzniklé v průběhu zpracování programu. (Druhý typ chyb se běžně označuje jako "Run-Time Errors" - tedy chyby vzniklé v době běhu programu).

Pokud je to možné, detekuje řídící program mikropočítače chyby v okamžiku jejich vzniku a nikoliv až v době, kdy by se projevily. Protože však bylo nutno řídící program zkrátit, vyhodnocují se pouze nejdůležitější chyby. V přiloženém výpisu řídícího programu může pozorný čtenář dohledat některé potlačené testy chybových stavů.

V okamžiku, kdy je zjištěna chyba, systém ukončí dosavadní činnost (například přeruší provádění programu) a na displeji zobrazí zprávu **E [ ] [ ] x**, kde x je číslo chyby. Číslo chyby charakterizuje prohřešek, kterého se obsluha resp. programátor dopustil.

#### Číselník chyb:

- 1 Pokus zapsat do paměti hodnotu, kterou v ní nelze zobrazit (číslo větší než 255), nebo pokus zadat adresu větší než 255.
- 2 Adresa je mimo rozsah osazené paměti.
- 3 Neznámá instrukce – pokus interpretovat data jako instrukci (program nejspíše "zabloudil").
- 4 Operand mimo povolený rozsah (0..1, 0..8 apod.).
- 5 Přeplnění zásobníku návratových adres (při CALL).
- 6 Prázdný zásobník návratových adres (při RET).
- 7 Chyba čtení z magnetofonu – nesouhlasí kontrolní součet.

Stiskem tlačítka **(END)** odstraníte chybové hlášení a mikropočítač PETR přejde do základní příkazové smýčky. Došlo-li k chybě v běžícím programu, čítač instrukcí PC obsahuje adresu instrukce, která chybu způsobila.

Příklad: Odstranění zprávy o chybě a příčiny chyby E 006

E 006

C

(prázdný zásobník při RET,  
čítač adres PC ukazuje na  
instrukci RET, při které  
došlo k chybě)

END

nyní je nutno opravit program tak,  
aby každé instrukci RET předcházela  
instrukce voldní podprogramu CALL

214

Může dojít k chybě E 006 (prázdný zásobník) při  
zpracování tohoto programu ?

adr	kód	instrukce	komentář
000	23.010	CALL 010	; volání podprogramu
001	09.000	JMP 000	; stále dokola
...		...	
010	04.001	LDC 001	; podprogram pro výpis vzorku
011	17.008	P1OUT 8	; 0000 0001 → port P1
012	24.000	RET	; konec podprogramu

### 3.3 Zprávy zobrazované na displeji

tvar	význam
	
	<b>základní zpráva</b> mikropočítač PETR je v základní příkazové smyčce
  <b>x x x</b>	<b>zadávání adresy paměti</b>
  <b>x x x x x</b>	<b>zadávání obsahu paměti</b>
  <b>x x x</b>	<b>obsah čítače adres PC</b>
  <b>x x x</b>	<b>obsah střadače ACC</b>
  <b>x</b>	<b>hodnota ukazovátka do zásobníku SP</b>
  <b>x</b>	<b>hodnota příznaku F</b>
  <b>x x x</b>	<b>adresa instrukce HALT na které se program zastavil</b>
  <b>x x x</b>	<b>zpráva o chybě</b>
  <b>x</b>	<b>příznak běžícího programu</b>

## **4. POPIS IMPLEMENTACE MIKROPOČITAČE PETR**

Tato kapitola je určena těm zkušenějším zájemcům, kteří chtějí využít stavebnici jako universální systém s jednočipovým mikropočítáčem řady 8048. Takové využití, včetně úprav obvodového zapojení a modifikace řídicího programu, předpokládá hlubší znalosti. Proto i text této kapitoly je stručnější a možná i méně názornější. Je však v příloze doplněn seznamem odkazů na další odbornou literaturu. Vybrány jsou výhradně v češtině resp. slovenštině psané, texty.

### **4.1 Technické řešení stavebnice**

Popis technického řešení stavebnice PETR lze rozdělit na popis mechanického uspořádání a popis obvodového zapojení.

#### **Mechanické uspořádání stavebnice PETR**

Stavebnice PETR je navržena pro umístění do skřínky od stolní kalkulačky (výrobek Tesla Bratislava). Skřínka se skládá ze dvou dílů, přičemž na horní díl je připevněna klávesnice se samolepicí vrstvou, konektor DIN pro připojení magnetofonu a přepínač.

Spodní díl má upravenou zadní stěnu výrezem, kterým vystupuje základní deska kontaktním uživatelským polem. Toto uspořádání umožňuje snadné připojení mikropočítáče PETR do vnějšího prostředí.

Oba dva díly jsou spojeny šrouby přes úhelníky, vložené do výrezů horního dílu skřínky.

#### **Obvodové zapojení mikropočítáče PETR**

Obvodové zapojení mikropočítáče (viz schemata zapojení v příloze) lze rozdělit na napájecí část, vlastní zapojení mikropočítáče, obvod klávesnice a displeje a obvod styku s magnetofonem.

## Napájecí čdst

Napájecí obvod je tvořen můstkovým usměrňovačem s diodami D9 až D12, filtračními kondenzátory C1 až C4 a integrovaným stabilizátorem I04 typu MA 7805 (blokovaný proti rozkmitání kondenzátory C15 a C16).

Pro správnou činnost mikropočítáče je třeba na vstup zdroje připojit napětí 9 až 12V (stejnosměrné nebo střídavé) s min. výstupním proudem 350 mA.

## Technické parametry zdroje:

vstupní napětí	9 až 12V	$\approx$	350 mA
výstupní napětí	5V	=	

## Vlastní zapojení mikropočítáče

Obvod mikropočítáče tvoří dva integrované obvody I01 a I02. Obvod I02 je jednočipový mikropočítáč řady 48 řízený krystalem 6 MHz s pamětí programu ROM/EPROM 1 KB na čipu. V paměti programu na čipu mikropočítáče je uložen ovládací monitor a interpret příkazů stavebnice PETR.

Brána P1 mikropočítáče je vyvedena na kontaktní uživatelské pole jako obousměrná bitově ovládaná sběrnice (označovaná jako port P1). Na kontaktní uživatelské pole jsou také vyvedeny vstupní signály T0 a INT. Vstupní signál T0 je v klidovém stavu na úrovni H (logická 1) a lze jej testovat z programu mikropočítáče PETR. Vstupní linka INT je testovatelný vstup vnějšího přerušení. V klidu je na úrovni H. Instrukcí INT lze povolit vnější přerušení, které nastane při přechodu signálu INT na úroveň L (logická 0). S využitím přerušení může program efektivně obsluhovat vnější události.

Propojkou na vstupní lince T1 je možno modifikovat řídicí program stavebnice PETR - viz odst. 4.2. Drátěnou propojkou je vybavena také vstupní linka EA, kterou lze programově vybavení stavebnice úplně vyřadit. Pak je ale nezbytné doplnit vlastní řídicí program a umístit jej do vnější paměti EPROM v přídavné destičce. Vstupní signál Reset (RST) je aktivován automaticky při zapnutí napájecího napětí (vliv C7) nebo pomocí spínacího tranzistoru T15 samostatně vyvedeným tlačítkem foliové klávesnice **(RST)**. Trojice signálů obvodu I02 RST, SS, a ALE je vyvedena na pájecí body základní desky. Tyto signály slouží pro připojení krokovacího přípravku (ten není součástí stavebnice).

### **Zapojení klávesnice a displeje**

Datovou sběrnicí a signály RD, WR, ALE, P2.2 a P2.3 je k mikropočítači IO2 připojen programovatelný obvod I01 MHB8155.

Obvod I01 obsahuje paměť 128 buněk mikropočítače PETR, výstupní 8 bitovou bránu A (označenou pro port P2) vyvedenou na uživatelské kontaktní pole. Dále obsahuje bránu B a C určenou pro obsluhu klávesnice a displeje a čítač, který není pro stavebnici PETR využit (vstup a výstup čítače je pouze vyveden na pájecí body TIN, TOUT).

Brána B ovládá přes spinaci tranzistory T1 až T8 svítící segmenty číslicovek LED, brána C přes spinaci tranzistory T9 až T14 připojuje napájecí napětí na jednotlivé číslicovky a současně přivádí úroveň L na jeden ze šesti sloupců maticově zapojené klávesnice.

Zbývající dvě tlačítka foliové klávesnice (STEP) a (END) jsou aktivována úrovní na lince P2.4 obvodu IO2. Tři řady klávesnice jsou potom programově testovány na linkách P2.5, P2.6 a P2.7 obvodu IO2.

### **Připojení kazetového magnetofonu**

Základní deska mikropočítače obsahuje obvody pro připojení kazetového magnetofonu. Výstupní signál na lince P1.1 obvodu IO2 je tvarován obvodem R38, C10, R39, R40 a vyveden na dutinku č.1 konektoru DIN. Čtený signál z magnetofonu (dutinka č.3 konektoru DIN) je zesílen operačním zesilovačem I03, tvarován tranzistorem T16 a snímán na lince P1.0 obvodu IO2. Oba signály slouží alternativně jako programovatelné porty uživatelského pole a pro funkci magnetofonu jsou proto přepínány přepínačem P.

### **Rozšíření obvodového zapojení stavebnice**

Na základní desce mikropočítače je možno osadit konektor K2, na který je vyvedena sběrnice všech signálů vhodných pro připojení libovolného programovatelného obvodu (8155, 8243 ...) a vnější paměti EPROM 2 KB nebo 4 KB.

Stavebnici PETR lze tak modifikovat na specializovaný řídicí mikropočítač se zcela odlišným programem a použitím.

## Technické parametry mikropočítače PETR

- procesor řady 48 s řídicím programem na čipu,
- řízení procesoru krystalem 6 MHz,
- paměť mikropočítače PETR 256B = 128 paměťových buněk,
- interface pro kazetový magnetofon,
- stabilizátor napětí,
- 18 signálů uživatelského pole,
- 6 číslicovek displeje,
- foliová klávesnice 21 tlačítek a
- spotřeba max. 5V/320 mA.

### 4.2 Popis řídicího programu

Dále uvedený popis řídicího programu vysvětluje především vazbu programu na obvodové zapojení stavebnice popsané v odst. 4.1. Je popsána celková koncepce řídicího programu tak, aby se čtenář mohl orientovat v přiloženém výpisu řídicího programu. Listing je podrobně komentován tak, aby bylo možno sdílet jeho již hotové podprogramy i z dodatečně doplněných aplikačních programů. Listing záměrně neobsahuje definice těl využívaných makroinstrukcí jejichž, znalost není nutná a dále výpis ovladače kazetového magnetofonu na fyzické úrovni, který není určen ke zveřejnění.

### Úloha řídicího programu

Obvodové zapojení mikropočítače PETR, tak jak je popsané v odst. 4.1, tvoří základ počítače, který uživatel bude programovat. Bývá zvykem, že uživatel nepracuje "na holém hardware", ale že pracuje v nějakém již vytvořeném programovém prostředí, které mu poskytuje základní služby a pomoc při provozování a někdy i při tvorbě programů.

Základní programové vybavení počítače by mělo uživateli umožnit alespoň:

- zavést svůj program do počítače,
- nechat ho provést procesorem,
- a pokud chceme na cílovém počítači programy ladit i
- sledovat (a případně měnit) stav a průběh výpočtu.

Kromě toho by základní programové vybavení mělo poskytovat podprogramy pro ovládání periferií počítače.

Úlohu základního programového vybavení stavebice PETR musí plnit řídicí program vložený do jednočipového mikropočítače 8048. Je však otázkou, jak by měl uvedené funkce realizovat. K tomu lze přistoupit různými způsoby, z nichž každý má své výhody i nevýhody.

Nejjednodušší možností je nechat uživatele programovat přímo mikropočítač 8048. Uživatel by svůj program umístil do pevné paměti EPROM a tu by zasunul do patice ve stavebnici. Po zapnutí systému by mikropočítač začal jeho program vykonávat. V lepším případě je možno uživateli připravit několik základních podprogramů pro obsluhu periferních zařízení (klávesnice, displeje, magnetofonu), případně ještě některé další užitečné rutiny (kolik se jich vejde do vnitřní paměti mikropočítače). Uživatelský program ve vnější paměti by pak mohl tyto připravené podprogramy vyvolávat.

Obě uvedená řešení však umožňují pouze provozovat programy pro mikropočítač, nikoli je vyvíjet. Protože vývoj programů pro mikropočítač není možný bez použití speciálních vývojových pomůcek, které amatérům nejsou běžně dostupné, byla by takto řešená stavebice vhodná spíše pro profesionální využití než jako polytechnická pomůcka. Základní programové vybavení tedy musí programátorovi poskytovat bohatší prostředky, a to zejména pro vývoj a ladění jeho vlastních programů.

#### Koncepce řídicího programu

Proto byla zvolena tato koncepce programového vybavení mikropočítače PETR: uživatel nebude programovat přímo mikropočítač 8048, ale jistý virtuální jednotřídačový počítač, který bude řídicím programem simulován. Tento počítač (je nazván podle jména stavebnice "PETR") bude mít svůj (virtuální) procesor, paměť i instrukční soubor. Uživatel bude vytvářet programy pro tento virtualní počítač, řídicí program v mikropočítači pak bude uživatelský programy vykonávat (t.j. interpretovat). Vykonávání programu bude možno na pokyn obsluhy pozastavit. Uživatel si bude moci prohlédnout a případně změnit stav výpočtu (obsah střadače, paměti, stav procesoru) a potom třeba ve vykonávání programu pokračovat.

Řídicí program musí kromě interpretace programu zajišťovat i styk s obsluhou, musí přijímat a vykonávat její příkazy: prohlížení a modifikaci obsahu paměti a stavu procesoru počítače "PETR", spuštění nebo krokování programu s možností sledovat a měnit průběh výpočtu a uchovávání uživatelových programů na vnější paměti - kazetovém magnetofonu.

Z toho vyplývá, že řídicí program v mikropočítaci musí zajišťovat tyto funkce:

- simulovat počítač "PETR", především interpretovat jeho instrukční soubor,
- komunikovat s obsluhou a vykonávat její příkazy (například spustit program),
- ovládat na fyzické úrovni všechny periferie systému, tj. klávesnici, displej a magnetofon.

Celý řídicí program se přitom musí vejít do paměti ROM v mikropočítaci, tedy musí mít délku nejvýše 1024 bytů.

Jako paměť počítače "PETR" se používá vnější datová paměť (CRWM v obvodu 8155). Její kapacitou je omezen rozsah paměti počítače "PETR". Ti, kterým základní rozsah paměti nedostačuje, si mohou dalším obvodem 8155 paměť zvětšit na dvojnásobek. Řídicí program (interpret počítače "PETR") při inicializaci testuje, zda je paměť rozšířena, a pokud ano, automaticky ji používá jako druhou polovinu paměti počítače "PETR".

Rozšiřující obvod 8155 se připojuje paralelně s obvodem 8155 na desce mikropočítáče PETR s výjimkou vývodu CE, který je nutno zapojit na vývod P21 mikropočítáče 8048. Pro připojení lze využít konektor K2. Podrobněji viz schema zapojení mikropočítáče PETR a výpis řídicího programu.

Zvolená koncepce řídicího programu přitom nevylučuje programovat ve stavebnici přímo mikropočítáč 8048. Stačí umístit paměť (EPROM 2716) s vlastním řídicím programem do patice rozšiřujícího modulu stavebice. Přitom je nutno propojkou na lince T1 ( $T1=0$ ) zvolit režim využití externí programové paměti. Tento režim je implementován řídicím programem stavebnice PETR. Po spuštění mikropočítáče se inicializuje obvod 8155, část vnitřní datové paměti mikropočítáče 8048 a jeho vnitřní čitač/casovač (přesně viz část výpisu řídicího programu uvedenou návštěstím RESET: ). Poté se provede skok na adresu 400H - tedy na začátek vnější paměti pro program (EPROM 2716). V této paměti musí pak být

umístěn řídicí program, který bude dále stavebnici PETR ovládat jako univerzální systém s mikropočítáčem řady 8048. Pro úplnost jsou obdobně jako RESET vyvedeny v tomto režimu do vnější paměti EPROM i vektory pro vnější přerušení (na adresu 403H) a pro vnitřní čítač/časovač (na adresu 407H).

Tento způsob doplnění řídicího programu nelze zaměňovat s přemapováním adres paměti pro program propojkou na vývodu EA (External Access) mikropočítáče. Ta způsobi odpojení interního řídicího programu umístěného na čipu mikropočítáče 8048 a adresování vnější paměti EPROM 2716 od adresy 0.

Souhrnně je adresování paměťového prostoru znázorněno v následující tabulce:

PROPOJKY		ADRESOVÁNÍ PAMĚTI PRO PROGRAM		
EA	T1	1. KB	2. - 3. KB	4. KB
1	1	0 - 3FFH PETR	-	-
1	0	0 - 3FFH PETR	400H - 0BFFFH řídicí program ve vnější paměti EPROM 2716 pozn.: 400H ... RESET 403H ... EXTERNAL INT 407H ... TIMER INT	0C00H-0FFFH lze event. doplnit
0	x	0 - 0FFFH	vnější řídicí program pozn.: 0 ... RESET 3 ... EXTERNAL INT 7 ... TIMER INT	

#### Poznámka:

V prvním případě lze využít pouze řídicí program PETR na čipu mikropočítáče. Ve druhém případě je stavebnice řízena vnějším řídicím programem, který může využívat podprogramy řídicího programu PETR. Naproti tomu ve třetím případě je program PETR na čipu trvale odpojen a stavebnice je řízena výhradně vnějším řídicím programem.

## 5. DOPLŇKY MIKROPOČÍTAČE PETR

### 5.1 Popis obvodového zapojení logické sondy

Logická sonda je tvořena vstupním obvodem, obvody vyhodnocující úrovně L a H a obvody indikace. Vstupní obvod je totožný se zapojením logické sondy zveřejněné v [17], která byla konstrukční částí soutěže INTEGRA 1980.

Vstupní obvod je tvořen emitorovým sledovačem s ochranou proti zápornému vstupnímu napětí (dioda D4). Emitorový odporník tvořený trimry P1 a P2 umožňuje nastavit napěťové úrovně pro vyhodnocovací invertory. Tyto invertory spouští monostabilní klopné obvody, sloužící pro prodloužení měřených impulzů na viditelné bliknutí diod LED. Monostabilní obvody tvořené invertorem a klopným obvodem typu D je možno změnit na bistabilní obvody uzeměním vstupu invertoru (uzemění pájecích bodů). Sonda potom dokáže zachytit ojedinělý pulz úrovně L nebo H.

#### Technické parametry sondy

- indikace L a H pro obvody slučitelné s TTL,
- indikace oblasti X ( $0,8 + 2,4V$ ) zhasnutím obou diod LED,
- min. šířka vstupního impulzu 20 ns,
- zatižení měřeného místa 0,2 vstupu TTL,
- paměť impulzu L nebo H,
- ochrana proti zápornému vstupnímu napětí,
- napájecí napětí  $4,75 \div 5,25$  V a
- odběr z napájecího zdroje max. 60 mA.

Schema zapojení logické sondy je v příloze.

### 5.2 Popis obvodového zapojení vnější paměti a expanderu

Na výstup systémové sběrnice K2 lze připojit rozšiřující desku (označenou \*\*\*). Ta obsahuje adresní registr 108, vnější paměť programu (obvod I07) a expander I09. Výstupy expanderu jsou včetně napájecího napětí vyvedeny na konektor K3.

Drátěnou propojkou lze volit paměť programu EPROM 2KB nebo 4KB.

Tato deska je určena pro rozšíření stavebnice PETR při částečném využití jeho základního programového vybavení, nebo

pro zcela specifické aplikace při nahrazení řídicího programu stavebnice PETR vlastním aplikačním programem (viz kap. 4). Použití rozšiřující destičky a doplnění řídicího programu včetně ovládání expanderu vyžaduje dobrou znalost jednočipových mikropočítačů řady 48 a přístup k vývojovým prostředkům.

Podrobnější popis přesahuje rámec této příručky, lze však využít doporučenou literaturu [3], [4], [11], [12] nebo [15] a [16].

### 5.3 Vývojové prostředky pro programování stavebnice PETR

Nutnou (bohužel často zanedbávanou a opomíjenou) podmínkou použitelnosti každého programovatelného systému je dostupnost prostředků pro vytváření programů. Patří sem především editory, překladače, zavaděče a nejrůznější ladící pomůcky (symbolické ladící programy, simulátory, emulátory). Jednou ze základních charakteristik systému je, zda umožňuje vyvijet programy přímo na něm samém, nebo zda je nutno programy pro tento systém připravit někde jinde (na jiném, hostitelském počítači) a do cílového systému je potom přenést.

Stavebnice PETR i přes svůj minimální rozsah umožňuje bez dalších prostředků vytvářet a ladit programy, které bude vykonávat. Nemůže však pochopitelně poskytnout komfort, na jaký jsme zvyklí u počítačů vyšších tříd.

Program se do počítače zavádí z klávesnice přímo ve strojovém kódu virtuálního procesoru. Jednou zavedené programy může však programátor může uchovávat na vnější paměti - kazetovém magnetofonu.

Ladící možnosti jsou srovnatelné s běžnými ladicími prostředky jiných systémů - programátor může svůj program krokovat a přitom prohlížet a případně měnit stav výpočtu. Je ale koda, že se při krokování nezobrazují všechny užitečné informace najednou (např. obsah střadače, příznaky), ale velikost zobrazovače (šestimístný displej) to prostě neumožňuje.

Nejslabším článkem ve vývoji programů je jejich zavádění do paměti ve strojovém kódu (i když nejde o žádné dlouhé programy, jejich velikost je totiž omezena kapacitou paměti počítače 128 buněk). Jednoduchost celé stavebnice neumožňuje jiný způsob programování, řešením však může být použití klávesových vývojových prostředků.

## Křížové vývojové prostředky

Křížové vývojové prostředky pro stavebnici PETR poskytuji možnost programovat místo ve strojovém kódu v jazyku symbolických adres (kdo někdy zkoušel obojí, ví, jaký kvalitativní skok to představuje). Vzhledem k omezené velikosti paměti a určení stavebnice není potřebné ani smysluplné vytvářet další vývojové pomůcky (např. překladače z jiných jazyků).

Úlohu hostitelského počítače zde plní běžně dostupný školní mikropočítač IQ-151. Programy se mezi oběma systémy přenášejí na magnetofonových kazetách díky kompatibilitě nahrávání.

Vývojové prostředky na počítači IQ-151 budou pracovat pod jeho operačním systémem AMOS - podrobněji viz [18]. Sestávají ze čtyř programů:

- překladač z jazyka symbolických adres do strojového kódu procesoru PETR,
- zpětný překladač ze strojového kódu do jazyka symbolických adres,
- konverzní program pro vytvoření záznamu na magnetofonu ve formátu PETR,
- konverzní program pro přečtení záznamu ve formátu PETR z magnetofonu.

K editaci zdrojového textu programu se používá editor, jenž je integrální součástí OS AMOS.

## Jazyk symbolických adres

Jazyk symbolických adres obsahuje nejnutnější konstrukce pro pohodlné psaní programů ve strojově orientovaném jazyce - možnost symbolických jmen, symbolických názvů instrukcí, návěsti a konstant. Jazyk zahrnuje všechny instrukce procesoru PETR a pět pseudoinstrukcí obvyklých snad ve všech asemblerech:

ORG	x	nastavi hodnotu čítače adres na hodnotu x
DS	x	vynechá x buněk operační paměti
DATA	x	umístí konstantu x do paměťové buňky
jm	EQU	symbolickému jménu jm přiřadí hodnotu x
	END	ukončuje zdrojový text programu

x ... zde označuje výraz, jm ... symbolické jméno

V roli operandů ve výrazech mohou stát číselné konstanty (v desítkové, dvojkové i šestnáctkové soustavě), symbolická jména a znakové konstanty (odpovídají znakům zobrazovaným na segmentovém displeji). Jako operátory ve výrazech je možno používat pouze + a - (binární i unární).

### Implementace klíčových vývojových prostředků

Všechny čtyři programy (asembler, disasembler a oba konverzní programy) jsou napsány v asembleru mikroprocesoru 8080 a implementovány pod operačním systémem AMOS.

Překladač jazyka symbolických adres je realizován jako klasický dvouprůchodový asembler (viz např. [18]). Kromě základní funkce – generování strojového kódu – umí na požádání vypsat do závěru listingu tabulku symbolů (tj. tabulku všech použitých symbolických jmen a jejich hodnot). Z hlediska operačního systému jde o program, který pracuje se třemi soubory: z prvního čte zdrojový text, do druhého zapisuje generovaný kód a do třetího píše listing programu.

Zpětný překladač je velmi jednoduchý. Je jednoprůchodový, před instrukce neumisťuje návěští a negeneruje žádná symbolická jména. Kladem disasembleru je skutečnost, že jeho výstup (text programu v mnemotechnických názvech instrukcí) je bez dalších úprav přeložitelný asemblerem.

Oba konverzní programy jsou velmi krátké programy, které pouze převádějí (kopírují) data ze souboru pod operačním systémem do tvaru přijímaného řídicím programem stavebnice a naopak.

## 6. OSAZENÍ A OŽIVENÍ STAVEBNICE PETR

Stavebnice PETR představuje poměrně jednoduchý mikropočítacový systém osazený na jednostranném plošném spoji. Přesto by se do stavby mikropočítače PETR neměl pouštět úplný začátečník bez znalosti základních pojmu a základních znalostí o součástkách a jejich značení a když, tak jen v odborných kroužcích pod vedením odborných vedoucích.

Budete-li stavět mikropočítač sami, postupujte dle následujícího návodu a pracujte pomalu a pečlivě.

Stavebnice se skládá ze 4 desek plošných spojů. Odděleny jsou "čárkováným plošným spojem" a mezera mezi jednotlivými deskami je umožňuje oddělit pilkou na železo.

Základní deska je označena názvem, ostatní menší destičky jsou označeny jednou, dvěma nebo třemi hvězdičkami.

K osazení desek potřebujeme běžné nářadí: mikropájku (u pistolového pájedla si udělejte tenký hrot ze slabšího drátu), pinzetu, štípačky, cínovou pájku, kalafunu, popř. odsávačku a vrtačku. Pájet musíte rychle, čistě a s minimálně nutným množstvím cínové pájky. Plošné spoje jsou poměrně husté a je třeba dávat pozor na zkraty cínovými můstky.

Svoji šikovnost při pájení si nejprve ověřte při stavbě logické sondy.

### 6.1 Osazení logické sondy

(deska označena \*\*\*)

Sonda nám poslouží pro oživení mikropočítače, při ladění programů (kontrola vstupních a výstupních signálů) i pro další práci s logickými obvody.

Osazování začínáme drobnějšími součástkami (odpory, diodami); vývody součástek ohýbáme pinzetou nebo kleštěmi podle rozteči v plošném spoji. Vývody neohýbáme těsně u cel součástek a součástky nedorážíme těsně k desce, ale osadíme s mezerou asi 2 mm (odpory a diody potom nejsou při pájení tolik tepelně namáhaný).

Před vlastním osazením součástkami prohlédněte destičku plošných spojů, zda nejsou některé spoje přerušeny, popř. navzájem zkratovány neproleptanými můstky. Případné chyby odstraníme propojením tenkým drátem nebo proškrábnutím.

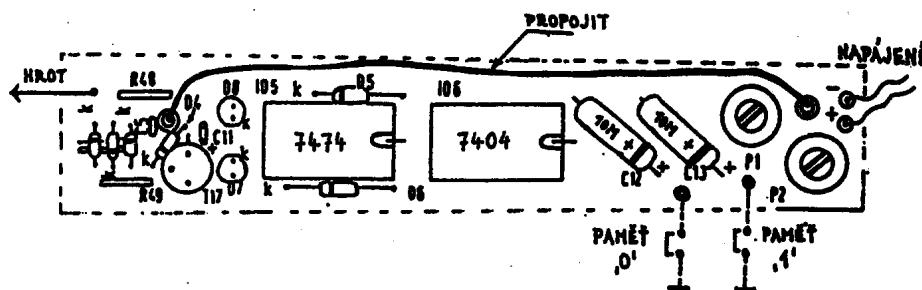
Pracujte pečlivě, výměna součástek a několikanásobné pájení obvykle vede k poškození plošného spoje. Pozor proto na polaritu diod, elektrolytických kondenzátorů a orientaci integrovaných obvodů. Při osazování se neřídte pouze obrázkem rozložení součástek, ale také schematicem zapojení. Nezapomeňte osadit jednu drátěnou propojku.

Pro nastavení sondy potřebujeme pevný zdroj 5V a proměnný zdroj 0 až 5V. Propojíme referenční (-) svorky obou zdrojů. K sondě připojíme napájecí napětí (odběr ze zdroje 20-30 mA) a na hrot sondy připojíme kladné proměnné napětí. V rozsahu proměnného napěti 0+0,8V má svítit dioda D7=úroveň L (nastavíme trimrem P2), v rozsahu 2,4+3,5V svítí dioda D8=úroveň H (nastavíme trimrem P1). Nastavení několikrát zopakujeme, nepřesnost jednoho nebo dvou desetin voltu není pro naše použití nijak kritická.

Nyní ještě zkontrolujeme paměť sondy. U vývodů elektrolytických kondenzátorů C12 a C13 jsou pájecí body, které při spojení se zemí umožní zapamatování jedničkového nebo nulového pulzu.

Spojíme-li se zemi paměť "0" (viz obr. 6) a hrotom se dotkneme napětí např. 5V, rozsvítí se dioda "H" a svítí trvale, i když hrot odpojíme, nebo připojíme na úroveň L. Zcela analogicky vyzkoušíme paměť "1".

Sondu umístíme do vhodné krabičky (např. do pouzdra od kuličkového pera), nebo si krabičku vyrobíme z odřezků cuprextitu a popíšeme. Na napájecí vodiče připojíme nástrčné konektory a vodiče označíme polaritou proti přepólování.

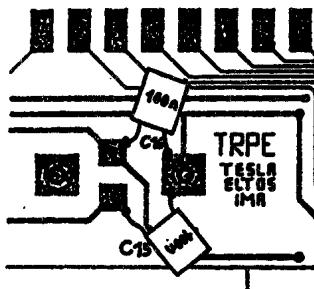


Obr. 6 Osazení logické sondy

## 6.2 Osazení mikropočítáče PETR

U desky mikropočítáče pečlivě prohlédneme plošný spoj včetně výstupního pole kontaktů (mezi krajními kontakty + a - by mohl být zkrat, možný zbytek rohové značky plošného spoje). Do pájecích bodů Z1 až Z8 a DIN1 až DIN3 zařízneme kontakty a dobře zapojíme (obr. 13, str. 79). Ostatní kontakty napojíme na pájecí plochy výstupních signálů (viz obr. 8, osazení zdroje).

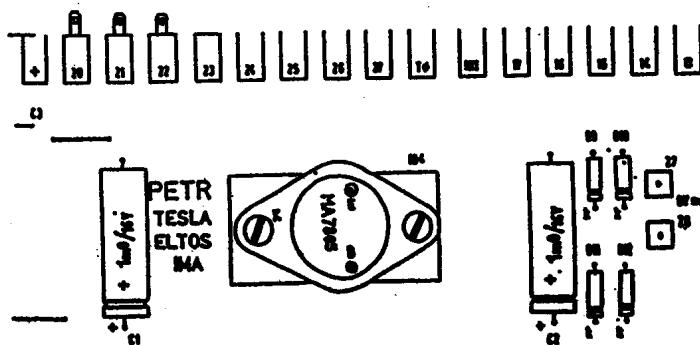
Dále osadíme 11 drátěných propojek a díly zdroje (D9+D12, C1+C4 a I04). Ze strany pájení připojíme na I04 kondenzátory C15, C16 dle obrázku 7.



Obr. 7 Umístění C15 a C16

Na svorky Z7 a Z8 připojíme pomocí nástrčných kontaktů napájecí vodiče, které připojíme na napětí 8V. Jako zdroj použijeme napáječ pro vláčky (můžeme použít zdroj střídavý nebo stejnosměrný, neboť zde nezáleží na polaritě).

Na výstupních svorkách mikropočítáče (2 krajní levé a 2 krajní pravé) potom zkонтrolujeme napětí 5V. Tyto svorky slouží pro napájení vnější elektroniky a logické sondy.



Obr. 8 Osazení zdroje a kontaktů

#### 6.2.1 Osázení a oživení obvodu displeje

Displej tvořený diodami D13 až D15 je umístěn na destičce označené \*.

Na destičce opět zkontrolujeme plošný spoj a osadíme 3 drátěné propojky. Poté osadíme displej D13 až D15 (orientace displeje je označena kličem - levý dolní roh), viz obr. 9.

Na desku mikropočítáče osadíme součástky dle obr. 10, tzn. objímkou I01, odpory R1 až R29 a tranzistory T1 až T14. Objímka I0 má orientaci, kterou dodržte.

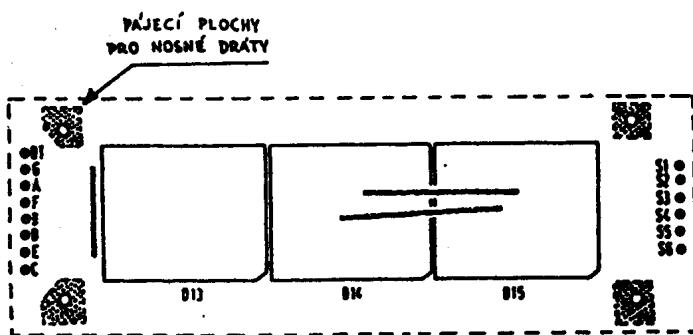
Pozn.: Pájecí body RT, TIN, TOUT se v základní verzi stavebnice PETR nevyužívají.

Nyní k připevnění destičky displeje na základní desku. Displej je se základní deskou spojen 14 vodiči. Vodiče S<sub>1</sub>+S<sub>6</sub> slouží pro sepnutí jedné ze šesti číslicových znakovek, vodiče označené DT, G, A, F, B, D, E, C spinají jednotlivé segmenty (viz schema zapojení v příloze).

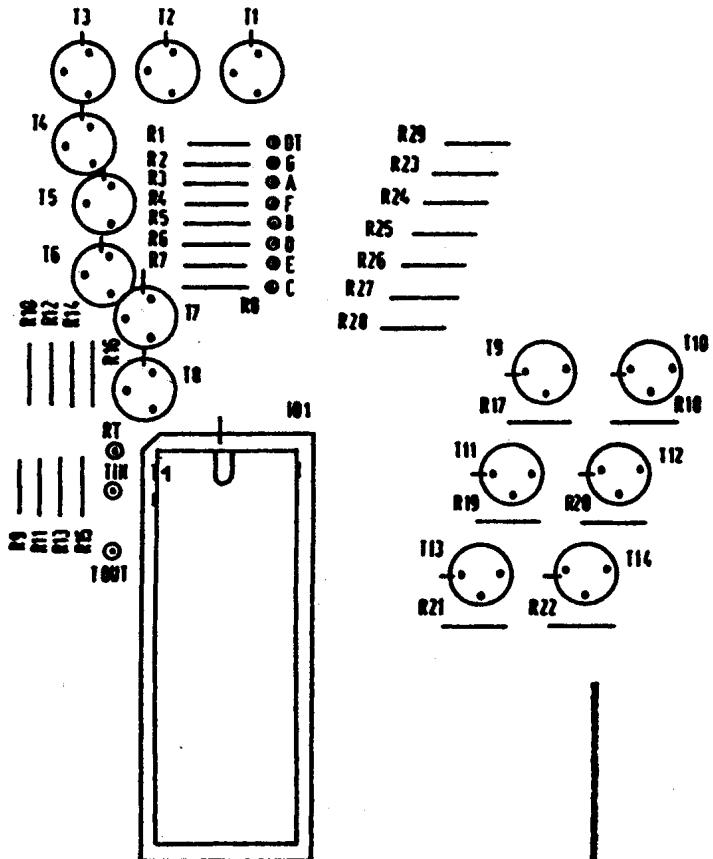
Na destičku připájíme propojovací, asi 7 cm dlouhé vodiče těchto signálů a druhé konce vodičů si odizolujeme pro připojení do základní desky. Na velké pájecí plošky na destičce displeje připájíme 4 silnější měděné dráty dlouhé asi 4 a 5 cm, které poslouží jako nosné sloupky displeje. Před zapojením nosných drátků do základní desky si nejprve vyzkoušíme výšku a sklon destičky displeje nad základní deskou tak, aby při umístění mikropočítáče do skřínky byl displej přesně uprostřed okénka (nosné dráty volte raději delší, pro dotvarování polohy displeje).

Nyní připojíme i signálové vodiče displeje. Pájecí otvory destičky displeje i desky mikropočítáče si přesně odpovídají. Po připojení displeje si ověříme jeho správnou funkci. K mikropočítáci připojíme napájecí napětí a připravíme si dva vodiče připojené na minus pól mikropočítáče (oba krajní body kontaktního pole). Nyní první vodič připojíme do kontaktu č.39 objímky I01 a druhým vodičem se postupně krátce dotkneme vývodů č.29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 36. Postupně se tak rozsvítí segmenty levé krajní znakovky. První vodič nyní připojíme do kontaktu č.38 (a postupně do 37,5,2,1) a manipulaci druhým vodičem opakujeme.

Otestujeme tak všechny segmenty displeje i obvody spínacích tranzistorů.



Obr. 9 Osazení destičky displeje



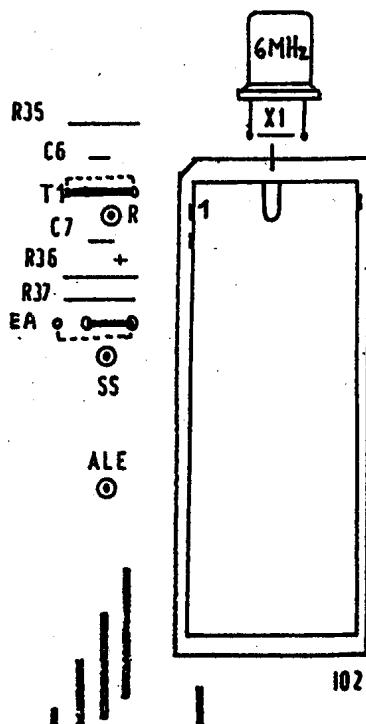
Obr. 10 Osazení spinacích obvodů displeje

Při zjištění jakékoliv chyby se ji pochopitelně pokusíme najít podle schématu obvodového zapojení a odstranit. Jinak dále osazovat desku nemá význam.

#### 6.2.2 Osazení obvodů mikropočítače

Na základní desku osadíme objímkou I02, krystal X1, odpory R35 až R37, kondenzátor C6 a elektrolyt C7 podle obr. 11.

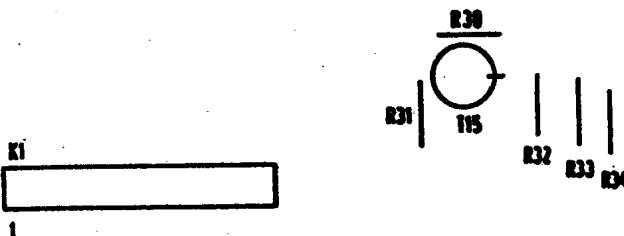
Pájecí body vstupního signálu T1 umožňují tento signál připojit na zem nebo + pól zdroje. Stav tohoto signálu umožňuje modifikaci řídicího programu. U základní verze stavebnice PETR je tento signál připojen na úroveň H podle obr. 11. Obdobný prepínač má i vstupní signál EA. Signál umožňuje zakázat vnitřní program mikropočítače. Pak je nutné připojit destičku s vnější pamětí a vlastním řídicím programem. V základní verzi stavebnice PETR je signál EA připojen na úroveň L (viz obr. 11). Podrobnější popis mapování paměti je uveden v odst. 4.2.



Obr. 11 Osazení obvodů mikropočítače

Pozn.: Pájecí body R, SS, ALE nejsou v základní verzi stavebnice využity, v jiných aplikacích stavebnice mohou sloužit pro připojení krokovacího přípravku.

Nyní již můžeme vyzkoušet mikropočítač v jeho základní funkci. Do objímek opatrně zasuneme oba integrované obvody (pozor na orientaci) a připojíme napájecí napětí. Na levém krajním displeji se objeví nápočedný znak "C". Je-li tomu tak, zůstává osadit obvody klávesnice (konektor K1, R38 až R34, T15), viz obr. 12 a potom obvody pro styk s magnetofonem.



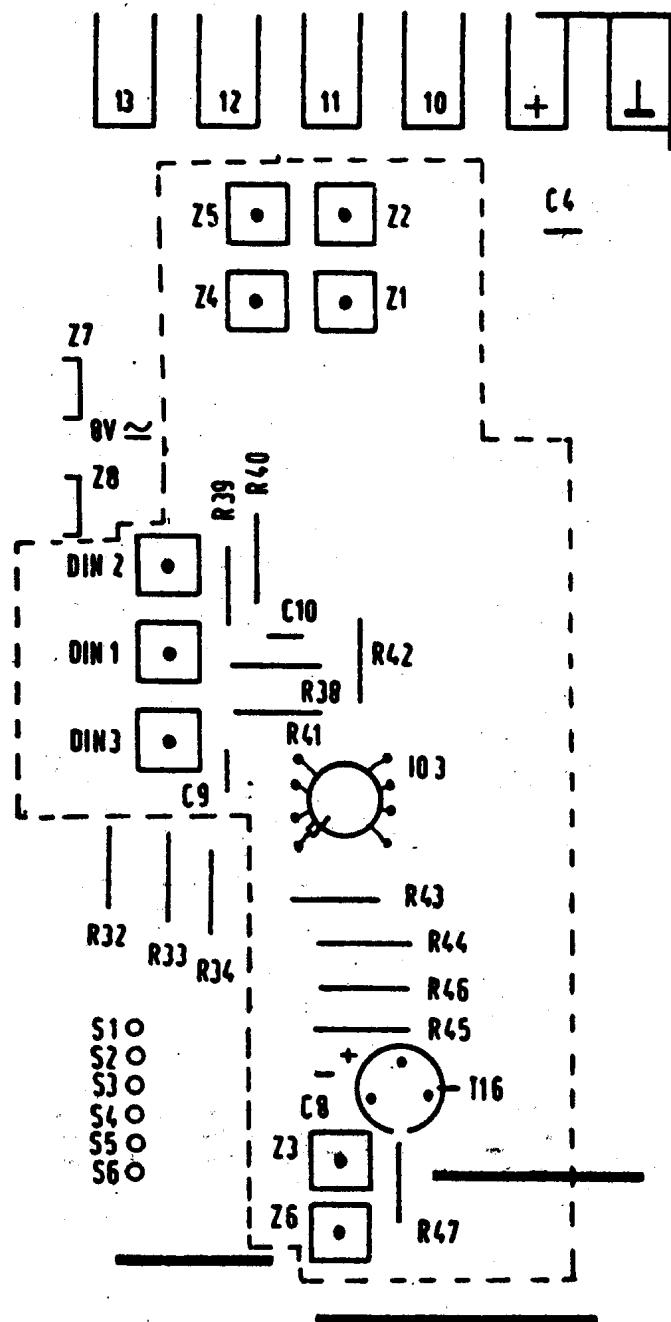
Obr. 12 Obvod klávesnice

#### 6.2.3 Osazení obvodu magnetofonu

Pro nahrávání a přehrávání se využívají 2 linky z kontaktního pole označené 18 a 11. Tyto linky jsou součástí portu P1 a lze je běžně využívat instrukcemi P1IN a P1OUT. Jsou však vedeny přes přepínač P, kterým vždy před použitím magnetofonu tyto linky připojíme k obvodům nahrávání/přehrávání a poté je opět připojíme zpět k výstupnímu poli kontaktů.

Přepínač je připojen podle schématu vodiči s nástrčnými konektory do kontaktů označených 21 až 26.

Konektor DIN pro připojení nahrávací šňůry magnetofonu s třemi dutinkami je připojen do kontaktů DIN1, DIN2, DIN3 (čísla dutinek konektoru a kontaktů na základní desce si odpovídají).



Obr. 13 Osazení obvodů magnetofonu

Součástky osadíme dle obr. 13, pozor na orientaci 103 (klíč označuje vývod č. 8). Správnost funkce obvodů magnetofonu by bylo sice možné ověřit i samostatně ( pomocí osciloskopu a nf generátoru), ale my správnost funkce ověříme až při zkompilování stavebnice přímo s magnetofonem pomocí příkazů SAVE a LOAD.

Mikropočítáč je prakticky osazen a zbývá jej umístit do skřínky. Základní desku vložíme do spodního dílu skřínky a připojíme napájecí vodiče do kontaktů Z7 a Z8. Na vrchní díl skřínky připevníme klávesnici ( má samolepicí spodek), jejíž plochý kabel provlékneme otvorem vrchního dílu.

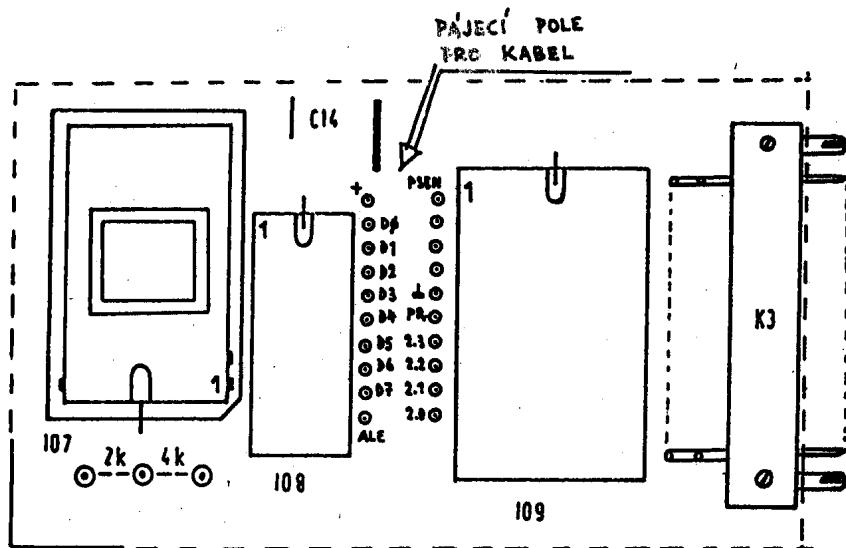
Nyní kablíky od přepínače a konektoru DIN umístěné na vrchním dílu připojíme nástrčnými konektory do odpovídajících kontaktů (je výhodné si vodiče u nástrčných konektorů předem popsat čísla kontaktů) a při té měř uzavřené skřínce zasuneme kabel klávesnice do konektoru K1 (kabel je poměrně krátký a jeho připojení chce trochu trpělivosti).

Skřínu uzavřeme a po připojení napájení nyní můžeme vyzkoušet celou klávesnici s funkcemi jednotlivých příkazů.

### 6.3 Osazení vnější paměti

Zbyla nám destička (označ. \*\*\* ) umožňující modifikaci stavebnice. Rozšíření stavebnice o vnější paměť programu a linky expanderu si zároveň vynucuje úpravu (nebo celé přepracování) řídicího programu a jeho umístění do EPROM v pozici I07 (obr. 14). To ovšem předpokládá dobrou znalost jednočipového mikropočítáče MHB 8048 (včetně programování v asembleru, možnosti práce na vývojovém systému a emulátoru) a zcela se vymyká z rámce popisu této příručky. Pro informaci lze uvést osazení destičky vnější paměti a expanderu (obr. 14).

Základní desku mikropočítáče PETR je pro připojení této destičky nuto osadit konektorem K2. Konektor K2 obsahuje všechny systémové vodiče pro připojení i jiných rozšiřujících obvodů. Programové vybavení základní verze mikropočítáče PETR již např. předpokládá možnost připojení druhého obvodu MHB 8155 a tím zdvojnásobení velikosti paměti stavebnice PETR.



Obr. 14 Osazení vnější paměti

Naznačené úpravy řídícího programu a obvodového zapojení jsou určeny jen pro zkušené uživatele. Na druhé straně jim však stavebnice poskytuje základ universálního mikroprocesorového systému s mikropočítačem 8048.

Pozn.: Vnější zapojení, která budete mikropočítačem ovládat, stavte pečlivě a nejprve na univerzální desku, kde si ověříte správnost zapojení.

Výstupní pole kontaktů umožňuje připojit jednu záťžbu TTL. Při připojení vnější aplikace mějte na paměti, že po zapnutí mikropočítače nebo po stisknutí tlačítka **(EST)** se signály P10 až P17 chovají jako vstupní s vysokou impedancí. Linky portu P1 lze programovat jako vstupní nebo jako výstupní s jistým omezením - viz popis instrukcí P1IN a P1OUT.

Signály P20 až P27 jsou směrovány vždy jako výstupní a tlačítko **(EST)** nezavliví jejich stav, pouze vypnutí a zapnutí mikropočítače je nastaví na počáteční úroveň L (obvod 102 je nulován pouze náběhem zdroje).

Tyto vlastnosti výstupních a vstupních linek je nutno při návrhu řízeného obvodu respektovat. Pozor na zkraty na těchto linkách ! Zničení integrovaných obvodů je snadné a jejich cena není malá.

Uvažujte i spotřebu přídavné vnější aplikace. Zdroj pro vláčky při napájení mikropočítáče a současně třeba logické sondy a složitějšího vnějšího obvodu již nemusí být dostatečně tvrdý a je vhodné si změřit napájecí napětí na svorkách kontaktního pole. Je-li menší než 4,75V nemáme jistotu bezchybného chodu.

Potom je vhodné napájet aplikaci samostatným zdrojem a spojit pouze země mikropočítáče a této aplikace.

Stabilizátor napěti stavebnice (104) je v optimálním případě schopen dodat proud max. 1A což pro mikropočítáč, logickou sonda i aplikaci ve většině případů stačí, ale musíme použít výkonnější zdroj než je napáječ pro vláčky.

## 7. PŘÍKLADY PROGRAMŮ

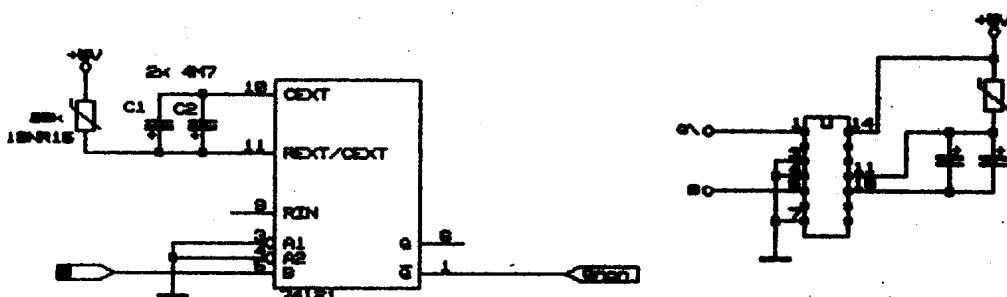
### 7.1 Digitální teploměr

Námič:

Navrhněte a naprogramujte jednoduchý digitální teploměr na principu teplotně závislého monostabilního klopného obvodu.

Řešení:

Monostabilní klopny obvod (MKO) zapojíme z integrovaného obvodu UCY 74121 a termistoru 13NR15 ( $25\text{ k}\Omega$ ) podle následujícího schématu:



Náběžná hrana jednotkového impulu, vstupujícího do MKO spůsobí po určité době stejnou změnu i na výstupu Q (na výstupu  $\bar{Q}$  je negace tohoto impulu).

Doba, za kterou se změní stav na výstupu, je určena hodnotami kapacity a odporu připojených součástek (kondenzátory musí být časově stálé, nejlépe tantalové).

Bude-li se měnit teplota termistoru, bude se měnit i jeho odpor, a tím i doba zpoždění výstupního impulzu za vstupním.

Změřením tohoto zpoždění a vhodnou úpravou (přepočtem) lze tedy určit teplotu termistoru.

Dále je uvedena jedna z možných verzí programu. Pro výstup jednotkového pulzu z počítače do MKO se využívá linka P14, časové zpoždění se měří na lince P15. Aby bylo možné číst informaci z linky P15, musí se aktivovat logicckou jedničkou (viz popis instrukce P1IN).

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.000	LDC 000	;nulování střadače
001	17.004	P1OUT 4	;nulování 4.bitu P1
002	03.000	NOP 000	;zpomalení reakce MKO na změnu teploty
003	04.001	LDC 001	;1 do střadače
004	17.004	P1OUT 4	;změna z 0 na 1 - čelo impulzu
005	17.005	P1OUT 5	;aktivování 5.bitu P1
006	04.000	LDC 000	;nulování střadače
007	17.004	P1OUT 4	;ukončení impulzu na 4.bitu - týl

#### Měření doby zpoždění výstupního signálu za vstupním:

Ke střadači budeme přičítat jedničku tak dlouho, dokud se na lince P15 neobjeví úroveň H (nikoliv L, protože je použit z MKO výstup Q).

adr	kód	instrukce	komentář
008	07.100	ADD 100	;přičtení 1 ke střadači
009	06.101	STA 101	;uschování střadače na 101
010	16.005	P1IN 5	;načtení hodnoty z 5.bitu P1
011	10.100	AEQ 100	;je to 0 ?
012	05.101	LDA 101	;vrácení načítané hodnoty do střadače
013	11.015	JF 015	;ano - ukončení čitání
014	09.008	JMP 008	;ne - zpět na nové čtení portu

#### Zobrazení znaku "°C" na levém okraji displeje:

adr	kód	instrukce	komentář
015	04.030	LDC 030	;kód znaku "°" do střadače
016	02.006	DISP 006	;a zobrazení
017	04.100	LDC 100	;kód znaku "C" do střadače
018	02.005	DISP 005	;a zobrazení

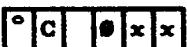
Teploměr je cejchován pro měření teploty v rozsahu od 15 do 45°C, a proto je nutné před přepočtem provést kontrolu načítané hodnoty (zda leží v intervalu, který odpovídá teplotám od 15 do 45°C). Pro kontrolu slouží omezovací konstanty uložené v buňkách na adrese 117 (MIN) a 118 (MAX). Tyto hodnoty, právě tak jako obsah přepočtové tabulky, jsou závislé na způsobu zapojení MKO a na použitém typu termistoru.

adr	kód	instrukce	komentář
019	05.101	LDA	101 ;ACC: načítaná hodnota
020	13.117	ALT	117 ;je menší než 35 ?
021	11.112	JF	112 ;ano => výpis chybového hlášení
022	12.118	AGT	118 ;je větší než 99 ?
023	11.112	JF	112 ;ano => výpis chybového hlášení

Podle načítané hodnoty měříme teplotu:

Obsah adresy 101, což je načítaná hodnota, použijeme jako adresu, na které bude uložena příslušná hodnota teploty již ve °C. K tomu je vhodná instrukce LDAI.

adr	kód	instrukce	komentář
024	19.101	LDAI	101 ;přiřazené načítání hodnoty k teplotě
025	02.000	DISP	000 ;tisk teploty
026	09.000	JMP	000 ;zpět na nové měření

Na displeji se zobrazí:  , kde xx je změřená teplota a program cyklicky pokračuje znovu od začátku.

Úsek pro zpracování chyby:

adr	kód	instrukce	komentář
112	04.002	LDC	002 ;kód znaku "--"
113	02.001	DISP	001
114	02.002	DISP	002
115	02.003	DISP	003 ;tisk znaku "--" do datového pole
116	09.000	JMP	000 ;zpět na nové měření

Neleží-li teplota v přípustném rozsahu, zobrazí se zpráva o chybě a měří se znovu od začátku.



Zbývá ještě vyhradit místa pro uložení dat:

100	09.001	;přičítaná hodnota
101	xx.xxx	;zde se ukládá načítaná hodnota
102	00.000	
117	00.035	;minimální přípustná načítaná hodnota
118	00.099	;maximální přípustná načítaná hodnota

A tabulka pro přepočet načítaných hodnot na teplotu ve °C :

adr.	teplota-data	adr.	teplota-data	adr.	teplota-data
035	00.040	054	00.028	073	00.020
036	00.039	055	00.028	074	00.020
037	00.038	056	00.027	075	00.020
038	00.037	057	00.027	076	00.020
039	00.036	058	00.026	077	00.019
040	00.035	059	00.026	078	00.019
041	00.035	060	00.025	079	00.019
042	00.034	061	00.025	080	00.018
043	00.034	062	00.024	081	00.018
044	00.033	063	00.024	082	00.018
045	00.033	064	00.023	083	00.017
046	00.032	065	00.023	084	00.017
047	00.032	066	00.022	085	00.017
048	00.031	067	00.022	086	00.016
049	00.031	068	00.022	087	00.016
050	00.030	069	00.021	088	00.016
051	00.030	070	00.021	089	00.015
052	00.029	071	00.021	090	00.015
053	00.029	072	00.021		

Postup při odvození tabulky:

Do počítače napišeme program od adresy 000 do 014.

Dále doplníme:

adr	kód	instrukce	komentář
015	02.000	DISP 000	
016	09.000	JMP 000	
100	00.001		;přičítací konstanta

Po zapnutí programu se na displeji objeví načítaná hodnota. Na teploměru, který je ve stejném prostředí jako termistor, odečteme příslušnou teplotu. Teplotu postupně měníme a odečítáme další hodnoty pro přepočtovou tabulku.

Tento program ukazuje na jednu z variant použití tohoto zapojení s UCY 74121.

Další možnosti použití je zaměnění termistoru fotorezistorem, čímž získáme měříč osvětlení.

## 7.2 Zobrazování na displeji

### Námet:

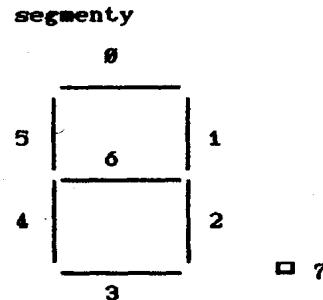
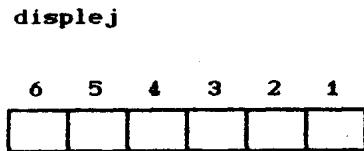
Utvoríte program, který umožní na každé pozici displeje zobrazit libovolnou kombinaci segmentů a sestavovat tak různé grafické znaky.

### Návod k řešení:

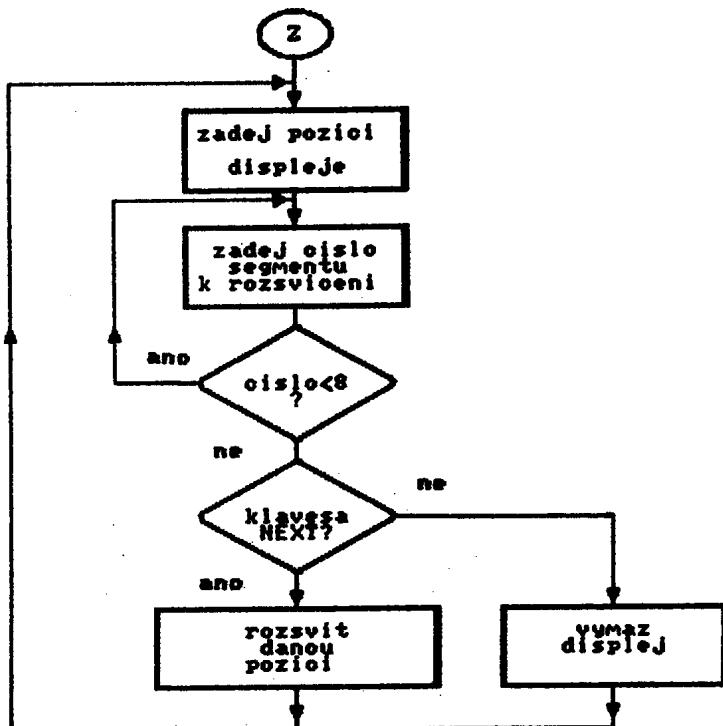
Pro zobrazování na displej využijeme instrukci DISP, jejímž parametrem lze určit pozici zobrazovaného znaku. Pozici znaku budeme zadávat z klávesnice. Po zadání pozice, kam se má znak zobrazit, budeme postupně vkládat čísla segmentů, která mají svítit. Po vložení všech čísel segmentů, které chceme rozsvítit, ukončíme vytváření zobrazovaného znaku omezovačem (NEXT).

Při zadání jiného čísla segmentu než 0 až 7 se znak na vybrané pozici smaže a program pokračuje znovu od začátku.

Rozřazení pozic displeje a čísel segmentů je:



**Algoritmus programu je jednoduchý – například:**



#### Varianty programu:

Program je uložen od adresy 000 do adresy 019. Na adrese 050 je konstanta 128, která má význam pro testování stisknutého tlačítka instrukcí KEY.

Na adrese 053 je kódová adresa přepočtové tabulky, nutná pro zjištění kódu daného segmentu.

adr	kód	instrukce	komentář
000	26.000	KEY	; čtení pozice displeje
001	10.050	AEQ 050	; stisknuta klávesa ?
002	11.000	JF 000	; ne, čekat
003	06.020	STA 020	; ano, uložit jako parametr ; instrukce DISP
004	26.000	KEY	; čtení čísla segmentu
005	10.050	AEQ 050	
006	11.004	OR 004	; čekat na stisk tlačítka
007	13.051	ALT 051	; číslo v rozsahu 0 až 7 ?
008	11.013	JF 013	; ano
009	10.052	AEQ 052	; NEXT ?
010	11.019	JF 019	; ano, zobrazit znak
011	04.000	LDC 000	; ne, smazat displej
012	09.020	JMP 020	; a znova od začátku
013	07.053	ADD 053	; zjištění
019	06.015	STA 015	; váhy
015	05.***	LDA ***	; segmentu podle tabulky
016	07.054	ADD 054	; přičtení dalšího segmentu
017	06.054	STA 054	; ke kódu znaku
018	09.004	JMP 004	; a čist číslo dalšího segmentu
019	05.054	LDA 054	
020	02.***	DISP ***	; zobrazení znaku
021	04.000	LDC 000	; počáteční nulování
022	06.054	STA 054	; dalšího znaku
023	09.000	JMP 000	; a znova od začátku
050	00.128		; kód volné klávesnice
051	00.007		; horní přípustná mez čísel segmentů
052	00.012		; kód tlačítka NEXT
053	00.100		; ukládací adresa přepočtové tabulky
054	00.000		; kód znaku k zobrazení
			; tabulka vah segmentů
100	00.004		; segment 0
101	00.016		; segment 1
102	00.128		; segment 2
103	00.032		; segment 3
104	00.064		; segment 4
105	00.008		; segment 5
106	00.002		; segment 6
107	00.001		; segment 7

### 7.3 Sčítání čísel

#### Námět:

Vytvořte program, který sečte dvě čísla a výsledek zobrazí na displeji. Čísla mohou ležet v intervalu <0,999> a budou zadávána z klávesnice. Zadávané sčítance se ukončí stiskem klávesy **(NEXT)**.

Je vhodné, aby program nereagoval na jiné klávesy než **0** až **9** a **(NEXT)**.

#### Řešení:

Sčítanec vytvoříme sestavením z jednotlivých číslic (kódů tlačítek 0 až 9). Při stisku klávesy se její kód zobrazí v pravé části displeje (jednotkový řád sčítance). Při zadání další číslice se zobrazené cifry posouvají vlevo po displeji a poslední (stovkový řád) "vypadává". Je-li stisknuta klávesa **(NEXT)**, zadávání sčítance se ukončí. Pro zobrazení cifry na vybraném místě displeje musíme vytvořit tabulku kódů číslic 0 až 9 – v programu na adr. **000** až **009**.

Princip sčítání: sečteme jednotlivé řády, je-li výsledek větší než 9 odečteme 10 a k vyššímu řádu přičteme 1 (přenos). Výsledek zobrazíme.

#### Příklad zadávání čísla:

displej	3    2    1			
nestisknuta klávesa	<table border="1"><tr><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr></table>	0	0	0
0	0	0		
stisknuta "1"	<table border="1"><tr><td>0</td><td>0</td><td>1</td></tr></table>	0	0	1
0	0	1		
stisknuta "2"	<table border="1"><tr><td>0</td><td>1</td><td>2</td></tr></table>	0	1	2
0	1	2		
stisknuta "3"	<table border="1"><tr><td>1</td><td>2</td><td>3</td></tr></table>	1	2	3
1	2	3		
stisknuta "4"	<table border="1"><tr><td>2</td><td>3</td><td>4</td></tr></table>	2	3	4
2	3	4		

Začátek programu je na adrese 10. Proto je před spuštěním třeba nastavit čítač instrukcí PC na 10.

adr	kód	instrukce	komentář
000	00.252		; kód: "0"
001	00.144		; "1"
002	00.118		; "2"
003	00.182		; "3"
004	00.154		; "4"
005	00.174		; "5"
006	00.238		; "6"
007	00.148		; "7"
008	00.254		; "8"
009	00.190		; "9"
010	23.050	CALL 050	; 1.sčítanec
011	05.112	LDA 112	; přenesení cifer sčítance do
012	06.115	STA 115	; jiného místa paměti (na adr.115)
013	05.113	LDA 113	
014	06.116	STA 116	
015	05.114	LDA 114	
016	06.117	STA 117	
017	23.050	CALL 050	; 2.sčítanec
018	05.115	LDA 115	
019	07.112	ADD 118	; součet jednotkových řádů
020	23.042	CALL 042	; je menší než 10 ?
021	11.023	JF 023	; ano - skok
022	23.100	CALL 100	; odečtení 10 a uložení pro
023	19.119	LDAI 119	; přičtení k vyššímu řádu
024	02.001	DISP 001	; zobrazení jednotkového řádu
025	05.115	LDA 116	; výsledku
026	07.113	ADD 113	; součet desítkových řádů
027	23.042	CALL 042	
028	11.030	JF 030	
029	23.100	CALL 100	
030	19.119	LDAI 119	
031	02.002	DISP 002	; zobrazení desítkového řádu
032	05.117	LDA 117	; výsledku
033	07.114	ADD 114	; součet stovkových řádů
034	23.042	CALL 042	
035	11.037	JF 037	
036	23.100	CALL 100	
037	19.119	LDAI 119	
038	02.003	DISP 003	; zobrazení stovkového řádu
039	19.122	LDAI 122	; výsledku
040	02.004	DISP 004	; je-li výsledek větší než 999, ; zobrazení 1 na 4.místě displeje ; (tisíce)
041	09.041	JMP 041	; stop
042	07.122	ADD 122	; korekce (přičtení 1-nižší řád>9 ; nebo 0)
043	13.118	ALT 118	; je menší než 10?
044	06.119	STA 119	; (nastaví FLAG)
045	04.000	LDC 000	; bez přenosu do vyššího řádu
046	06.122	STA 122	
047	24.000	RET	

adr	kód	instrukce	komentář
050	04.252	LDC 252	; podprogram pro čtení čísla
051	02.004	DISP 004	; zobrazení 0 na 4. místě displeje
052	04.000	LDC 000	
053	02.000	DISP 000	; nulování datového pole displeje
054	06.112	STA 112	; nulování adres, ne kterých je
055	06.113	STA 113	; sčítanec
056	06.114	STA 114	
057	06.122	STA 122	
058	23.090	CALL 090	; čtení cifry
059	10.110	AEQ 110	; stisknuto tlačítko NEXT ?
060	11.083	JF 083	; ano - konec
061	12.120	AGT 120	; stisknuta jiná klávesa než 0...9?
062	11.058	JF 058	; ano - zpět
063	06.112	STA 112	
064	19.112	LDAI 112	
065	02.001	DISP 001	; tisk jednotkového rádu sčítance
066	19.113	LDAI 113	
067	02.002	DISP 002	; tisk desítkového rádu sčítance
068	19.114	LDAI 114	
069	02.003	DISP 003	; tisk stovkového rádu sčítance
070	23.090	CALL 090	
071	10.110	AEQ 110	
072	11.083	JF 083	
073	12.120	AGT 120	
074	11.070	JF 070	
075	06.111	STA 111	
076	05.113	LDA 113	; rotace řádů sčítance v paměti
077	06.114	STA 114	
078	05.112	LDA 112	
079	06.113	STA 113	
080	05.111	LDA 111	
081	06.112	STA 112	
082	09.064	JMP 064	
083	24.000	RET	
090	26.000	KEY	; podprogram pro čtení znaku
091	10.121	AEQ 121	
092	11.090	JF 090	
093	24.000	RET	
100	04.001	LDC 001	; korekce při přenosu
101	06.122	STA 122	; do vyššího rádu
102	05.119	LDA 119	
103	08.118	SUB 118	; odečtení 10
104	06.119	STA 119	
105	24.000	RET	
110	00.012	; pomocná data	
111	xx.xxx	; konstanta pro testování klávesy NEXT	
112	xx.xxx	; pomocná buňka	
113	xx.xxx	; 2. sčítanec	
114	xx.xxx	; " "	
115	xx.xxx	; 1. sčítanec	
116	xx.xxx	; " "	
117	xx.xxx	; " "	
118	00.010	; konstanta 10	
119	xx.xxx	; pomocná buňka	
120	00.009	; konstanta pro porovnání velikosti cifry	
121	00.128	; konstanta pro test klávesnice	
122	xx.xxx	; místo pro uložení přenosu při sčítání	

## 7.4 Putující segment na displeji

### Námet:

Vytvořte program, který rozsvítí na 6. displeji 6. segment a bude ho cyklicky posouvat vpravo.

### Rешение:

Program je velice jednoduchý. Jediné, na co nesmíte zapomenout, je mazání displeje po posuvu na další pozici.

Pokusete se tento program vytvořit co nejkratší. Jedna z možných variant je tato:

adr	kód	instrukce	komentář
000	05.100	LDA 100	
001	06.009	STA 009	; nastavení čísla displeje
002	06.012	STA 012	
003	08.102	SUB 102	; odečte 1
004	12.101	AGT 101	; rozsvícení segment na 1. displeji ?
005	11.007	JF 007	; ne - skok
006	04.006	LDC 006	; jinak znova od 6. pozice
007	06.100	STA 100	
008	04.002	LDC 002	; vzorek k rozsvícení
009	02.xxx	DISP xxx	; operand se získá průběžně
010	03.050	NOP 050	; prodleva
011	04.000	LDC 000	
012	02.xxx	DISP xxx	; smazání displeje
013	03.050	NOP 050	; opět s prodlevou
014	09.000	JMP 000	; a pořád dokola
100	00.006		; pozice displeje
101	00.000		; omezovač cyklického posunu pozice
102	00.001		; konstanta pro posun pozice displeje

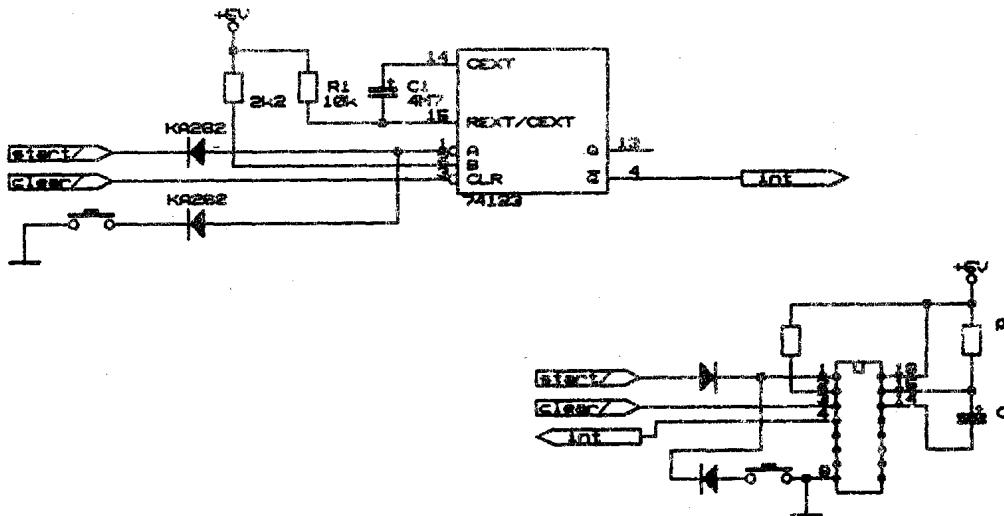
## 7.5 Zapojení vnějšího přerušení

Námet:

Zajistete generovani přerušovacího pulzu vhodné délky - cca 10  $\mu$ s. Podrobne ji viz odstavec 2.1 a popis instrukce INT i.

Rешение:

Pulz bude generován monostabilním klopným obvodem UCY74123 zapojeným podle niže uvedeného obrázku.



Vývod INT lze přímo připojit na stejnojmennou svorku mikropočítače PETR. Stisknutím tlačítka se na výstupu INT monostabilního klopného obvodu vyrobí pulz úrovně 0. Jeho délka je přibližně 10  $\mu$ s a lze ji ovlivnit změnou hodnot kondenzátoru C1 a odporu R1.

Při stejném zapojení lze vyrobit přerušovací pulz i programem nebo na žádost HW z vnější aplikace. K tomu slouží vstup **START**, který sestupnou hranou spustí monostabilní klopný obvod.

Programem lze i zkrátit přednastavenou délku přerušovacího pulzu opět sestupnou hranou na vstupu **CLEAR**. Dále je uveden příklad na obsluhu přerušení s využitím vývodů **START** a **CLEAR**. Při každém přerušení se inkrementuje (zvyšuje o 1) čítač, jehož hodnota je každou sekundu vypisována hlavním programem na displej. Přitom **START** je připojen na linku P10 a **CLEAR** na linku P11.

Program spusťte od adresy 001 !

adr	kód	instrukce	komentář
000	23.020	CALL INTR	; volání programu pro obsluhu ; přerušení

Hlavní program pro výpis čítače:

adr	kód	instrukce	komentář
001	02.255	DISP 255	; zhasnout celý displej
002	04.000	LDC 0	; hodnota čítače bude ve střadači, ; na začátku je ACC:=0
003	27.001	INT 1	; povolit vnější přerušení
004	02.000	DISP 0	; vypsat obsah čítače na displej
005	03.255	NOP 255	; čekat cca 1 sekundu
006	03.255	NOP 255	
007	03.255	NOP 255	
008	03.016	NOP 16	
009	06.016	STA 016	; uschovat čítač
010	05.017	LDA 017	
011	17.000	P1OUT 0	; START (t.j. P10) := 0 ; spustí pulz na vstupu INT
012	05.018	LDA 018	
013	17.000	P1OUT 0	; START := 1
014	05.016	LDA 016	; a ještě obnovit hodnotu čítače !
015	09.004	JMP 004	
016	00.xxx		; místo pro úschovu čítače
017	00.000		; konstanta 0
018	00.001		; Konstanta 1

Obsluha přerušení může být například:

adr	kód	instrukce	komentář
020	06.016	INTR: STA 016	; * uschovat čitač
021	05.017	LDA 17	; *
022	17.001	P1OUT 1	; * CLEAR (t.j. P11) := 0
023	05.018	LDA 18	; *
024	17.001	P1OUT 1	; * CLEAR := 1
025	05.016	LDA 016	; * obnovit čitač
026	07.018	ADD 018	; zvýšit jej o 1
027	27.001	INT 1	; znova povolit další přerušení ; (důležité!)
028	24.000	RET	; a návrat do hlavního programu

Poznámka:

- 1) V komentáři hvězdičkou \* označené instrukce slouží ke zkrácení nulového pulzu na výstupu INT monostabilního klopného obvodu. To je důležité v případě, že jeho délka, daná hodnotou prvků C1 a R1, je větší než je délka trvání obsluhy přerušení. Pak by se totiž jedno a totéž přerušení přijmulo opakovaně (obdobně jako v pozn. 3).
- 2) Všimněte si, že po instrukci RET bude hlavní program pokračovat z místa, ve kterém byl přerušen. Proč? Protože při přerušení se zpracovává vždy jedna vnučená instrukce z adresy 000, v našem příkladě je to instrukce CALL INTR. Ta volá podprogram na adresu INTR=020, zatím co návratovou adresu do přerušeného hlavního programu odloží do zásobníku. Tuto adresu pak využije instrukce RET.
- 3) Co se stane, zapojíme-li vstup INT trvale na úroveň 0? Náš příklad skončí chybou přetečení zásobníku. Proč? Protože po každém povolení přerušení instrukcí INT 1 (na adrese 027) se ještě před provedením instrukce RET vyžádá znova obsluha přerušení, instrukce CALL INTR na adresu 000 bude rekurzivně (t.j. stále dokola) volat podprogram na adresu INTR=020 až se zásobník přeplní návratovými adresami a běh programu skončí chybou E 005.

## 7.6 Prevody soustav

### Námet:

Vytvořte program, který převede číslo z desítkové do šestnáctkové soustavy.

### Rešení:

Zadané číslo (v rozmezí 0 + 255) program přečte ze zvolené adresy (např. 100). Dělí ho 16, celočíselný výsledek dělení je vyšším řádem převedeného čísla, zbytek je řádem nižším.

Princip dělení: Od daného čísla odečítáme 16 tak dlouho, dokud výsledek není menší než dělitel, tj. 16. Počet odečtení zaznamenáváme do paměti na adresu 104. Výsledek zobrazíme pomocí instrukce LDAI aaa a tabulky kódů znaků.

adr	kód	instrukce	komentář
; tabulka znaků			
000	00.252		; "0"
001	00.144		; "1"
002	00.118		; "2"
003	00.182		; "3"
004	00.154		; "4"
005	00.174		; "5"
006	00.238		; "6"
007	00.148		; "7"
008	00.254		; "8"
009	00.190		; "9"
010	00.222		; "A"
011	00.234		; "B"
012	00.108		; "C"
013	00.242		; "D"
014	00.110		; "E"
015	00.078		; "F"

Vlastní program:

adr	kód	instrukce	komentář
020	04.000	LDC 000	
021	06.104	STA 104	;nulování paměti, ve které je ;vyšší řád výsledku
022	05.100	LDA 100	;vyzvednutí převaděného čísla
023	13.102	ALT 102	;je menší než 16 ?
024	11.032	JF 032	;ano - skok na zobrazení
025	08.102	SUB 102	;odečtení 16 (t.j. základu hexa ;soustavy)
026	06.103	STA 103	;uložení mezivýsledku
027	05.104	LDA 104	
028	07.105	ADD 105	;přičtení 1
029	06.104	STA 104	;k vyššímu řádu výsledku
030	05.103	LDA 103	;vrácení mezivýsledku do stradače
031	09.023	JMP 023	;a znova dokola
032	06.101	STA 101	
033	19.101	LDAI 101	;zobrazení nižšího řádu výsledku
034	02.001	DISP 001	
035	19.104	LDAI 104	
036	02.002	DISP 002	;zobrazení vyššího řádu výsledku
037	09.037	JMP 037	
...			
100	xx.xxx		;číslo, určené na převod
101	xx.xxx		;nižší řád výsledku
102	00.016		;základ šestnáctkové soustavy
103	xx.xxx		;mezivýsledek
104	xx.xxx		;vyšší řád výsledku
105	00.001		

Před spuštěním programu je nutné nastavit čítač instrukce PC na adresu 020 (počáteční adresa našeho programu).

Tabulku znaků je možné posunout do jiného místa paměti (např. od adresy 090). V tomto případě k výsledku dělení či zbytku přičteme 90. Ukázka je v programu "HODINY" – odst. 7.7).

## 7.7. Hodiny

### Námet:

Vytvořte program, který bude přibližně měřit čas v sekundách, minutách a hodinách.

### Rешение:

V programu vytvoříme smyčku, jejíž délka je přibližně 1 sekunda. V této smyčce přičítáme 1 k čítači sekund na adresu 100 tak dlouho, dokud výsledek nebude 60. Je-li již výsledek 60 vynulujeme obsah této adresy a zvýšíme o 1 čítač minut na adresu 101. Obdobně postupujeme i při dočítání 60ti minut a 24 hodin.

Zobrazení času: Protože tato část programu je poněkud složitější, vysvětlíme ji podrobněji.

Naměřené sekundy, minuty či hodiny není možné zobrazit najednou, ale postupně po jednotlivých cífrách.

Dále je uveden postup při zobrazení sekund (zobrazení minut a hodin je obdobné): Naměřené sekundy (dvojciferné číslo) potřebujeme rozdělit na 2 cifry – desítky a jednotky. Proto tuto hodnotu dělíme 10 (postup dělení je popsán v programu "Převody soustav" – odst. 7.6), celočíselný výsledek dělení udává desítky sekund a zobrazí se na displej 2. Zbytek po dělení udává jednotky sekund a zobrazí se na 1. displeji. Dělení a zobrazení naměřeného času je v podprogramu od adresy 040. Aby mohl být tento podprogram využit i pro zobrazení minut a hodin na 3. až 6. displeji je třeba přepsat čísla displejů (tj. operandy v instrukcích DISP na adresách 053 a 058) vždy před skokem do tohoto podprogramu. (Provádí se instrukcemi STA na adresách 071, 073, 077, 079, 083, 085 ...).

Tabulka znaků je posunuta od adresy 090 přičtením konstanty 90 k zobrazované cífrě.

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.000	LDC 000	;nulování hodin
001	06.100	STA 100	
002	06.101	STA 101	
003	06.102	STA 102	
004	06.121	STA 121	
005	23.070	CALL 070	
006	03.255	NOP 255	
007	03.255	NOP 255	;nastavení přesnosti chodu
008	03.255	NOP 255	
009	03.000	NOP 000	
010	05.100	LDA 100	;počet sekund do ACC
011	07.110	ADD 110	;zvýšení o 1 sekundu
012	06.100	STA 100	;uložení
013	13.111	ALT 111	;již 60 sekund ?
014	11.005	JF 005	;ne - zpět
015	04.000	LDC 000	;nulování sekund
016	06.100	STA 100	
017	05.101	LDA 101	;počet minut do ACC
018	07.110	ADD 110	;zvýšení o 1 minutu
019	06.101	STA 101	;uložení
020	13.111	ALT 111	;již 60 minut ?
021	11.005	JF 005	;ne - zpět
022	04.000	LDC 000	;nulování minut
023	06.101	STA 101	
024	05.102	LDA 102	;počet hodin do ACC
025	07.110	ADD 110	;zvýšení o 1 hodinu
026	06.102	STA 102	;uložení
027	13.112	ALT 112	;již 24 hodin ?
028	11.005	JF 005	;ne - zpět
029	09.000	JMP 000	;nulování času, nové měření

#### Podprogram pro zobrazení dvou cifer:

040	06.120	STA 120	;uschovalní
041	13.113	→ ALT 113	;menší než 10 ?
042	11.050	JF 050	;ano - skok
043	08.113	SUB 113	;odečtení 10
044	06.120	STA 120	;uschovalní
045	05.121	LDA 121	;pričtení 1 k obsahu paměti 121
046	07.110	ADD 110	
047	06.121	STA 121	
048	05.120	LDA 120	
049	09.041	JMP 041	;zpět
050	07.114	→ ADD 114	;presun na tabulku znaků
051	06.120	STA 120	; (začíná na adrese 90)
052	19.120	LDAI 120	
053	02.xxx	DISP xxx	;operand (číslo displeje) se
054	05.121	LDA 121	;doplň průběžně
055	07.114	ADD 114	
056	06.121	STA 121	
057	19.121	LDAI 121	
058	02.xxx	DISP xxx	
059	04.000	LDC 000	;nulování pomocných adres
060	06.120	STA 120	
061	06.121	STA 121	
062	24.000	RET	

**Podprogram pro zobrazení času:**

<b>adr</b>	<b>kód</b>	<b>instrukce</b>	<b>komentář</b>
070	06.001	LDC 001	; číslo displeje
071	06.053	STA 053	; doplnění operandu v instr. DISP
072	06.008	LDC 002	
073	06.058	STA 058	
074	05.100	LDA 100	; počet sekund do ACC
075	23.040	CALL 040	; podprogram pro zobrazení
076	06.003	LDC 003	
077	06.053	STA 053	
078	06.004	LDC 004	
079	06.058	STA 058	
080	05.101	LDA 101	; počet minut do ACC
081	23.040	CALL 040	
082	06.005	LDC 005	
083	06.053	STA 053	
084	06.006	LDC 006	
085	06.058	STA 058	
086	05.102	LDA 102	; počet hodin do ACC
087	23.040	CALL 040	
088	.24.000	RET	

**tabulka znaků**

090	00.252	; "0"
091	00.144	; "1"
092	00.118	; "2"
093	00.182	; "3"
094	00.154	; "4"
095	00.174	; "5"
096	00.238	; "6"
097	00.148	; "7"
098	00.254	; "8"
099	00.190	; "9"
100	xx. xxx	; sekundy
101	xx. xxx	; minuty
102	xx. xxx	; hodiny
110	00.001	
111	00.060	
112	00.024	
113	00.010	
114	00.098	; konstanta pro posun na tabulku znaků ; (tj. adresa tabulky)
120	xx. xxx	; pomocné výsledky
121	xx. xxx	

Při spuštění programu z adresy 000 dojde k vynulování času. Chceme-li hodiny spustit od času, který nastavíme v adresách 100 + 102, musíme na adresu 121 vložit 000 a spustit program od adresy 005.

## LITERATURA

- /1/ KOSMOS-Computer-Praxis, Das universelle Mikroprozessorsystem, Franckh'sche Verlagshandlung Stuttgart.
- /2/ Barták, Kurt: Mikrořadiče MCS-48.  
Tesla ELTOS ČSVTS, Pardubice 1983.
- /3/ Nohel, Jiří - Machačka, Ivo: Základní instrukce mikropočesoru 8048. Tesla ELTOS o.p., Praha 1983.
- /4/ Nohel, Jiří a kol.: Asembler 8048.  
Tesla ELTOS-IMA, Praha 1984.
- /5/ Krumík, Jaroslav: Podklady pro technické podmínky integrovaného obvodu N-MOS MHB 8048/8035 mikropočítač [výzkumná zpráva]. Tesla VÚST, Praha 1984.
- /6/ Černoch, Michal - Stehno, Zdeněk - Vybulková, Vlasta: Mikropočítač 8048. Sdělovací technika, srpen 1983, č. 8, s. 283-300.
- /7/ Švéda, Miroslav: Programování pro jednočipové mikropočítače jako zvláštní disciplína. Tesla ELTOS-IMA. Mikrosystém 1/1985, s. 11-13.
- /8/ Trpišovský, Tomáš - Zeman, Vojtěch - a kol.: Emulátor TEMS 49 Uživatelská příručka. Tesla ELTOS-IMA, Praha 1985.
- /9/ Trpišovský, Tomáš - Couf, Petr: FL48 - knihovna podprogramů pro 3-bytovou binární aritmetiku v pohyblivé řádové čárce pro jednočipový mikropočítač 8048. Tesla ELTOS-IMA, Praha 1986.
- /10/ Trpišovský, T. - Zeman, V.: Emulátor TEMS 49 popis rozšířené verze V-02. Tesla ELTOS-IMA, Praha 1986.
- /11/ Mužík, V. - a kol.: Uživatelská příručka mikropočítačů řady 48. Knižnice ČSVTS Mikroprocesorová technika. Praha 1985.
- /12/ Mužík, V. - a kol.: Příručka programování mikropočítačů řady 48. Knižnice ČSVTS Mikroprocesorová technika. Praha 1986.
- /13/ Horák, V.: Jednočipové mikropočítače řady 8048. Amatérské rádio A/č.7/86 (s. 257-259), A/č.8/86 (s. 301-303), A/č.9/86 (s. 339-341).

- /14/ Operační systém AMOS verze 4.0, příručka uživatele,  
KKI MFF UK, 1987.
- /15/ Vlček, J. - Bajbar, J. - Korbel', P. - Smolka, J.:  
Technické prostriedky a aplikácie jednočipových  
mikropočítačov série 8048.  
ČSVTS Tesla VRUSE, Bratislava 1985.
- /16/ Korbel', P. - Smolka, J. - Bajbar, J. - Vlček, J.:  
Programovanie jednočipových mikropočítačov série 8048.  
ČSVTS Tesla VRUSE, Bratislava 1985.
- /17/ Amatérské rádio č. 8/80 (s. 292-293).
- /18/ Donovan, J.: Systémové programovanie, slovenský překlad  
Alfa, 1983.
- /19/ Horák, V. - Trpišovský, T. - Couf, P.:  
Jednočipové mikropočítače a jejich využití.  
In: Sborník semináře MOP'87. MFF UK Praha, Vinné 1987.

**PŘÍLOHA 1: Výpis programu PETR**

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		1	*MACROFILE NOGEN NOCOND
		2	*SAVE NOLIST
		231	*RESTORE
		232	;
		233	*****
		234	**
		235	** RIDICI PROGRAM PRO STAVEBNICI P E T R *
		236	**
		237	** P.C. 16. 6.1986 *
		238	** T.T. 2. 7.1986 REV. *
		239	** P.C. 13.10.1986 OVLADAC MGF V.1 *
		240	** P.C. 6. 2.1987 REV., SNIZENI ROZSAHU *
		241	** P.C. 12. 3.1987 OVLADAC MGF V.2 *
		242	** P.C. 20. 8.1987 UPRAVA PRO NOVY HARDWARE *
		243	** T.T./P.C. XII/87 REV. OVEROVACI VERZE 1 KB *
		244	** T.T. II/88 REV. -> PV02.SRC *
		245	**
		246	*****
		247	;
		248	; XTAL 6 MHZ
		249	;
		250	; H A R D W A R E
		251	;
		252	; T1=1 REZIM "PETR"
		253	; T1=0 REZIM "EXTERNI ROM"
		254	; ADRESY V EXTERNI ROM:
0400		255	EXTRES EQU 400H ;RESET
0403		256	EXTINT EQU 403H ;EXTERNAL INTERRUPT
0407		257	EXTTIM EQU 407H ;TIMER/COUNTER INTERRUPT
		258	;
		259	; OBSAZENI PORTU 8048
		260	; P10-P17 .. EXTERNAL ("PETR" - PORT 1)
		261	;
		262	; P20-P23 .. PRO ROZSIROVANI SYSTEMU
		263	; NAVIC P23 .. IO/M (OBOU) 8155
		264	; P22 .. CE VNITRNI 8155
		265	; P21 .. CE PRIDAVNE 8155
		266	; P24 .. VYSTUP MUX7 (POUZE PRO KLAVESNICE)
		267	; P25-P27 .. VYSTUPNI LINKY MATICE KLAVESNICE
0008		268	P5510M EQU 0000100B ;ZAPojeni
0004		269	P55CEO EQU 00000100B ;JEDNOTLIVYCH
0002		270	P55CE1 EQU 00000010B ;VODICU
0010		271	MUX7 EQU 0001000B ;BRANY P2
		272	;
		273	; TO .. EXTERNAL ("PETR" - LINKA T)
		274	; INT .. EXTERNAL ("PETR" - LINKA INT)
		275	;
		276	; OBSAZENI PORTU 8155
		277	; PA0-PA7 .. EXTERNAL ("PETR" - PORT 2)
		278	; PB0-PB7 .. SEGMENTY displeje
		279	; PC0-PC5 .. VYSTUP MUX1-MUX6 (DISPLEJ A KLAVESNICE)
		280	;
		281	; PRIPOJENI MAGNETOFONU
		282	; MGF OUTPUT = P11

LOC	OBJ.	LINE	SOURCE STATEMENT
		283 ;	MGF INPUT = P10
0002		284 MGBTIW	EQU 00000010B ;PRO ZAPIS
0001		285 MGBTIR	EQU 00000001B ;PRO CTENI
		286 ;	
		287 ;	
		288 ;	S O F T W A R E
		289 ;	
		290 ;	OBSAZENI REGISTRU
		291 ;	
		292 ;	R80 - PRACOVNI REGISTRY
		293 ;	R4 "PETR" PRIZNAK F
		294 ;	R6 AKTUALNI ADRESA MEM
		295 ;	R7 "PETR" HODNOTA PC
		296 ;	
		297 ;	RB1 - PRERUSENI OD CASOVACE
		298 ;	R0 USCHOVA STAVU LINEK P20-P23
		299 ;	R1 PRACOVNI SMERNIK
		300 ;	R2 CITAC MUX
		301 ;	R3 DETEKCE KLAVESY "STOP"
001B		302 STOP?	EQU 1BH ;SMERNIK NA R3
		303 ;	R4 CITAC CHVENI PRI DETEKCI TLACITKA
		304 ;	R5 POSLEDNI STISKNUTE TLACITKO
		305 ;	R6 DETEKOVANE TLACITKO
001E		306 KEY	EQU 1EH ;SMERNIK NA R6
		307 ;	R7 USCHOVA ACC
		308 ;	
		309 ;	OBSAZENI INTERNI RAM
		310 ;	
0020		311 VID0	EQU 20H ;VIDOREGISTRY. PRAVY
0021		312 VID1	EQU VID0+1 ;
0022		313 VID2	EQU VID0+2 ;
0023		314 VID3	EQU VID0+3 ;
0024		315 VID4	EQU VID0+4 ;
0025		316 VID5	EQU VID0+5 ; LEVY
0026		317 SP	EQU 26H ;"PETR" STACK POINTER
0027		318 ACC	EQU 27H ;"PETR" ACC
0028		319 TIM128	EQU 28H ;CASOVAC 1.28 MS
0029		320 P1D	EQU 29H ;KOPIE DAT NA P1 (8048)
002A		321 P2D	EQU 2AH ;KOPIE DAT NA P2 (PA 8155)
002B		322 BUFF	EQU 2BH ;BUFFER CISLIC 2BH - 30H
0031		323 STKMIN	EQU 31H ;OBLAST PRO ZASOBNIK
003A		324 STKMAX	EQU 3AH ; 10 POLOZEK
		325 ;	3BH-3FH ... VOLNE
		326 ;	
		327 ;	PRIZNAKY
		328 ;	F0 .. PRITOMNOST ROZSIRUJICI 8155
		329 ;	F1 .. ZADOST O PRERUSENI PROCESORU PETR
		330 ;	
		331 ;	KONSTANTY
		332 ;	
00F0		333 KTIM	EQU 0F0H ;KONSTANTA PRO CASOVAC
		334	; (1.28 MS, CCA 800HZ)
0003		335 CHVENI	EQU 3 ;POCET CTENI NUTNYCH PRO
		336	; DETEKCI TLACITKA
		337 ;	

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		338	P55R EQU 0 ;RIZENI 0155
0001		339	P55A EQU 1 ;PORT A
0002		340	P55B EQU 2 ;PORT B
0003		341	P55C EQU 3 ;PORT C
		342 ;	
		343 ;	CISLA CHYB
		344 ;	
0001		345	ERR1 EQU 1 ;PRETECENI PRI DEC-->BIN
0002		346	ERR2 EQU 2 ;ADRESA MIMO PAMET
0003		347	ERR3 EQU 3 ;NEZNAMA INSTRUKCE
0004		348	ERR4 EQU 4 ;OPERAND MINO ROZSAH
0005		349	ERR5 EQU 5 ;PREPLNENI ZASOBNIKU (CALL)
0006		350	ERR6 EQU 6 ;PRAZDNY ZASOBNIK (RET)
0007		351	ERR7 EQU 7 ;CHYBA CTENI Z MGF
		352 ;	
		353 ;	KONSTANTY PRO ZOBRAZOVANI
		354 ;	
		355	;DEFINICE ZAPOJENI SEGMENTU NA JEDNOTLIVE LINKY PORTU B
		356 ;	
0004		357	S0 EQU 00000100B ; ---- S0 ----
0010		358	S1 EQU 00010000B ; ! !
0080		359	S2 EQU 10000000B ; S5 S1
0020		360	S3 EQU 00100000B ; ! !
0040		361	S4 EQU 01000000B ; ---- S6 ----
0008		362	S5 EQU 00001000B ; ! !
0002		363	S6 EQU 00000010B ; S4 S2
0001		364	S7 EQU 00000001B ; ! !
0001		365	ZTECKA EQU S7 ; ---- S3 ---- S7
		366 ;	
00FC		367	ZZ0 EQU S0+S1+S2+S3+S4+S5
0090		368	ZZ1 EQU S1+S2
0076		369	ZZ2 EQU S0+S1+S3+S4+S6
00B6		370	ZZ3 EQU S0+S1+S2+S3+S6
009A		371	ZZ4 EQU S1+S2+S5+S6
00AE		372	ZZ5 EQU S0+S2+S3+S5+S6
00EE		373	ZZ6 EQU S0+S2+S3+S4+S5+S6
0094		374	ZZ7 EQU S0+S1+S2
00FE		375	ZZ8 EQU S0+S1+S2+S3+S4+S5+S6
00BE		376	ZZ9 EQU S0+S1+S2+S3+S5+S6
00DE		377	ZZA EQU S0+S1+S2+S4+S5+S6
005E		378	ZZP EQU S0+S1+S4+S5+S6
006E		379	ZZE EQU S0+S3+S4+S5+S6
004E		380	ZZF EQU S0+S4+S5+S6
004E		381	ZZS EQU ZZ5
00C2		382	ZZM EQU S2+S4+S6
008A		383	ZZH EQU S1+S2+S4+S5+S6
006C		384	ZZC EQU S0+S3+S4+S5
00E2		385	ZRUN EQU S2+S3+S4+S6
		386 ;	
		387 ;	KODY TLACITEK
		388 ;	
0000		389	TL0 EQU 0 ;SKUPINA CISLIC
0001		390	TL1 EQU TL0+1 ;MUSI BYT ZA SEBOU
0002		391	TL2 EQU TL0+2
0003		392	TL3 EQU TL0+3

LOC	OBJ	LINE	SOURCE	STATEMENT
		393	TL4	EQU TL0+4
0005		394	TL5	EQU TL0+5
0006		395	TL6	EQU TL0+6
0007		396	TL7	EQU TL0+7
0008		397	TL8	EQU TL0+8
0009		398	TL9	EQU TL0+9
		399 ;		
000A		400	TLPREV	EQU 10
000B		401	TLEND	EQU 11
000C		402	TLNEXT	EQU 12
		403 ;		
000D		404	TLMEM	EQU 13
000E		405	TLACC	EQU 14
000F		406	TLPC	EQU 15
0010		407	TLRUN	EQU 16
0011		408	TLSTEP	EQU 17
0012		409	TLSAVE	EQU 18
0013		410	TLLOAD	EQU 19
		411 ;		
000B		412	TLSTOP	EQU TLEND
0080		413	NOKEY	EQU 80H
		414 ;		
		415		DATABLK 10
0300		461+	ORG	768
		465 ;		
		466 ;		TABULKA PRO ZOBRAZOVANI CISLIC
		467 ;		UMISTENA OD ZACATKU PAGE 3
		468 ;		
0300 FC		469	TABCIS:	DB ZZ0,ZZ1,ZZ2,ZZ3,ZZ4
0301 90				
0302 76				
0303 B6				
0304 9A				
0305 AE		470		DB ZZ5,ZZ6,ZZ7,ZZ8,ZZ9
0306 EE				
0307 94				
0308 FE				
0309 BE				
		471		;
		472		SIZECHK
000A		475+SIZE	SET	10
		476+;		
		477+;*****		*****
		478+;		
		489	CBLK48	160
0000		496+	ORG	0
		500 ;		
		501 ;*****		*****
		502 ;*		*
		503 ;*		VEKTOR RESTART A PRERUSENI
		504 ;*		*
		505 ;*****		*****
		506 ;		
		507 ; ADRESA 0 - RESET		
0000 0485		508	JMP	RESET

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
0002	00	509	NOP
0003	5681	510 ; ADRESA 3 - EXT INT	
0005	8403	511 JT1 INTINT	;PRERUSENI PETR
0007	560B	512 JMP EXTINT	
0009	8407	513 ; ADRESA 7 - TIMER/COUNTER INT	
		514 JT1 TIMER	
		515 JMP EXTTIM	
		516 ;	
		517 *****	
		518 **	*
		519 ** PRERUSENI OD CASOVACE	*
		520 **	*
		521 *****	
		522 ;	
000B	D5	523 TIMER: SEL RB1	
000C	AF	524 MOV R7,A	;USCHOVA ACC
000D	23F0	525 MOV A,#KTIM	
000F	62	526 MOV T,A	;CASOVAC
0010	0A	527 ; USCHOVA STAVU LINEK P20 - P23 (NA KONCI HO OBNOVY)	
0011	A8	528 IN A,P2	
		529 MOV R0,A	
		530 ; OBSLUHA displeje	
0012	74F1	531 ; 1. ZHASNOUT SVITICI ZNAK, MAPOVAT UNIIRNI 8155, IO	
		532 CALL ZHASO	
0014	EA1A	533 ; 2. POSUN MULTIPLEXU. NYNI JE LINKA MUX7=1	
		534 DJNZ R2,TIM2	;CITAC MULTIPLEXU
0016	9AEF	535 ; PRO MUX=7: NASTAVIT LINKU P24 (VYSTUP MUX7) := 0	
0018	BA07	536 ANL P2,#NOT MUX7	
		537 MOV R2,#7	;REINICIALIZACE CIJACE
001A	FA	538 INASTAVENI LINEK MUX1-MUX6 (BRANA C 8155)	
001B	0379	539 MOV A,R2	;CITAC MULTIPLEXU
001D	A3	540 ADD A,#LOW TABMUX-1	
001E	B903	541 MOVP A,@A	;A=DATA K ZAPISU
0020	91	542 MOV R1,#P55C	; NA BRANU C 8155
		543 MOVX @R1,A	;ZAPIS MUX1-MUX6
		544 ; 3. ROZSVICENI ZNAKU NA NOVE POZICI	
		545 ; (V PRIPADE MUX=7 JE DISPLEJ NEAKTIVNI,	
		546 ; NA HODNOTE DAT ZAPSANYCH NA BRANU B NEZALEZI)	
0021	FA	547 MOV A,R2	;CITAC MUX
0022	031F	548 ADD A,#VIDO-1	
0024	A9	549 MOV R1,A	
0025	F1	550 MOV A,@R1	;DATA NA DISPLEJ
0026	37	551 CPL A	
0027	B902	552 MOV R1,#P55B	
0029	91	553 MOVX @R1,A	;ROZSVITI DISPLEJ
		554 ;	
		555 ; CTENI STAVU TLACITEK	
		556 ;	
002A	0A	557 TIM3: IN A,P2	
002B	37	558 CPL A	
002C	53E0	559 ANL A,#11100000B	;MASKA LINEK P25-P27
002E	97	560 CLR C	
002F	B903	561 MOV R1,#3	
0031	F7	562 TIM4: RLC A	
0032	F640	563 JC TIM6	;JE TLACITKO

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		564	DJNZ R1,TIM4
		565	; NENI TLACITKO
0036	FD	566	MOV A,R5
0037	5307	567	ANL A,#7
0039	DA	568	XRL A,R2
003A	965A	569	JNZ TIM8
		570	; TLACITKO BYLO PUSTENO
003C	BD80	571	MOV R5, #NOKEY
003E	045A	572	JMP TIM8
		573	; NASEL STISKNULE TLACITKO
0040	963C	574	JNZ TIM5
0042	F9	575	MOV A,R1
0043	E7	576	RL A
0044	E7	577	RL A
0045	E7	578	RL A
0046	4A	579	ORL A,R2
		580	; V A JE KOD TLACITKA 9 .. 30
0047	2D	581	XCH A,R5
0048	DD	582	XRL A,R5
0049	C64D	583	JZ TIM7
004B	BC03	584	MOV R4, #CHVENI
004D	FC	585	TIM7: MOV A,R4
004E	C65A	586	JZ TIM8
0050	EC5A	587	DJNZ R4, TIM8
		588	; DETEKCE TLACITKA
0052	FB	589	MOV A,R5
0053	035A	590	ADU A, #TABTL-9
0055	A3	591	MOVP A, R4
0056	AE	592	MOV R6, A
		593	; V R6 (KEY) OCEKAVA KOD TLACITKA HLAVNI PGM
		594	; TEST STISKU "STOP":
0057	B30B	595	XRL A, #TLSTOP
0059	AB	596	MOV R3, A
		597	; TIM72:
		598	;
		599	; VYSTUP Z CASOVACE. ODBNOVA LINEK P10 A P24
		600	;
005A	B928	601	TIM8: MOV R1, #TIM128
005C	11	602	INC R1
		603	;
005D	F8	604	MOV A, R0
005E	43F0	605	ORL A, #11110000B
0060	3A	606	OUTL P2, A
0061	FF	607	MOV A, R7
0062	93	608	RETR
		609	;
		610	; TABULKA PRO PREKODOVANI TLACITEK
		611	;
		612	TABTL:
		613	; KLAVESNICE: CITAC MUX =
		614	6 5 4 3 <sup>o</sup> 2 1 7
		615	;
		616	;P25 (- ! 7 ! 8 ! 9 ! 0 ! SAVE ! LOAD ! HW.RES!
		617	;P26 (- ! 4 ! 5 ! 6 ! ACC ! PC ! RUN ! STEP !
		618	;P27 (- ! 1 ! 2 ! 3 ! MEM ! PREV ! NEXT ! END !

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		619 ;	
		620 TABULACE TABULKY:	
		621 ; MUX=NEDEF 1 2 3 4 5 6 7	
		622 #P25 . . . . . . X	
		623 #P26 X . . . . . . .	
		624 #P27 X . . . . . . .	
		625 ;	
0063	13	626 DB TLLOAD,TLSAVE,TL0 ,TL9 ,TL8 ,TL7 ,NOKEY	
0064	12		
0065	00		
0066	09		
0067	08		
0068	07		
0069	80		
006A	80	627 DB NOKEY,TLRUN ,TLPC ,TLACC ,TL6 ,TLS ,TL5 ,TL4 ,TLSTEP	
006B	10		
006C	0F		
006D	0E		
006E	06		
006F	05		
0070	04		
0071	11		
0072	80	628 DB NOKEY,TLNEXT,TLPREV,TLMEM ,TL3 ,TL2 ,TL1 ,TLEND	
0073	0C		
0074	0A		
0075	0D		
0076	03		
0077	02		
0078	01		
0079	0B		
		629 ;	
		630 TABULKU PRO KODOVANI VYSTUPU MULTIPLEXU NA BRANE C 8155	
007A	F7	631 TABMUX: DB 11110111B ; MUX=1 (SVITI UPRAVO)	
007B	EF	632 DB 11101111B ; 2	
007C	DF	633 DB 11011111B ; 3	
007D	FE	634 DB 11111110B ; 4	
007E	FD	635 DB 11111101B ; 5	
007F	FB	636 DB 11111011B ; 6 (SVITI VLEVO)	
0080	FF	637 DB 11111111B ; 7 (DISPLEJ ZHASNUTY)	
		638 ;	
		639 *****	*
		640 ;*	*
		641 ;* OBSLUHA VNEJSIHO PRERUSENI *	*
		642 ;*	*
		643 *****	*
		644 ;	
0081	A5	645 INTINT: CLR F1	
0082	B5	646 CPL F1 ;F1 := 1	
0083	15	647 DIS I	
0084	93	648 RETR	
		649 SIZECHK	
0085		650 SIZE SET 133	
		653+;	
		654+*****	
		655+;	

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
•0085		666	CBLK48 57
		673+	ORG 133
		677 ;	
		678 ;*****	*****
		679 ;*	*
		680 ;*	RESET SYSTEMU
		681 ;*	*
		682 ;*****	*****
		683 ;	
		684	RESET: ;INICIALIZACE VNITRNI 8155 (DISPLEJ)
0085	B900	685	MOV R1,#P55R ;RIDICI PORT 8155
0087	230F	686	MOV A,#0FH ;POVEL: A=B=C=OUT
0089	74F5	687	CALL WR5510 ;VYSTUP, MAPUJE 8155 IO
008B	19	688	INC R1
008C	23FF	689	MOV A,#OFFH
		690	;MOVX @R1,A ;PA(--FF NIC !
008E	19	691	INC R1
008F	91	692	MOVX @R1,A ;PB(--FF (ZHASNE DISP.)
0090	19	693	INC R1
0091	91	694	MOVX @R1,A ;MULTIPLEX NEAKTIVNI
		695 ;	
		696 ;INICIALIZACE HODNOT V INTERNI RAM	
0092	B820	697	MOV R0,#VIDO ;NULUJE:
0094	BB08	698	MOV R3,#8 ;VIDOREGISTRY,
0096	74EA	699	CALL CLEAR ;ACC, SP
0098	AC	700	MOV R4,A ;PRIZNAK F
0099	AE	701	MOV R6,A ;ADRESU MEM
009A	AF	702	MOV R7,A ;PC
009B	37	703	CPL A ;A:=OFFH
009C	A0	704	MOV @R0,A ;PID
009D	18	705	INC R0
009E	A0	706	MOV @R0,A ;P2D
		707 ;INICIALIZACE CASOVACE, A=OFFH	
009F	62	708	MOV T,A ;1. TIK = 80 MIKROSEC
00A0	D5	709	SEL RB1
00A1	BA01	710	MOV R2,#1 ;CITAC MUX
00A3	AB	711	MOV R3,A ;DETEKCE "STOP"
		712 ;	LAST KEY := OFFH
		713	; (NENI NUTNE)
00A4	AE	714	MOV R6,A ;KEY := OFFH
00A5	C5	715	SEL RBO
		716	; ODSKOK DO EXTERNI ROM, JE-LI PRIPOJENA
00A6	56AA	717	JT1 INTRES ;POKRACUJE ZDE
00A8	8400	718	JMP EXTRES ;EXTERNAL RESET
		719 ;	
		720 ;	RESET SYSTEMU "PETR". R0="OBECNA" HODNOTA
		721 ;	
		722	INTRES:
		723 ;(PO RESETU JE F0=0, F1=0)	
		724 ;TEST MAME-LI JEDNU NEBO DVE 8155	
00AA	23F5	725	MOV A,#NOT (P5510M+P55CE1)
00AC	3A	726	OUTL P2,A ;MAPUJE POUZE DRUHOU 8155
00AD	F8	727	MOV A,R0
00AE	91	728	MOVX @R1,A ;ZAPISE NEJAKOU HODNOTU
00AF	81	729	MOVX A,@R1 ;A PRECTE JI ZPET

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		730	XRL A,R0 ;PRECTL TOTEZ ?
00B0 D8		731	JNZ RE63 ;NE -> NENI DRUHA 8155
00B1 96B4		732	CPL F0 ;NAME OBE 8155 !
00B3 95		733 RES3:	INULUJE RAM 8155
00B4 9AF1		734	ANL P2,NOT (P55IOM+P55CE0+P55CE1)
00B6 27		735	CLR A ;MAPUJE OBE 8155, PAMET
00B7 A9		736	MOV R1,A
00B8 91		737 RES1:	MOVX @R1,A
00B9 E9B8		738	DJNZ R1,RES1
		739 ;RESET PROVEDEN	
00BB 55		740	STRT T
00BC 2415		741	JMP PRIKAZ ;SKOK DO RIDICI SMYCKY
		742	;
		743	SIZECHK
0039		746+SIZE	SET 57
		747+;	
		748+*****	*****
		749+;	
0100		760	CBLK48 256
		772+	ORG 256
		776 ;	
		777 ;TEST PRIPUSTNOSTI ADRESY V A, NICI R2	
0100 B604		778 TSADR:	JFO TSOKE ;FO = NAME DUE 8155
0102 F205		779	JB7 TSERR
0104 83		780 TSOK:	RET
0105 BA02		781 TSERR:	MOV R2,ERR2
		782 ;	
		783 *****	*****
		784 ;*	*
		785 ;*	*
		786 ;*	*
		787 *****	*****
		788 ;	
0107 BE00		789 ; CISLO CHYBY V R2	
0109 25		790 ERROR0:	MOV R6,FO
010A 74E6		791 ERROR:	EN TCNTI
010C B06E		792 CALL CLRDS	;MAZE displej
010E FA		793 MOV @R0,ZZE	;E' VLEVO
010F 74D2		794 MOV A,R2	
		795 CALL ZOBR3	;ZOBRASI CISLO CHYBY
		796 ; CEKA NA STISK END	
0111 74C2		797 CEKEND:	CALL CTICIS
0113 9611		798 JNZ CEKEND	
		799 ;	
		800 *****	*****
		801 ;*	*
		802 ;*	*
		803 ;*	*
		804 *****	*****
		805 ;	
0115 25		806 PRIKAZ:	EN TCNTI
0116 74E6		807 CALL CLRDS	;MAZE displej
0118 B06C		808 MOV @R0,ZZC	;C' VLEVO
011A 74BD		809 PRIK1:	CALL CTIKL1
011C 03F3		810 ADD A,-TLMEM	;CEKA NA KLAVESU
			;CY IFF PRIKAZ

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
011E	E61A	811	JNC PRIK1
0120	0325	812	ADD A,\$LOW TAB1
0122	B825	813	MOV R0,\$VID5
0124	B3	814	JMPP EA
		815 ;	;LEVY VIDEOREGISTR
		816 ;	;ROZSKOK PODLE PRIKAZU
		817 ;	
		818 ;PORADI MUSI SOUHLASIT S PORADIM KODU KLAVES	
0125	3F	819 TAB1:	DB LOW XMEM,LOW XACC,LOW XPC
0126	60		
0127	6F		
0128	2C	820	DB LOW XRUN,LOW XSTEP
0129	37		
012A	9A	821	DB LOW MGSAVE,LOW MGLOAD
012B	B1		
		822 ;	
		823 ;*****	*
		824 ;*	*
		825 ;*	PRIKAZY RUN, STEP
		826 ;*	*
		827 ;*****	*
		828 ;	
012C	B0E2	829 XRUN:	MOV @R0,\$ZRUN
012E	A5	830 CLR F1	;IZPRAVA NA displej
012F	541B	831 XR2: CALL INSTR	;IRUSI PRIJATE PRERUSENI
0131	B81B	832 MOV R0,\$STOP?	
0133	14FC	833 CALL CTIKL3	;TEST DETEKCE TL. STOP
0135	962F	834 JNZ XR2	
		835 ;BREAK:	;DO REZIMU "STEP"
		836 ;	
0137	541B	837 XSTEP: CALL INSTR	;PROVEDE 1 INSTRUKCI
0139	74CD	838 CALL ZOBRPC	;ZOBRAZI PC
013B	241A	839 JMP PRIK1	;CEKA NA PRIKAZ,
		840	; ANIZ BY MAZAL displej
		841 ;	
		842 ;*****	*
		843 ;*	*
		844 ;*	PRIKAZ MEM
		845 ;*	*
		846 ;*****	*
		847 ;	
		848 ;DISPLEJ JE SMAZANY, R0=VID5	
013D	74E6	849 XMEM3: CALL CLRDS	
013F	B0C2	850 XMEM: MOV @R0,\$ZZN	;ZOBRAZIT 'M'
0141	B906	851 MOV R1,\$6	;ADRESA MEMORY - R6
0143	34F5	852 CALL ZC3A	;ZOBRAZENI + VSTUP ADRESY
		853 ;A = OMEZOVAC	
		854 ;END JE OSETRENO, JINAK ZOBRAZI OBSAH PAMET.BUNKY	
0145	FE	855 MOV A,R6	
0146	14BF	856 CALL CVADR	;KONVERZE NA 8155 ADRESU
		857 ;ZOBRAZENI SOUCASNE HODNOTY	
0148	81	858 MOVX A,@R1	
0149	74D2	859 CALL ZOBR3	
014B	19	860 INC R1	
014C	81	861 MOVX A,@R1	

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
014D	74D6	862	CALL ZOBR2
		863	;VSTUP NOVE HODNO1Y
014F	B005	864	MOV F5,\$5
0151	7417	865	CALL CISLO
0153	F65A	866	JC XMEM4
0155	C9	867	DEC R1
0156	91	868	MOVX @R1,A
0157	19	869	INC R1
0158	FB	870	MOV A,R3
0159	91	871	MOVX @R1,A
015A	34FC	872	XMEM4: CALL TSTEND ;OMEZOVAC DO A, TEST END
		873	;PRO PREV A NEXT: POSUN ADRESY A POKRACOVANI
		874	;A=-1 PRO PREV, +1 PRO NEXT
015C	6E	875	ADD A,R6
015D	AE	876	MOV R6,A
015E	243D	877	JMP XMEM3
		878 ;	
		879 ;*****	*****
		880 ;*	*
		881 ;* PRIKAZY ZMENY STAVU PROCESORU	*
		882 ;*	*
		883 ;*****	*****
		884 ;	
		885 ; PRIKAZ ACC	
		886 ;	
0160	74E6	887	XACC: CALL CLRDS
0162	B0DE	888	MOV @R0,\$ZZA
0164	B927	889	MOV R1,\$ACC
		890	; R1=ACC
0166	740A	891	CALL ZC3
0168	F66B	892	JC XACC1
016A	A1	893	MOV @R1,A
016B	34FC	894	XACC1: CALL TSTEND
016D	F288	895	JB7 XSP
		896 ;	
		897 ; PRIKAZ PC	
		898 ;	
016F	74CD	899	XPC: CALL ZOBRPC
0171	B907	900	MOV R1,\$7
0173	34F5	901	CALL ZC3A
		902	;A = OMEZOVAC
0175	F260	903	JB7 XACC
		904 ;	
		905 ; ZMENA HODNOTY FLAGU	
		906 ;	
0177	74E6	907	XF: CALL CLRDS
0179	B04E	908	MOV @R0,\$ZZF
017B	FC	909	MOV A,R4
017C	7411	910	XF1: CALL ZC1
017E	F684	911	JC XF3
0180	14DE	912	CALL T01
0182	F7	913	RLC A
0183	AC	914	MOV R4,A
		915	;NOVA HODNOTA
0184	34FC	916	XF2: CALL TSTEND
			;OMEZOVAC DO A, TEST END

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT	
0186	F26F	917	JB7 XPC	;PREV
		918 ;		
		919 ;	ZMENA STACK POINTERU	
		920 ;		
0188	74E6	921 XSP:	CALL CLRDS	
018A	80AE	922	MOV @R0, #ZZS	
018C	B926	923	MOV R1, #SP	
018E	F1	924	MOV A, @R1	
018F	7411	925	CALL ZC1	;ZOBRAZENI + VSTUP
0191	F694	926	JC XSP1	;BEZE ZMENY
0193	A1	927	MOV @R1, A	;ZMENA HODNOTY
0194	34FC	928 XSP1:	CALL TSTEND	;OMEZOVAČ DO A, TEST END
0196	F277	929	JB7 XF	;PREV
0198	2460	930	JMP XACC	;NEXT
		931 ;		
		932 ;*****		*
		933 ;*	PRIKAZY SAVE A LOAD	*
		935 ;*		*
		936 ;*****		
		937 ;		
		938 ;STRUKTURA ZAZNAMU:		
		939 ; - ZAVADECI TON (BITY 0)		
		940 ; - SYNCHRONIZACNI BITY 1,0,0		
		941 ; - SYNHRONIZACNI BYTE 'Y' (01011001B)		
		942 ; - DELKA ZAZNAMU (POCET BYTU V DATOVE CASTI), 2 BYTY		
		943 ; (NEJPRVE H-BYTE, POTOM L-BYTE)		
		944 ; ... VLASTNI DATA ...		
		945 ; - KONTROLNI SOUCET 1 BYTE		
		946 ;		
		947 ;POUZITI REGISTRU - PLATI PRO SAVE I LOAD		
		948 ; R0 .. CITAC PRES OBVODY 8155		
		949 ; R1 .. ADRESA V RAMCI OBVODU 8155		
		950 ; R2 .. KONTROLNI SOUCET		
		951 ; R3 .. VYSILANY BYTE (PPRG. WBYTE)		
		952 ; R4 .. CITAC BITU V BYTU (PPRG. WBYTE)		
		953 ; POLARITA VSTUPNIHO SIGNALU (PPRG. SYNCHRO, RBIT)		
		954 ; R5 .. CITAC PRODLEVY (PPRG. WBIT,RBIT)		
		955 ; R6, R7 NEMENI		
		956 ;PRI NAVRATU DOSADI DO R4 (FLAG F PROCESORU "PETR") 0		
		957 ;		
		958 ; ZAPIS NA MAGNETOFON (SAVE)		
		959 ;		
019A	74F0	960 MGSAVE:	CALL ZHASNI	;ZHASNE displej
		961 ;UVODNI TON = 256 BITU 0		
019C	BC00	962	MOV R4, #0	
019E	7482	963 MGSV1:	CALL WBITO	;ZAZNAM BITU 0
01A0	E9E	964	DJNZ R4, MGSV1	
01A2	2304	965 ;SYNCHRONIZACNI BITY: 1,0,0		
01A4	7492	966	MOV A, #100B	
		967	CALL WBYTE	
		968 ;INICIALIZACE NAHRAVÁCI ADRESY A KONTROLNIHO SOUCTU		
01A6	27	969	CLR A	
01A7	A%	970	MOV R1, A	;NAHRAVACI ADRESA
01A8	AA	971	MOV R2, A	;KONTROLNI SOUCET

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		972	;SYNCHRONIZACNI ZNAK & DRUH NAHPAVKY
01A9	2359	973	MOV A,\$'Y'
01AB	7492	974	CALL WBYTE
		975	;IZJISTI ROZSAH OPERACNI PAMETI POCITACE "PETR"
		976	;VYSLE DELKU ZAZNAMU V BYTECH
01AD	2301	977	MOV A,\$1
01AF	B6B2	978	JFO MGSV2
01B1	07	979	DEC A
		980	MGSV2: ;A=0 PRO JEDNU 8155, =1 PRO DVE 8155
01B2	A8	981	MOV R0,A
01B3	7492	982	CALL WBYTE ;H-BYTE DELKY
01B5	F8	983	MOV A,R0
01B6	67	984	RRC A
01B7	A7	985	CPL C
01B8	67	986	RRC A
01B9	7492	987	CALL WBYTE ;L-BYTE DELKY
01BB	18	988	INC R0
		989	;R0 = POSET OBVODU 8155 (1 NEBO 2)
01BC	23F3	990	MOV A,\$NOT (P55IOM+P55CEO)
01BE	3A	991	MGSV3: OUTL P2,A ;MAPUJE 8155
01BF	81	992	MGSV4: MOVX A,@R1
01C0	7492	993	CALL WBYTE
01C2	E9BF	994	DJNZ R1,MGSV4
		995	;CYKLUS PRES OBVODY 8155
01C4	23F5	996	MOV A,\$NOT (P55IOM+P55CE1)
01C6	E8BE	997	DJNZ R0,MGSV3
		998	;ZAPIS KONTROLNIHO SOUCTU
01C8	FA	999	MOV A,R2
01C9	37	1000	CPL A
01CA	17	1001	INC A
01CB	7492	1002	CALL WBYTE ;ZAPIS CHKSUM
		1003	;PRO JISTOTU ZAVERECNY TON - BYTE 00H
01CD	7491	1004	CALL WBYTETO
01CF	24EC	1005	JMP MGEND ;R2=0. DUZEZITE !
		1006	;
		1007	CTENI Z MAGNETOFONU ( LOAD )
		1008	;
01D1	74F0	1009	MGLOAD: CALL ZHASNI
01D3	B859	1010	MOV R0,\$'Y'
01D5	7465	1011	CALL SYNCHRO ;SYNCHRONIZACE
01D7	A9	1012	MOV R1,A ;A:=0
		1013	;
01D8	74AF	1014	CALL RBYTE ;H-BYTE DELKY, 0 NEBO 1
01DA	17	1015	INC A
01DB	A8	1016	MOV R0,A ;POSET OBVODU 8155
01DC	74AF	1017	CALL RBYTE ;L-BYTE DELKY,
		1018	; (ZDE BEZVYZNAMNY)
01DE	23F3	1019	MOV A,\$NOT (P55IOM+P55CE0)
		1020	;NACTENI OBSAHU PAMETI SYSTEMU
01E0	3A	1021	MGLD1: OUTL P2,A ;MAPUJE 8155
01E1	74AF	1022	MGLD2: CALL RBYTE ;CTE 1 BYTE
01E3	91	1023	MOVX @R1,A
01E4	E9E1	1024	DJNZ R1,MGLD2
		1025	;
01E6	23F5	1026	MOV A,\$NOT (P55IOM+P55CE1)

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT	
01E8	E8E0	1027	DJNZ R0,MGLD1	; CYKLUS PRES OBVODY 8153
		1028	; ZKONTROLUJE CKSUM	
01EA	74AF	1029	CALL RBYTE	; KONTROLNI SOUCET
01EC	FA	1030	MGEND: MOV A,R2	
01ED	BC00	1031	MOV R4,\$0	; PRIZNAK F := 0
01EF	C615	1032	JZ PRIKAZ	; OK
01F1	BA07	1033	MOV R2,\$ERR7	
01F3	2409	1034	JMP ERROR	
		1035 ;		
		1036 ; ZOBRAZENI A ZMENA HODNOTY BYTU NA ADRESE R1,		
		1037 ; TEST, ZDA NOVA HODNOTA MUZE BYT ADRESOU (NE=>CHYBA)		
		1038 ; V A VRATI OMEZOvac (CISLO HO NECHA V R2)		
01F5	740A	1039	ZC3A: CALL ZC3	
01F7	F6FC	1040	JC TSTEND	; POUZE OMEZOvac
01F9	3400	1041	CALL TSADR	; MJ. TEST ROZSAHU
01FB	A1	1042	MOV R1,A	; NOVA HODNOTA
01FC	FA	1043	TSTEND: MOV A,R2	; OMEZOvac
01FD	C615	1044	JZ PRIKAZ	; END - UKONCENI PRIKAZU
01FF	83	1045	RET	
		1046	SIZECHK	
0100		1049+SIZE	SET 256	
		1050+;		
		1051+;+++++++		
		1052+;		
		1063	CBLK48 256	
0200		1080+	ORG 512	
		1084 ;		
		1085 ; TABULKa INSTRUKCI - MUSI BYT NA ZACATKU STRANKY !		
		1086 ;		
0200	59	1087	TAB2: DB LOW IHLT	; 1 .. HALT
0201	D5	1088	DB LOW IDISP	; 2 .. DISPLAY
0202	4E	1089	DB LOW INOP	; 3 .. NOP, PRODLEVA
0203	4B	1090	DB LOW ILDC	; 4 .. ACC:=KONST
0204	40	1091	DB LOW ILDA	; 5 .. ACC:=MEM
0205	46	1092	DB LOW ISTA	; 6 .. MEM:=ACC
0206	6D	1093	DB LOW IADD	; 7 .. ACC:=ACC+MEM
0207	72	1094	DB LOW ISUB	; 8 .. ACC:=ACC-MEM
0208	6A	1095	DB LOW IJMP	; 9 .. JMP
0209	89	1096	DB LOW CMPO	; 10 .. CMP ACC=MEM
020A	61	1097	DB LOW IJF	; 11 .. JUMP ON FLAG
020B	95	1098	DB LOW ICMP1	; 12 .. CMP ACC>MEM
020C	90	1099	DB LOW ICMP2	; 13 .. CMP ACC<MEM
020D	7B	1100	DB LOW INOT	; 14 .. ACC:=NOT ACC
020E	7F	1101	DB LOW IAND	; 15 .. ACC:=ACC AND MEM
020F	B9	1102	DB LOW IP1IN	; 16 .. ACC:=P1
0210	C5	1103	DB LOW IP1OUT	; 17 .. P1:=ACC
0211	CC	1104	DB LOW IP2OUT	; 18 .. P2:=ACC
0212	3E	1105	DB LOW ILDAI	; 19 .. ACC:=@MEM
0213	44	1106	DB LOW ISTAI	; 20 .. @MEM:=ACC
0214	68	1107	DB LOW IJMPI	; 21 .. JMP @MEM
0215	84	1108	DB LOW IOR	; 22 .. ACC:=ACC OR MEM
0216	9C	1109	DB LOW ICALL	; 23 .. CALL
0217	AA	1110	DB LOW IRET	; 24 .. RET
0218	65	1111	DB LOW IJT	; 25 .. JMP ON T
0219	EE	1112	DB LOW IKEY	; 26 .. A:=STAV KLAVESNID

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
021A F4		1113	DB LOW IINI ; 27 .. INT DIS/EN
1114			;
001B		1115	MAXINSTR EQU *-TAB2 ;POCET INSTRUKCI
1116			;
1117			*****
1118			**
1119			**: INTERPRET INSTRUKCI PROCESORU "PETR" *
1120			**
1121			*****
1122			;
1123			; R7=PC, R5=NOVE PC BEHEN ZPRACOVANI INSTRUNCE
1124			; R0=ACC, R1=ADRESA ADRESOVE CASTI INSTRUKCE V EX1. RAM
1125			; ZACHOVAVA R6
1126			;
1127			; INSTR = PROVEDENI 1 INSTRUKCE NA ADRESE PC (K7)
1128			; NEBO PRIJETI POZADAVKU NA PRERUSENI
1129			;
021B FF		1130	INSTR: MOV A,R7 ;PC
021C AD		1131	MOV R5,A
021D 27		1132	CLR A ;PRO PRIPAD INT
021E 7624		1133	JF1 INST1
0220 FD		1134	MOV A,R5 ;NENI INT
0221 1D		1135	INC R5 ;POSUN PC
0222 4425		1136	JMP INST2
0224 A5		1137	INST1: CLR F1
0225 14BF		1138	INST2: CALL CVADR ;FYZICKA ADRESA DO R1
0227 19		1139	INC R1
0228 81		1140	MOVX A,@R1 ;OPERACNI ZNAK
0229 03E4		1141	ADD A,*-MAXINSTR-1
022B 031B		1142	ADD A,*MAXINSTR ;CY IFF JE INSTRUKCE
022D BA03		1143	MOV R2,*ERR3
022F E63C		1144	JNC IERROR ;CHYBA - NENI TO INSTRUKCE
0231 C9		1145	DEC R1 ;A = KOD INSTRUNCE-1
0232 BB27		1146	MOV R0,ACC
0234 543B		1147	CALL INST0 ;ROZSKOK A PROVEDENI
0236 FD		1148	NEWPC: MOV A,R5
0237 3400		1149	CALL TSADR ;TEST PRIPUSTNOSTI ADRESY
0239 AF		1150	MOV R7,A ;NOVE PC
023A 83		1151	RET
		1152	;
		1153	;ROZSKOK PODLE KODU INSTRUKCE
023B B3		1154	IMST0: JMPP BA
		1155	;
023C 2409		1156	IERROR: JMP ERROR
		1157	;
		1158	;INTERPRETACE JEDNOTLIVYCH INSTRUKCI
		1159	;
023E 14BE		1160	ILDA1: CALL LDADR
0240 14CF		1161	ILDA: CALL LDOPH ;CIE OPERAND
0242 A0		1162	MOV @R0,A
0243 B3		1163	RET
		1164	;
0244 14BE		1165	ISTAI: CALL LDADR
0246 14BE		1166	ISTA: CALL LDADR
		1167	CLR A

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT	
		1168 ;;	INC R1	
		1169 ;;	MOVX @R1,A	;OPER.ZNAK:=0 (DATA)
		1170 ;;	DEC R1	
0248	F0	1171	MOV A,@R0	
0249	91	1172	MOVX @R1,A	
024A	83	1173	RET	
		1174	;	
024B	81	1175 ILDC:	MOVX A,@R1	
024C	A0	1176	MOV @R0,A	
024D	83	1177	RET	
		1178	;	
024E	81	1179 INOP:	MOVX A,@R1	
024F	C658	1180	JZ NOP0	
0251	18	1181	INC R0	;R0 = TIM128
		1182	;PRODLEVA (A) * 1.28 MILISEKUND	
0252	60	1183	ADD A,@R0	
0253	AA	1184	MOV R2,A	
0254	FA	1185 NOP1:	MOV A,R2	
0255	D0	1186	XRL A,@R0	
0256	9654	1187	JNZ NOP1	
0258	83	1188 NOP0:	RET	
		1189	;	
0259	74E6	1190 IHLT:	CALL CLRDS	;
025B	B0DA	1191	MOV @R0,ZZH	;H' VLEVO NA displej
		1192 ;;	CALL NEWPC	;NOVE PC (PRO POKRACOVANI)
025D	74D1	1193	CALL ZPC1	;ZOBRAZI PC
025F	2411	1194	JMP CEKENU	;PROVNU DO RIDICI SMYCKY
		1195	;(** POSUNUJE STACK O 2 POLOZKY ***)	
		1196 ;		
		1197 ;	SKOKY	
		1198 ;		
0261	FC	1199 IJF:	MOV A,R4	;SKOK, JE-LI FLAG
0262	966A	1200	JNZ IJMP	
0264	83	1201	RET	;JINAK NIC
0265	366A	1202 IJT:	JTO IJMP	;SKOK, JE-LI LINKA T=1
0267	83	1203	RET	;JINAK NIC
0268	14BE	1204 IJMPI:	CALL LDADR	
		1205 FNEPODMINENY	SKOK	
026A	81	1206 IJMP:	MOVX A,@R1	;CILOVA ADRESA SKOKU
026B	A0	1207	MOV R5,A	;NOVE PC
026C	83	1208	RET	
		1209 ;		
		1210 ;	ARI METICKE OPERACE	
		1211 ;		
026D	14CB	1212 IAID:	CALL LDOPFO	
026F	60	1213	ADD A,@R0	
0270	4478	1214	JMP IADD2	
		1215 ;		
0272	14CB	1216 ISUB:	CALL LDOPFO	
0274	2A	1217	XCH A,R2	
0275	37	1218	CPL A	
0276	6A	1219	ADD A,R2	
0277	37	1220	CPL A	
0278	A0	1221 IADD2:	MOV @R0,A	;A:=A-R2,CY,ZERO
0279	4499	1222	JMP IADD3	;PRETECENI -> SET FLAG

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT	
		1223 ;		
		1224 ;	LOGICKE OPERACE	
		1225 ;		
027B F0		1226 INOT:	MOV A,BR0	
027C 37		1227 CPL	A	
027D A0		1228 MOV	BR0,A	
027E 83		1229 RET		
		1230 ;		
027F 14CF		1231 IAND:	CALL LDOPH	
0281 50		1232 ANL	A,BR0	
0282 A0		1233 MOV	BR0,A	
0283 83		1234 RET		
		1235 ;		
0284 14CF		1236 IOR:	CALL LDOPH	
0286 40		1237 ORL	A,BR0	
0287 A0		1238 MOV	BR0,A	
0288 83		1239 RET		
		1240 ;		
		1241 ;	POROVNANI	
		1242 ;		
0289 14CB		1243 CMP0:	CALL LDOPFO	
028B D0		1244 XRL	A,BR0	!POROVNANI ACC=MEM
028C 968F		1245 JNZ	CMP4	
028E 1C		1246 CMP6:	INC R4	!R4!=1 .. SET FLAG
028F 83		1247 CMP4:	RET	
		1248 ;		
0290 14CB		1249 ICMP2:	CALL LDOPFO	
0292 2A		1250 XCH	A,R2	!VYHENA OPERANDU
0293 4497		1251 JNP	CMP5	!POKRACUJE JAKO ACC>MEM
		1252 ;		
0295 14CB		1253 ICMP1:	CALL LDOPFO	
0297 37		1254 CMP5:	CPL A	!POROVNANI ACC>MEM
0298 6A		1255 ADD	A,R2	
0299 F68E		1256 IADD3:	JC CMP6	!CARRY IFF A(MEM)>(R2(ACC))
029B 83		1257 RET		!SET FO + RET
		1258 ;		
		1259 ;	CALL & RET	
		1260 ;		
029C C8		1261 ICALL:	DEC R0	
029D F0		1262 MOV	A,BR0	!R0=SP
029E D30A		1263 XRL	A,#\$TMAX-\$1KMIN+1	?PLNY ZASOBNIK ?
02A0 BA05		1264 MOV	R2,#ERR5	?CISLO PRIPADNE CHYBY
02A2 C63C		1265 JZ	IERROR	?CHYBA - PLNY ZASOBNIK
02A4 F0		1266 MOV	A,BR0	
02A5 10		1267 INC	BR0	!ZVYSI UKAZATEL SP
02A6 54B2		1268 CALL	ISTK2	?PC DO ZASOBNIKU
02A8 446A		1269 JNP	IJMP	
		1270 ;		
02AA C8		1271 IRET:	DEC R0	!R0=SP
02AB F0		1272 MOV	A,BR0	
02AC BA06		1273 MOV	R2,#ERR6	
02AE C63C		1274 JZ	IERROR	?CHYBA PRAZDNÝ ZASOBNIK
02B0 07		1275 DEC	A	?SMIZI SP
02B1 A0		1276 MOV	BR0,A	
		1277 ISTK2:	!VYHENA HODNOTY PC A UROHOLOU ZASOBNIKU	

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		1278	;A = REL. ADRESA VRCHOLU ZASOBNIKU
02B2	0331	1279	ADD A, #STKMIN
02B4	A8	1280	MOV R0, A ;ADRESA VRCHOLU ZASOBNIKU
02B5	FD	1281	MOV A, R5 ;PC
02B6	20	1282	XCH A, @R0 ;VYHENA
02B7	AD	1283	MOV R5, A ;ADRESA ZE ZASOBNIKU
02B8	83	1284	RET
		1285 ;	
		1286 ;	IN , OUT
		1287 ;	
02B9	14D3	1288 IP1IN:	CALL LT08 ;R2:=OPERAND, CARRY
02BB	09	1289	IN A, P1
02BC	F6C3	1290	JC STORA ;CELY BYTE
02BE	F7	1291 IP1B2:	RLC A
02BF	EABE	1292	DJNZ R2, IP1B2
02C1	27	1293	CLR A ;PRECTENY BIT V CARRY
02C2	F7	1294	RLC A ;A = PRECTENY BIT
02C3	A0	1295 STORA:	MOV @R0, A
02C4	83	1296	RET
		1297 ;	
02C5	BA29	1298 IP1OUT:	MOV R2, #P1D ;OBRAZ DAT NA PORTU
02C7	14E6	1299	CALL POUT ;A=NOVA DATA, R1:=R2
02C9	A1	1300	MOV @R1, A ;ZAPIS OBRAZU DAT
02CA	39	1301	OUTL P1, A ;DATA NA PORT
02CB	83	1302	RET
		1303 ;	
02CC	BA2A	1304 IP2OUT:	MOV R2, #P2D ;OBRAZ DAT NA PORTU
02CE	14E6	1305	CALL POUT ;A=NOVA DATA, R1:=R2
02D0	A1	1306	MOV @R1, A ;ZAPIS OBRAZU DAT
02D1	B901	1307	MOV R1, #P55A ;ZAPIS DAT NA PORT
02D3	64F5	1308	JMP WR55IO
		1309 ;	
		1310 ;	ZOBRAZENI
		1311 ;	
02D5	81	1312 IDISP:	MOVX A, @R1 ;OPERAND
02D6	C6E7	1313	JZ IZOBR1 ;ZOBRAZIT ACC
02D8	17	1314	INC A ;TEST OPERAND = 255
02D9	C6EA	1315	JZ IZOBRO ;SMAZAT displej
		1316 ;PRIMY ZAPIS DO VIDEOREGISTRU (DISP 1..6)	
02DB	03F8	1317	ADD A, #-8 ;TEST OPERAND = 1..6
02DD	BA04	1318	MOV R2, #ERR4
02DF	F63C	1319	JC IERROR ;CHYBNY OPERAND
02E1	0326	1320	ADD A, #VIDO+6
02E3	A9	1321	MOV R1, A
02E4	F0	1322	MOV A, @R0 ;OBSAH ACC
02E5	A1	1323	MOV @R1, A ;PRIMY ZAPIS DO VIDEOREG.
02E6	83	1324	RET
		1325 ;	
		1326 ;ZOBRAZENI ACC DEKADICKY (DISP 0)	
02E7	F0	1327 IZOBRI:	MOV A, @R0 ;OBSAH ACC
02E8	64D2	1328	JMP ZOBR3
		1329 ;	
		1330 ;VYMAZ displeje (DISP 255)	
		1331 CLDISP:	
		1332 IZOBRO: CALL CLRDS	;VYMAZ PETI PRAVYCH POZIC

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
02EC	A0	1333	MOV @R0,A ;VYMAZ LEVE POZICE
02ED	83	1334	RET
		1335 ;	
		1336 ;	CTENI STAVU KLAVESNICE Z PROGRAMU
		1337 ;	
02EE	14FA	1338 IKEY:	CALL CTIKL
02F0	B827	1339	MOV R0,ACC
02F2	A0	1340	MOV @R0,A ;ACC := KEY
02F3	83	1341	RET
		1342 ;	
		1343 ;	INTERRUPT DIS / EN
		1344 ;	
02F4	81	1345 IINT:	MOVX A,@R1 ;TEST 0..1
02F5	14DE	1346	CALL T01
02F7	15	1347	DIS I
02F8	E6FB	1348	JNC IINTO
02FA	05	1349	EN I
02FB	83	1350 IINTO:	RET
		1351	SIZECHK
00FC		1354+SIZE	SET 252
		1355+;	
		1356+*****;	
		1357+;	
		1368+;	
		1369+*****;	
		1370+*	
		1371+* PODPROGRAMY PRO INTERPRETACI INSTRUKCI *	*
		1372+*	
		1373+*****;	
		1374+;	
00BE		1375	CBLK48 13
		1382+	ORG 190
		1386+;	
		1387+*****;	
		1388+*	
		1389+* TRANSFORMACE LOG. ADRESA --> FYZ. ADRESA *	*
		1390+*	
		1391+*****;	
		1392+;	
		1393+VYSTUP: A=LOGICKA ADRESA BUNKY PAMETI	
		1394+VYSTUP: PRIMAPUJE PAMET ODPOVIDAJICIHO OBVODU 8155,	
		1395+ V R1 VRATI ADRESU UVNITR PRIMAPOVANE STRANKY	
		1396+ NICI REGISTRY A,R2	
		1397+;	
		1398+TRANSFORMACNI FUNKCE:	
		1399+VNITRNI 8155: FYZ. ADR. = 2*LOG.ADRSA	
		1400+VNEJSI 8155: FYZ. ADR. = 2*LOG.ADRSA+1	
		1401+;	
00BE	81	1402 LDADR:	MOVX A,@R1
00BF	3400	1403 CVADR:	CALL TSADR ;TEST PRIPUSTNOSTI
00C1	B9F5	1404	MOV R1,#NOT (P5510M+P55CE1) ;PRO ADR >=128
00C3	F2C7	1405	JB7 CVADO
00C5	B9F3	1406	MOV R1,#NOT (P5510M+P55CE0) ;PRO ADR <128
00C7	E7	1407 CVADO:	RL A
00C8	29	1408 XCH	A,R1 *

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT	COMMENT
		1409	OUTL P2,A	MAPUJE SPRAVNOU 8155
00C9	3A	1410	RET	
00CA	83	1411	SIZECHN	
00D0		1414+SIZE	SET 13	
		1415+;		
		1416+*****		
		1417+;		
00CB		1428	CBLK48 27	
		1435+	ORG 203	
		1439 ;		
		1440 *****		
		1441 ;*		*
		1442 ;*	CTENI OPERANDU INSTRUKCI	*
		1443 ;*		*
		1444 *****		
		1445 ;		
		1446 !VYSTUP: A=HODNOTA OPERANDU MEM		
		1447 !PRO LDOPFO NAVIC: FLAG := 0, V R2 VRAII ACC		
		1448 ;		
00CB	BC00	1449 LDOPFO: MOV R4, #0		INULUJE UZIV. FLAG
00CD	F0	1450 MOV A, #R0		
00CE	AA	1451 MOV R2, A		!ACC
		1452 ;		
00CF	14BE	1453 LDOPFH: CALL LDADR		!ADRESA OPERANDU DO R1
		1454 ;*	INC R1	!CISLO PRIPADNE CHYBY
		1455 ;*	MOVX A, #R1	!OPER. ZNAK
		1456 ;*	JNZ AERROR	!ENEVOLOVY => CHYBA
		1457 ;*	DEC R1	
00D1	81	1458 MOVX A, #R1		
00D2	83	1459 RET		
		1460 ;		
		1461 *****		
		1462 ;*		
		1463 ;*	VYBER OPERANDU A TEST 0..8	*
		1464 ;*		*
		1465 *****		
		1466 ;		
		1467 ! VRTAT CARRY IFF OPERAND JE 8		
		1468 ! OPERAND VRTATI V R2 8,...,1,OFFH		
		1469 ! A1=STARE R2		
00D3	81	1470 LT08: MOVX A, #R1		
00D4	03F7	1471 ADD A, #-9		
00D6	F6E2	1472 JC LERROR		
		1473 !TED JE A = -9..-1		
00D8	0301	1474 ADD A, #1		!CARRY PRO OP.=8
00DA	37	1475 CPL A		
00DB	17	1476 INC A		
00DC	2A	1477 XCH A, R2		
00DD	83	1478 T01RET: RET		
		1479 ;		
		1480 *****		
		1481 ;*		*
		1482 ;*	TEST, ZDA A = 0 NEBO 1	*
		1483 ;*		*
		1484 *****		

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		1485 ;	
		1486 ;NENI-LI, OHLASI, CHYBU 4	
		1487 ;PRI NAVRATU: CARRY := BIT A.0, A VYNULUJE	
00DE	97	1488 T01: CLR C	
00DF	67	1489 RRC A	;BIT A.0 U CARRY
00E0	C6DD	1490 JZ T01RET	;OSTATNI BIT Y A NULOVE
		1491 ;	
		1492 ;SPOLECNA CHYBA - OPERAND MIMO POVOLENY ROZSAH	
00E2	BA04	1493 LERROR: MOV R2, #ERR4	;CISLO CHYBY
00E4	2409	1494 AERROR: JMP ERROR	
		1495 SIZECHK	
001B		1498+SIZE SET 27	
		1499+;	
		1500+*****	
		1501+;	
		1512 CBLK48 20	
00E6		1519+ ORG 230	
		1523 ;	
		1524 *****	*
		1525 ;*	*
		1526 ;* PODPROGRAM PRO PROVEDENI OPERACI OUT	*
		1527 ;*	*
		1528 *****	*
		1529 ;	
		1530 ; VSTUP: R0=ACC, R2 SMERNIK NA OBRAZ DAT NA PORTU	
		1531 ; R1 = SMERNIK NA OPERAND INSTRUKCE (V EXT. RAM)	
		1532 ; VYSTUP: V A DATA K VYSLANI NA PORT	
		1533 ;	
00E6	14D3	1534 POUT: CALL LT08	;CTE OPERAND, TEST 0..8
00E8	A9	1535 MOV R1,A	;ADRESA OBRAZU DAT NA PORTU
00E9	F0	1536 MOV A,@R0	;LOAD ACC
00EA	F6F9	1537 JC POUT8	;CELY PORT
00EC	14DE	1538 CALL T01	;TEST 0..1, CY:=BIT
00EE	2301	1539 MOV A,#1	
00F0	77	1540 POUT1: RR A	
00F1	EAF0	1541 DJNZ R2,POUT1	
		1542 ;V A JE BIT 1 V ODPOVIDAJICI POLOZE	
00F3	E6F7	1543 JNC POUT2	;NULOVAT BIT
00F5	41	1544 ORL A,@R1	;JEDNICKUJE BIT
00F6	83	1545 RET	
00F7	37	1546 POUT2: CPL A	
00F8	51	1547 ANL A,@R1	;NULUJE BIT
00F9	83	1548 POUT8: RET	
		1549 SIZECHK	
0014		1552+SIZE SET 20	
		1553+;	
		1554+*****	
		1555+;	
		1566 CBLK48 7	
030A		1612+ ORG 778	
		1616 ;	
		1617 *****	*
		1618 ;*	*
		1619 ;* ZOBRAZENI BYTU, VSTUP NOVE HODNOTY	*
		1620 ;*	*

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		1621	*****
		1622	;
		1623	;ADRESA ZOBRAZOVANEHO BYTU JE V R1
		1624	;
		1625	;POUZE ZOBRAZENI A VSTUP HODNOTY
030A F1		1626	ZC3: MOV A,GR1
030B 74D2		1627	CALL ZOBR3
030D BD03		1628	MOV R5,#3
030F 6417		1629	JMP CISLO
		1630	;VSTUP CISLA A NAVRAT
		1633	SIZECHK
0007		1633+SIZE	SET 7
		1634	;
		1635+	*****
		1636+	*****
0311		1647	CBLK48 80
		1693+	ORG 785
		1697	;
		1698	*****
		1699	;
		1700	;# ZOBRAZENI A VSTUP 1 CISLICE
		1701	;
		1702	*****
		1703	;
		1704	;HODNOTA K ZOBRAZENI JE V A
0311 B820		1705	ZC1: MOV R0,#VIDEO
0313 74D8		1706	CALL ZOBR1
0315 BD01		1707	MOV R5,#1
		1708	;JMP CISLO
		1709	;
		1710	*****
		1711	;
		1712	;# CTENI CISLA
		1713	;
		1714	*****
		1715	;
		1716	; VSTUP: R5 - POSET DOVOLENÝCH CISLIC
		1717	; VÝSTUP: R2=OMEZOVAČ ZA CISLEM,
		1718	(-1...PREV, 0...END, 1...NEXT)
		1719	CY IFF NEBYLA ZADANA HODNOTA
		1720	ZNICI R0,2,3,5. ZACHOVA R1,4,6,7
		1721	PRECTENOU HODNOTU VRATI V A(LOW),R3(HIGH)
		1722	;
0317 B82B		1723	CISLO: MOV R0,#BUFF
0319 74E8		1724	CALL CLR5
031B 74C2		1725	CALL CICIS
031D F65B		1726	JC CISL4
		1727	;MAZE DISPLAY KROME LEVÉHO KISTA
031F 74E6		1728	CALL CLRDS
		1729	;VYPIS NAPOUEDNE TECKY
0321 2320		1730	MOV A,VIDEO
0323 6D		1731	ADD A,R5
0324 A8		1732	MOV R0,A
0325 F0		1733	MOV A,GR0
0326 4301		1734	ORL A,#ZTECKA
0328 A0		1735	MOV GR0,A
			;PUVODNI OBSAH + TECKA

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		1736	;
0329	FA	1737	MOV A,R2
032A	030B	1738 CISL2:	ADD A,TLEND-TLO
032C	AA	1739	MOV R2,A
032D	E3	1740	MOV P3 A,0A
032E	B820	1741	MOV R0,VIDEO
0330	745D	1742	CALL POSUN
0332	FA	1743	MOV A,R2
0333	B82B	1744	MOV R0,BUFF
0335	745D	1745	CALL POSUN
0337	74C2	1746	CALL CTICIS
0339	E62A	1747	JNC CISL2
		1748	; CISLO NACTENO, KONVERZE DEC-->BIN
033B	B830	1749	MOV R0,BUFF+5
033D	BD02	1750	MOV R5,#2
033F	7444	1751	CALL CISL6
0341	AB	1752	MOV R3,A
0342	BD03	1753	MOV R5,#3
		1754	; PREVOD DEC-->BIN. R0 UKAZATEL NA HORNÍ CISLICI,
		1755	; R5 - POČET CISLIC.
		1756	; ZNICI R0,R5. VYSLEDEK DA DO REG. A
0344	27	1757 CISL6:	CLR A
0345	F259	1758 CISL5:	JB7 CISL7
0347	E7	1759	RL A
0348	A0	1760	MOV R0,A
0349	F259	1761	JB7 CISL7
034B	E7	1762	RL A
034C	F259	1763	JB7 CISL7
034E	E7	1764	RL A
034F	60	1765	ADD A,R0
0350	F659	1766	JC CISL7
0352	C8	1767	DEC R0
0353	60	1768	ADD A,R0
0354	F659	1769	JC CISL7
0356	ED45	1770	DJNZ R5,CISL5
0358	83	1771 CISL4:	RET
		1772	;
		1773	; PRETECENI PRI PREVODU DEC-->BIN
0359	BA01	1774 CISL7:	MOV R2,ERR1
035B	2409	1775	JMP ERROR
		1776	;
		1777	SIZECHK
004C		1780+SIZE	SET 76
		1781+;	
		1782+-----	
		1783+;	
035D		1794	CBLK48 8
		1840+	ORG 861
		1844 ;	
		1845 ;	POP PROGRAM PRO CTENÍ CISLA
		1846 ;	
		1847	#POSUNE R5 BYTU POCINAJE R0 O 1 MISTO SHEREM
		1848	JK VYSSIM ADRESAM. DO 1.BYTU ZAPISE A.
		1849	#ZNICI R2, POSUNE R0, OSTATNI REGISTRY ZACHOVA
035D	2D	1850	POSUN: XCH A,R5

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
		1851	MOV R3,A ;KOPIE DELKY
035E	AB	1852	XCH A,R5
035F	2D	1853	POS1: XCH A,0R0
0360	20	1854	INC R0
0361	18	1855	DJNZ R3,POS1
0362	EB60	1856	RET
0364	83	1857	SIZECHK
0008		1860+SIZE	SET 8
		1861+;	
		1862+;*****	
		1863+;	
		1874+;	
		1875+*****	
		1876+*	*
		1877+* PODPROGRAMY PRO KOMUNIKACI S PERIFERIAMI	*
		1878+*	*
		1879+*****	
		1880+;	
		1881+;	
		1882+*****	
		1883+*	*
		1884+* MAGNETOFON	*
		1885+*	*
		1886+*****	
		1887+*SAVE NOLIST	
		2315+*RESTORE	
		2316+;	
		2317+*****	
		2318+*	*
		2319+* KLAVESNICE	*
		2320+*	*
		2321+*****	
		2322+;	
		2323 CBLK48 6	
00FA		2330+ ORG 250	
		2334+;	
		2335+ CTENI STAVU KLAVESNICE, JE-LI ZNAK, JEHO PREVZETI	
		2336+;	
00FA	B81E	2337 CTIKL: MOV R0, #KEY	
00FC	2380	2338 CTIKL3: MOV A, #NOKEY	
00FE	20	2339 XCH A,0R0	
00FF	83	2340 RET	
0006		2341 SIZECHK	
		2344+SIZE SET 6	
		2345+;	
		2346+;*****	
		2347+;	
		2358 CBLK48 5	
03BD		2404+ ORG 957	
		2408+;	
		2409+ CTENI ZNAKU Z KLAVESNICE S CEKANIM	
		2410+ KOD PRECTENEHO TLACITKA VRATI V A.	
		2411+;	
03BD	14FA#	2412 CTIKL1: CALL CTIKL	
03BF	F2BD	2413 JB7 CTIKL1	CEKACI SMYCKA

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
03C1	83	2414	RET
		2415	SIZECHK
0005		2418+SIZE	SET 5
		2419+;	
		2420+*****	*****
		2421+;	
03C2		2432	CBLK48 11
		2478+	ORG 962
		2482 ;	
		2483 ; CTENI ZNAKU Z KLAVESNICE PRO POTREBY CTENI CISLA	
		2484 ;	
03C2	74BD	2485	CTICIS: CALL CTIKL1 ;CEKA NA ZNAK
03C4	03F3	2486	ADD A,4-TLMEM ;TEST PRIKAZOVYHO TLACITNA
03C6	F6C2	2487	JC CTICIS ;PRIKAZY IGNORUJE
03CB	0303	2488	ADD A,#3 ;CY IFF OMEZOVAC
03CA	07	2489	DEC A
03CB	AA	2490	MOV R2,A
		2491 ;VYSTUP: A=R2=PRECETNY ZNAK	
		2492 ; JE-LI TO OMEZOVAC, JE CARRY,	
		2493 ; ZNAK = -1..PREV, 0..END, +1..NEXT.	
03CC	83	2494 ; JE-LI TO CISLICE, ZNAK = HODNOTA CISLICE+(TLO-TLEND)	
		2495	RET
		2496	SIZECHK
0008		2499+SIZE	SET 11
		2500+;	
		2501+*****	*****
		2502+;	
		2513 ;	
		2514 *****	*****
		2515 /*	*
		2516 /* Z O B R A Z O V A N I	*
		2517 /*	*
		2518 *****	*****
		2519 ;	
03CD		2520	CBLK48 25
		2566+	ORG 973
		2570 ;	
		2571 *****	*****
		2572 /*	*
		2573 /* VYSTUP CISEL V DESITKOVE SOUSTAVE	*
		2574 /*	*
		2575 *****	*****
		2576 ;	
		2577 ; ZOBRAZENI PC	
		2578 ;	
03CD	74E6	2579	ZOBRPC: CALL CLRDS
03CF	B05E	2580	MOV RO,4ZZP ;'P' DO LEVEHO displeje
03D1	FF	2581	ZPC1: MOV A,R7 ;PC
		2582 ;	
		2583 ; ZOBR3: ZOBRAZENI TROJICE VPRAVO NA displeji	
		2584 ; ZOBR2: ZOBRAZENI DVOJICE. NUTNO NASTAVIT RO !	
		2585 ; ZOBR1: ZOBRAZENI 1 CISLICE. NUTNO NASTAVIT RO !	
		2586 ;	
03D2	B820	2587	ZOBR3: MOV RO,VIDEO ;PTP DO VIDEOREGISTRU
03D4	74D8	2588	CALL ZOBR1

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT	
03D6	74D8	2589	ZOBR2: CALL ZOBR1	
		2590 ;		
		2591 ; ZOBRAZI CISLICI A MOD 10; A:=A DIV 10. NICI R2		
		2592 ;		
03D8	BAFF	2593	ZOBR1: MOV R2, #0FFH	
03DA	03F6	2594	ZOBR11: ADD A, #-10	
03DC	1A	2595	INC R2	
03DD	F6DA	2596	JC ZOBR11	
03DF	030A	2597	ADD A, #10	
		2598	;R2=A DIV 10, A=A MOD 10	
03E1	E3	2599	MOV P3 A, @A	
03E2	A0	2600	MOV @R0, A	;ZOBRAZI A MOD 10
03E3	18	2601	INC R0	
03E4	FA	2602	MOV A, R2	;A:=A DIV 10
03E5	83	2603	RET	
		2604	SIZECHK	
0019		2607+SIZE	SET 25	
		2608+;		
		2609+*****		
		2610+;		
03E6		2621	CBLK48 10	
		2667+	ORG 998	
		2671 ;		
		2672 *****		
		2673 /*	*	
		2674 /*	*	MAZANI DISPLEJE
		2675 /*	*	
		2676 *****		
		2677 ;		
03E6	B820	2678	CLRD5: MOV R0, #VIDO	
		2679	;NULOVANI 5 BYTU POCINAJE R0	
03E8	BB05	2680	CLR5: MOV R3, #5	
03EA	27	2681	CLEAR: CLR A	
03EB	A0	2682	CLR0: MOV @R0, A	
03EC	18	2683	INC R0	
03ED	EBEB	2684	DJNZ R3, CLR0	
03EF	83	2685	RET	
		2686	SIZECHK	
000A		2689+SIZE	SET 10	
		2690+;		
		2691+*****		
		2692+;		
03F0		2703	CBLK48 11	
		2749+	ORG 1008	
		2753 ;		
		2754 *****		
		2755 /*	*	
		2756 /*	*	ZHASNUTI DISPLEJE A ZABLOKOVANI JEHO OBSLUHY
		2757 /*	*	
		2758 *****		
		2759 ;		
03F0	35	2760	ZHASNI: DIS TCNTI	
03F1	B902	2761	ZHASO: MOV R1, #P55B	ADRESA PORTU A (SEGMENTY)
03F3	23FF	2762	MOV A, #0FFH	;VSECHNY ZHASNOUT
03F5	8A0A	2763	WR55IO: ORL P2, #P55I0M+P55CE1	

LOC	OBJ	LINE	SOURCE STATEMENT
03F7 9AFB		2764	ANL P2,%(NOT P55CE0) ;MAPUJE VNITRNI 8155, IO
03F9 91		2765	MOVX @R1,A ;ZAPIS NA PORT
03FA 83		2766	RET
		2767	SIZECHK
000B		2770+SIZE	SET 11
		2771+;	
		2772+=====	
		2773+;	
		2784	END

## USER SYMBOLS

??MIND 0020	?LENGT 000B	?SIZE 0016	?START 03F0	ACC 0027	AERROR 00E4
BUFF 002B	CBLK48 0005	CEKEJ 038E	CEKEND 0111	CHR2 03B9	CHVENI 0003
CISL2 032A	CISL4 0358	CISL5 0345	CISL6 0344	CISL7 0359	CISLO 0317
CLD ISP 02EA	CLEAR 03EA	CLR0 03EB	CLR5 03E8	CLRD5 03E6	CMPO 0289
CMP4 028F	CMP5 0297	CMP6 028E	CODEBL 0004	CODEMB 0003	CTCIS 03C2
CTIKL 00FA	CTIKL1 03BD	CTIKL3 00FC	CVABO 00C7	CVADR 00BF	DATABL 0001
DF 0000	ERR1 0001	ERR2 0002	ERR3 0003	ERR4 0004	ERR5 0005
ERR6 0006	ERR7 0007	ERROR 0109	ERROR0 0107	EXTINT 0403	EXTRES 0400
EXT TIM 0407	IADD 026D	IADD2 0278	IADD3 0299	IAND 027F	ICALL 029C
ICMP1 0295	ICMP2 0290	IDISP 02D5	IERROR 023C	IHLT 0259	IINT 02F4
IINT0 02FB	IJF 0261	IJMP 026A	IJMPI 0268	IJT 0265	IKEY 02EE
ILDA 0240	ILDA1 023E	ILDC 024B	INOP 024E	INOT 027B	INST0 023B
INST1 0224	INST2 0225	INSTR 021B	INTINT 0081	INTRES 00AA	IOR 0284
IP1B2 02BE	IP1IN 02B9	IP1OUT 02C5	IP2OUT 02CC	IRET 02AA	ISTA 0246
ISTAI 0244	ISTK2 02B2	ISUB 0272	IZOBRO 02EA	IZOBRI 02E7	K500 0062
K750 0094	KEY 001E	KP1 00FF	KTIM 00F0	LDADR 00BE	LDOPFO 00CB
LDOPM 00CF	LERROR 00E2	LOCBLK 0006	LT08 00D3	MAXINS 001B	MGBITR 0001
MGBITW 0002	MGEND 01EC	MGLD1 01E0	MGLD2 01E1	MGLOAD 01D1	MGSAVE 019A
MGSV1 019E	MGSV2 01B2	MGSV3 01BE	MGSV4 01BF	MUX7 0010	NEWPC 0236
NOKEY 0080	NOP0 0258	NOP1 0254	ORGPG0 0100	ORGPG1 0200	ORGPG2 02FC
ORGPG3 03FB	ORGPG4 0400	ORGPG5 0500	ORGPG6 0600	ORGPG7 0700	ORGPG8 0800
ORGPG9 0900	ORGPGA 0400	ORGPGB 0800	ORGPGC 0C00	ORGPGD 0D00	ORGPGE 0E00
ORGPGF 0F00	OUT500 038B	P1D 0029	P2D 002A	P55A 0001	P55B 0002
P55C 0003	P55CE0 0004	P55CE1 0002	P55IOM 0008	P55R 0000	P051 0360
POSUN 035D	POUT 00E6	POUT1 00F0	POUT2 00F7	POUT8 00F9	PRIK1 011A
PRIKAZ 0115	RBIT 03A0	RBIT0 039E	RBIT1 03A6	RBYT1 03B1	RBYTE 03AF
REORG 0014	RES1 00B8	RES3 00B4	RESET 00B5	RSYNO 0367	RSYN1 0369
R8YN2 036F	RSYN3 037B	S0 0004	S1 0010	S2 0080	S3 0020
84 0040	S5 0008	S6 0002	S7 0001	SIZE 0008	SIZECH 0015
SP 0026	STKMAX 003A	STKMIN 0031	STOP? 001B	S10RA 02C3	SYNCHR 0365
T01 00DE	T01RET 00DD	TAB1 0125	TAB2 0200	TABCIS 0300	TABMUX 007A
TABTL 0063	TIM128 0028	TIM2 001A	TIM3 002A	TIM4 0031	TIM5 003C
TIM6 0040	TIM7 004D	TIM72 005A	TIM8 005A	TIMER 0008	TLO 0000
TL1 0001	TL2 0002	TL3 0003	TL4 0004	TL5 0005	TL6 0006
TL7 0007	TL8 0008	TL9 0009	TLACC 000E	TLEND 000B	TLOAD 0013
TLMEM 000D	TLNEXT 000C	TLPC 000F	TLPREV 000A	TLRUN 0010	TLSAVE 0012
TLSTEP 0011	TLSTOP 000B	TSADR 0100	TSERR 0105	TSOK 0104	TSTEND 01FC
VIDO 0020	VID1 0021	VID2 0022	VID3 0023	VID4 0024	VID5 0025
WBIT 0383	WBIT0 0382	WBIT2 0387	WBYT2 0396	WBYTE 0392	WBYTE0 0391
WR5510 03F5	XACC 0160	XACC1 016B	XF 0177	XF1 017C	XF2 0184
XF3 0184	XMEM 013F	XMEM3 013D	XMEM4 015A	XPC 016F	XR2 012F
XRUN 012C	XSP 0188	XSP1 0194	XSTEP 0137	ZC1 0311	ZC3 030A
ZC3A 01F5	ZHASO 03F1	ZHASNI 03F0	ZDBR1 03B8	ZDBR11 03DA	ZDBR2 03D6
ZDBR3 03D2	ZDBRPC 03CD	ZPC1 03D1	ZRUN 00E2	ZTECKA 0001	ZZ0 00FC

ZZ1	0090	ZZ2	0076	ZZ3	00B6	ZZ4	009A	ZZ5	00AE	ZZ6	00EE
ZZ7	0094	ZZ8	00FE	ZZ9	00BE	ZZA	00DE	ZZC	006C	ZZE	006E
ZZF	004E	ZZH	00DA	ZZM	00C2	ZZP	005E	ZZS	00AE		

ASSEMBLY COMPLETE, NO ERRORS





MGBITR	2854	1949
MGBTW	2844	2044
MGEND	1005	1030\$
MGLD1	1021\$	1027
MGLD2	1022\$	1024
MGLOAD	821	1009\$
MGSAVE	821	960\$
MGSV1	963\$	964
MGSV2	978	980\$
MGSV3	991\$	997
MGSV4	992\$	994
MUX7	271\$	536
NEWPC	1148\$	
NOKEY	4138	571
NOPO	1180	1188\$
NOP1	1185\$	1187
ORGP60	278	419
	1426\$	1432
	2071	1433
ORGP61	288	769
	2241	770
ORGP62	298	1061\$
	2372	1072
ORGP63	308	1366\$
	1872\$	1368
	2230\$	1377
ORGP64	318	1668
	2541	1669
ORGP65	328	
ORGP66	338	
ORGP67	348	
ORGP68	358	
ORGP69	368	
ORGP6A	378	
ORGP6B	388	
ORPGC	398	
ORPGD	408	
ORPGE	418	
ORPGF	428	
OUT500	2043	2045\$
P1D	3208	1298
P2D	3218	1304
P55A	3398	1307
P55B	3408	552
P55C	3418	542
P55CE0	2698	734
P55CE1	2704	734
P55I0M	2688	725
P55R	3388	685
P051	1853\$	1855
P05UN	1742	1745
P0UT	1299	1305
P0UT1	15404	1541
P0UT2	1543	1546\$
P0UT8	1537	1548\$
PRIK1	8098	811
		839





ISIS-II ASSEMBLER SYMBOL CROSS REFERENCE, V2.1

XPC	819	899 <sup>#</sup>	917
XR2	831 <sup>#</sup>	834	
XRUN	820	829 <sup>#</sup>	
XSP	895	921 <sup>#</sup>	
XSP1	926	928 <sup>#</sup>	
XSTEP	820	837 <sup>#</sup>	
ZC1	910	925	1705 <sup>#</sup>
ZC3	891	1039	1626 <sup>#</sup>
ZC3A	852	901	1039 <sup>#</sup>
ZHASO	532	2761 <sup>#</sup>	
ZHASNI	960	1009	2760 <sup>#</sup>
ZOBRI1	1706	2588	2589
ZORR11	2594 <sup>#</sup>	2596	
ZOBRI2	862	2589 <sup>#</sup>	
ZOBRI3	795	859	1328
ZOBRPC	838	899	1627
ZPC1	1193	2581 <sup>#</sup>	2587 <sup>#</sup>
ZRUN	385 <sup>#</sup>	829	
ZTECKA	365 <sup>#</sup>	1734	
ZZ0	367 <sup>#</sup>	469	
ZZ1	368 <sup>#</sup>	469	
ZZ2	369 <sup>#</sup>	469	
ZZ3	370 <sup>#</sup>	469	
ZZ4	371 <sup>#</sup>	469	
ZZ5	372 <sup>#</sup>	381	470
ZZ6	373 <sup>#</sup>	470	
ZZ7	374 <sup>#</sup>	470	
ZZ8	375 <sup>#</sup>	470	
ZZ9	376 <sup>#</sup>	470	
ZZA	377 <sup>#</sup>	888	
ZZC	384 <sup>#</sup>	808	
ZZE	379 <sup>#</sup>	793	
ZZF	380 <sup>#</sup>	908	
ZZH	383 <sup>#</sup>	1191	
ZZM	382 <sup>#</sup>	850	
ZZP	378 <sup>#</sup>	2580	
ZZS	381 <sup>#</sup>	922	

CROSS REFERENCE COMPLETE

**PŘÍLOHA 2:**

**Schema:**

- zapojení mikropočítače PETR
- obvod klávesnice a displeje
- stabilizátoru napětí
- obvod připojení magnetofonu
- zapojení logické sondy
- zapojení vnitřní paměti s expanderem
- rozložení součástek na základní desce
- blokové schema mikropočítače PETR

**Seznam součástek:**

- stavebnice PETR
- logické sondy ke stavebnici PETR
- pro rozšíření stavebnice PETR

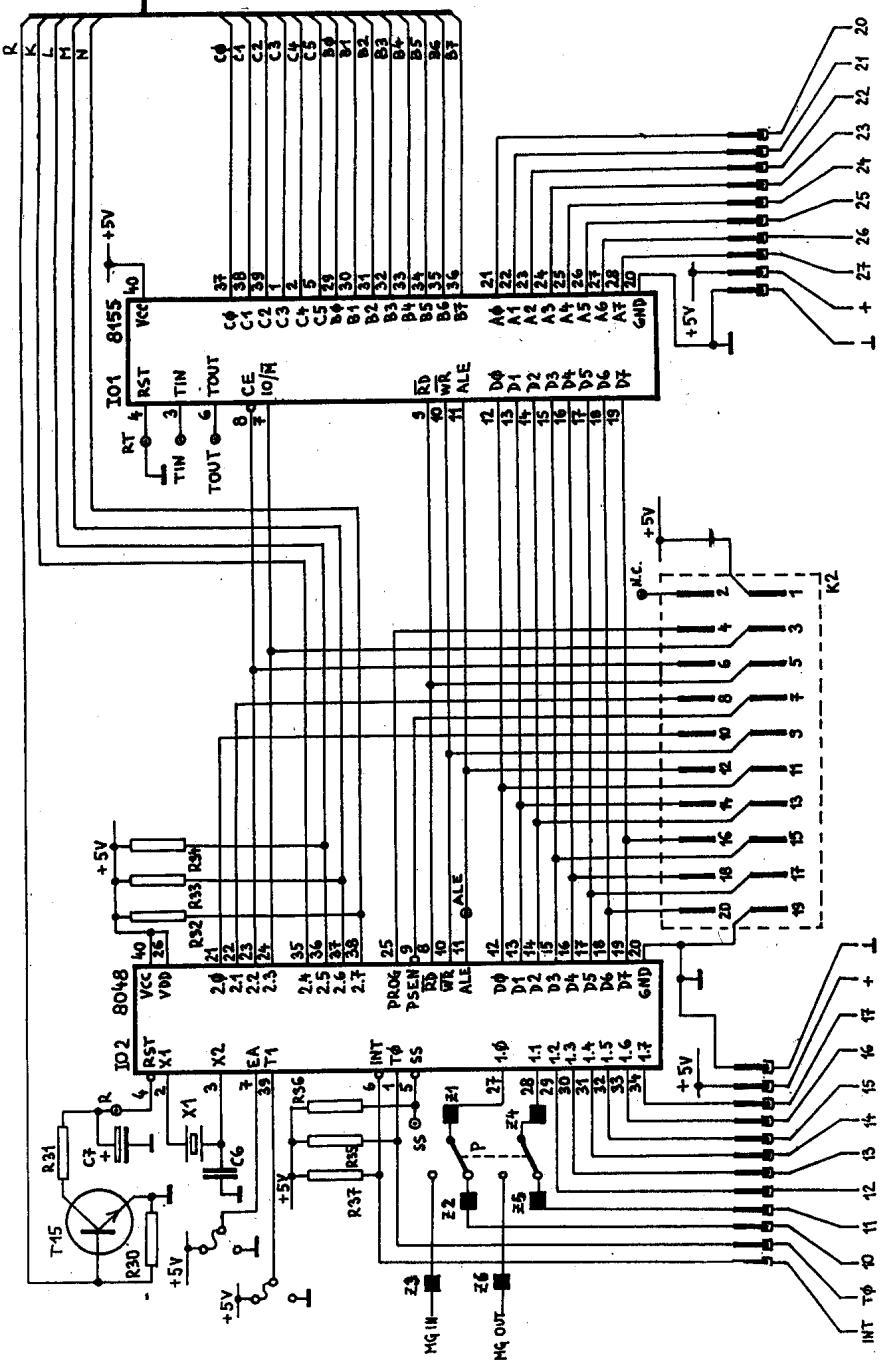


Schéma zapojení mikropočítače PETR

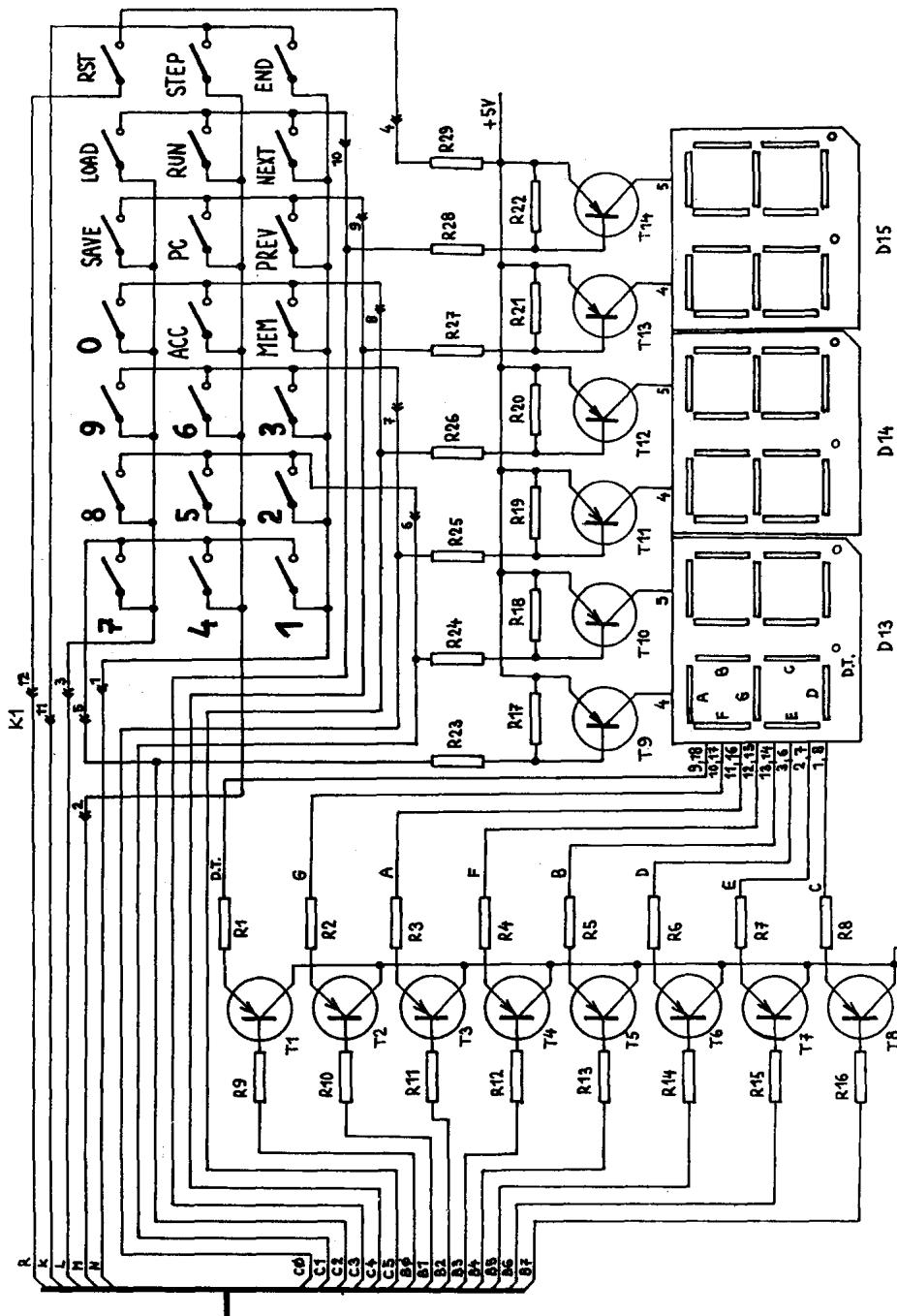
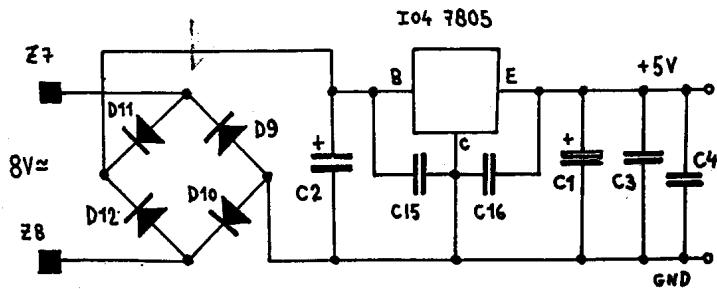
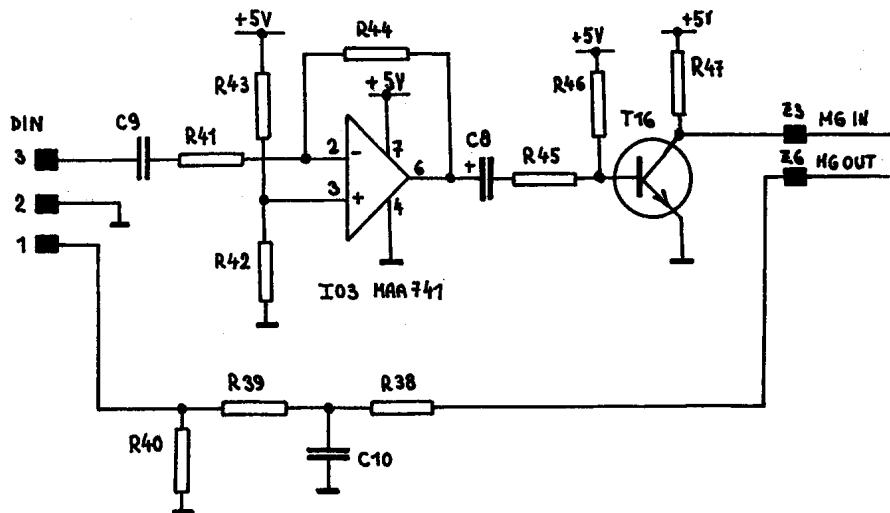


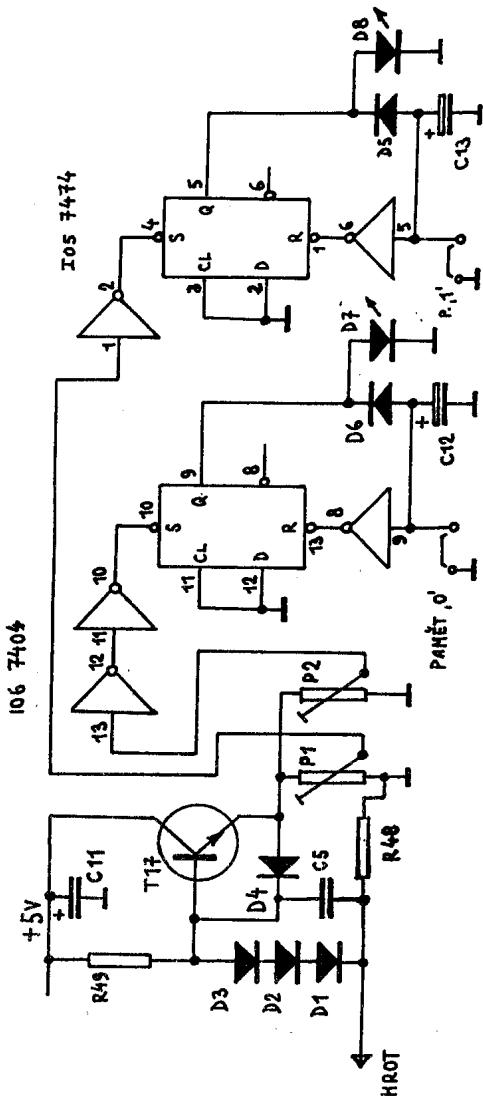
Schéma obvodu klávesnice a displeje



Schema stabilizátoru napětí

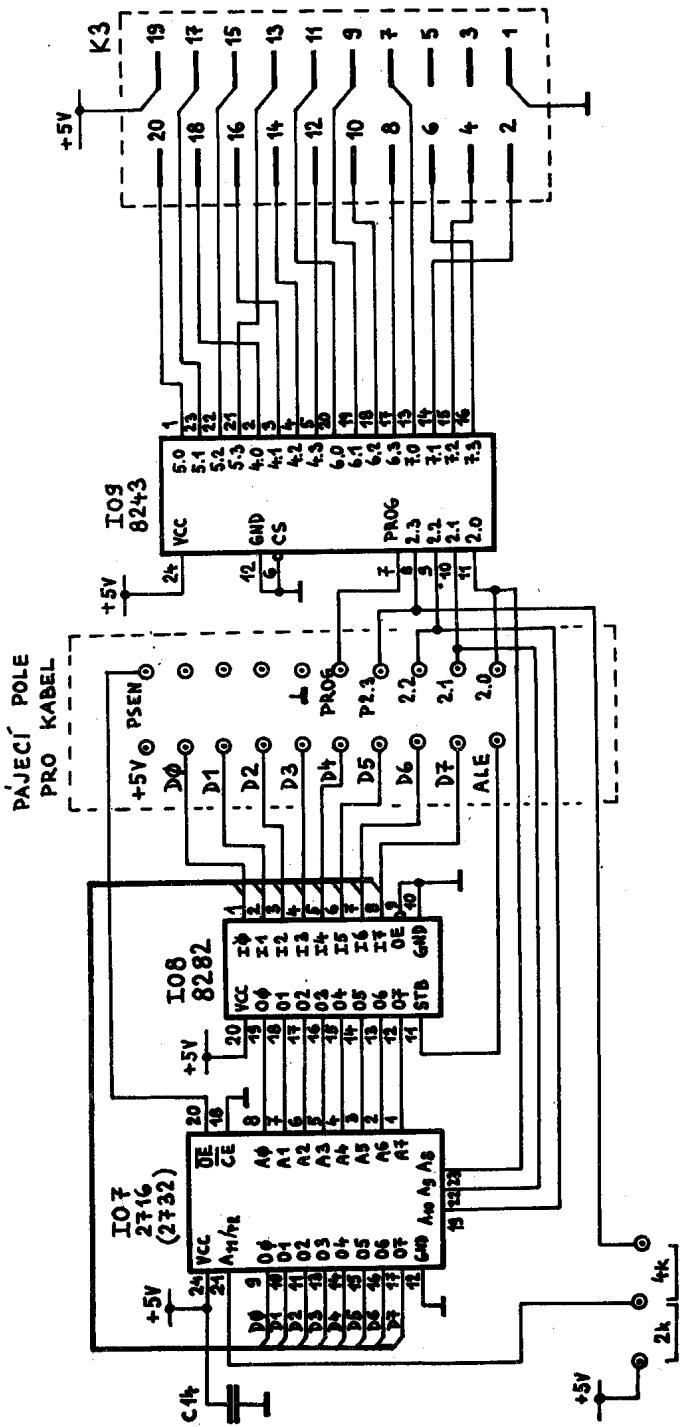


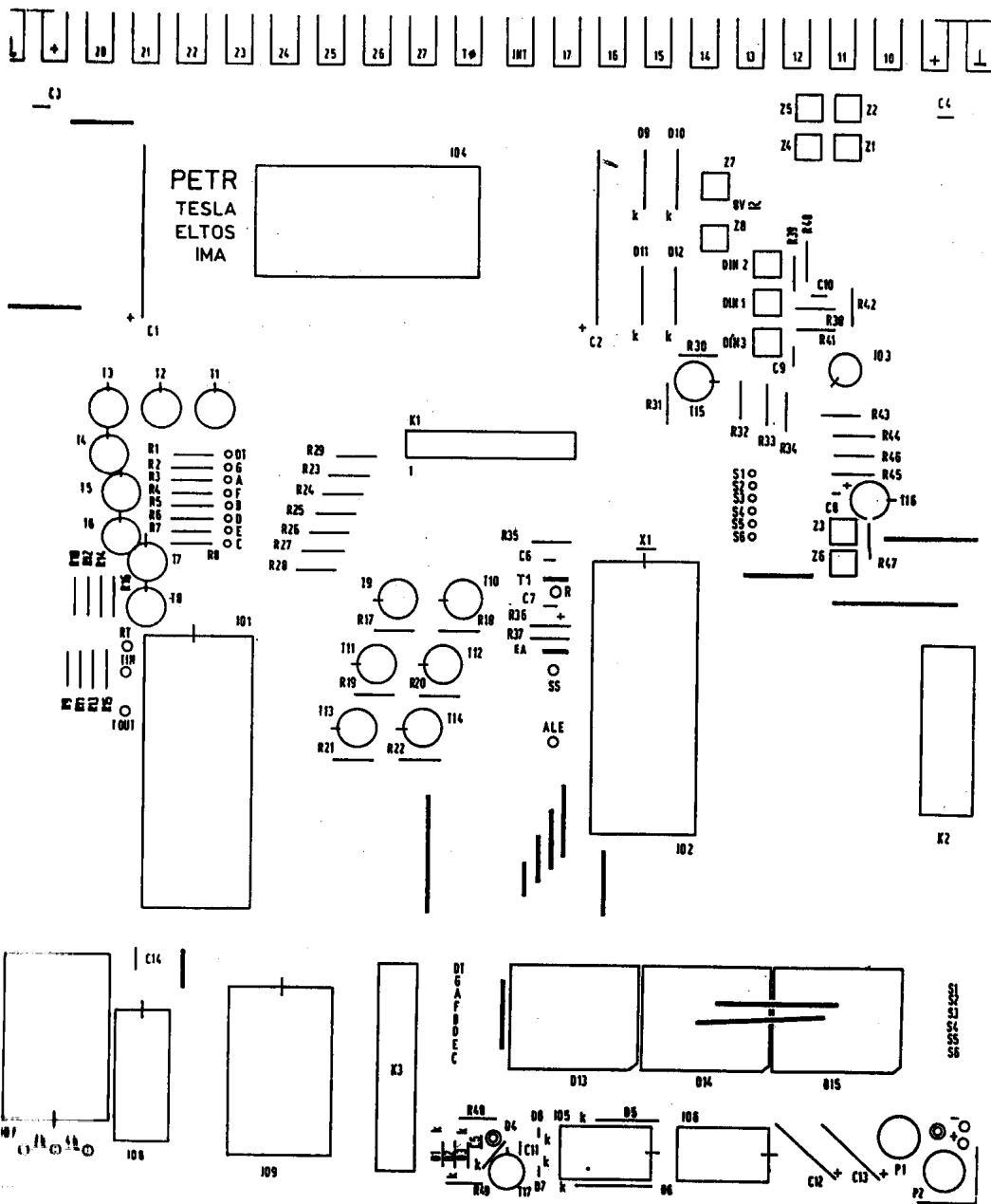
Schema obvodu připojení magnetofonu



Schematic logické sondy

Schéma zapojení vnější paměti s expanderem



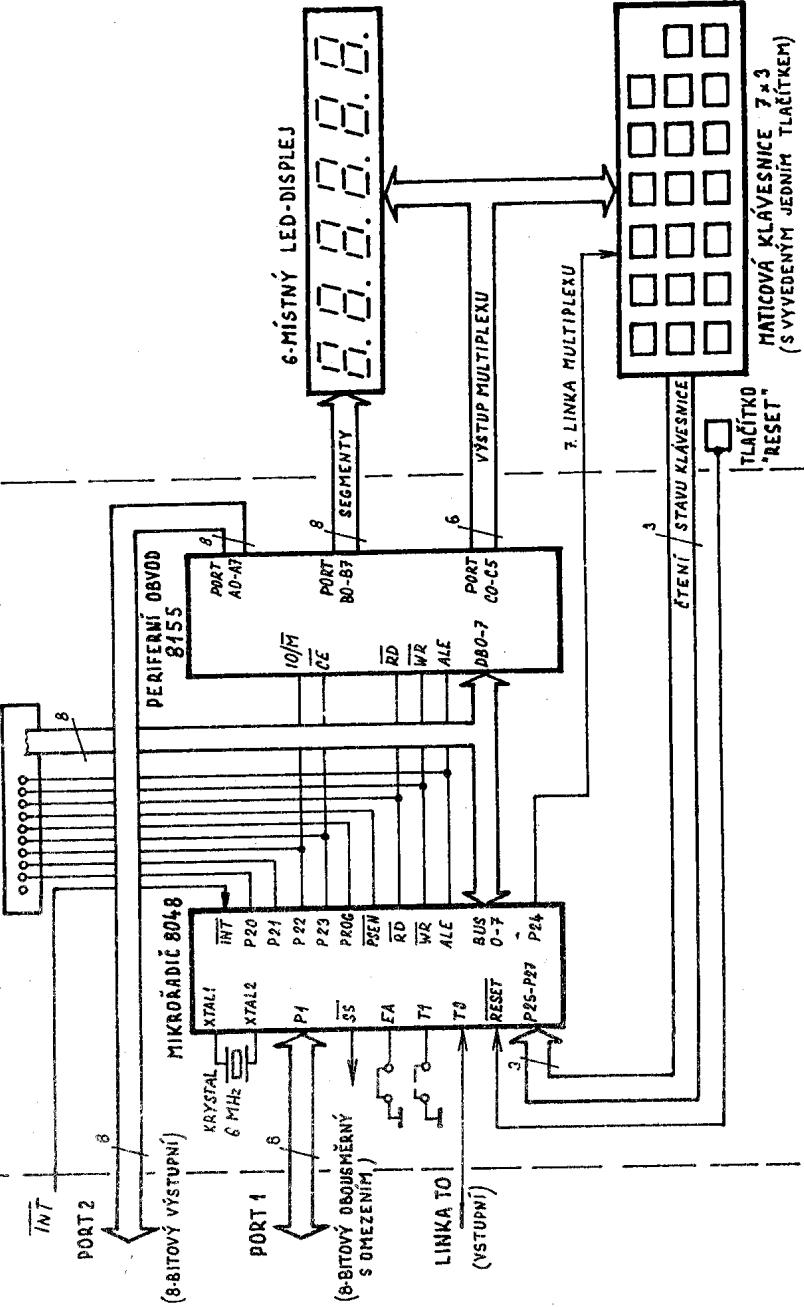


Rozložení součástek na základní desce

## UŽIVATELSKÉ ROZHRANÍ

SYSTÉMOVÝ KONEKTOR  
(ADRESNÍ A DATOVÁ SBERNICE A ŘÍDÍCÍ SIGNÁLY)

## KOMUNIKACE S OBSLUHOU



Blokové schéma mikropočítače PETR

## Seznam součástek stavebnice PETR

### Integrované obvody:

1 ks	I01	MHB 8155
1 ks	I02	MHB 8048 (paměť programu maskou)
1 ks	I03	MAA 741
1 ks	I04	MA 7805

### Ostatní polovodiče:

8 ks	T1-T8	tranzistor BC 178
2 ks	T15,16	tranzistor KC 508
6 ks	T9-T14	tranzistor KF 517
4 ks	D9-D12	dioda KY 132/80
3 ks	D13-D15	dyoumístná jednotka VQE 24E

### Odpory TR 191:

9 ks	R1-R8, R31	... 56R
20ks	R9-R28	... 1k
1 ks	R29	... 330R
3 ks	R30, R39, R45	... 4k7
3 ks	R32-R34	... 3k3
4 ks	R35-R37, R47	... 2k2
1 ks	R38	... 47k
1 ks	R40	... 100
2 ks	R41, R42	... 10k
1 ks	R43	... 6k8
1 ks	R44	... 1M
1 ks	R46	... 22k

### Kondenzátory:

2 ks	C1, C2	TF008 1000M/16V
5 ks	C3, C4, C9, C15, C16	TK 783 100n
1 ks	C6	TK 754 22p
2 ks	C7, C8	TE 135 1M/40V
1 ks	C10	TK 783 4n7

### Ostatní součástky:

1 ks	X1	krystal 6MHz (malé provedení)
2 ks	objímka I0 40 pin	
1 ks	konektor klávesnice (1/2 objímky I0 24 pin)	
1 ks	chladič pro I04	
1 ks	přepínač (označ. P) 946 221 01 1	
1 ks	konektor DIN pevný (3 dutinky)	
1 ks	foliová klávesnice TS 523 (modifikovaný potisk)	
35ks	koncovka 4FA 898 03	
40ks	kontakt 4FA 062 06	
1 ks	skříňka (Tesla Bratislava)	
1 ks	deska plošných spojů (označ. TRPE)	
1 m	vodič plochý PNLY 30 žil ( $0,15 \text{ mm}^2$ )	
0,5m	vodič jednoduchý s izol. PVC (vnitřní průměr 0,7 mm)	

## Seznam součástek logické sondy k stavebnici PETR

### **Integrované obvody:**

1 ks I05 MH 7474  
1 ks I06 MH 7404

### **Ostatní polovodiče:**

1 ks T17 tranzistor KC508  
1 ks D4 dioda KA 261  
5 ks D1-D3,D5,D6 dioda KA 206  
1 ks D7 dioda LED zelená LQ 1702  
1 ks D8 dioda LED červená LQ 1102

### **Ostatní součástky:**

2 ks R48,R49 odpor TR 191 ... 15k  
2 ks P1,P2 odpor. trimr TP 095 680R  
1 ks C5 kondenzátor TK 754 22p  
1 ks C11 elektrolyt TE 131 6M8/6,3V  
2 ks C12,C13 elektrolyt TE 981 10M/6V  
1 ks deska plošných spojů  
(oddělený díl desky stavebnice PETR)

## Seznam součástek pro rozšíření stavebnice PETR

### **Integrované obvody:**

1 ks I07 paměť EPROM K573RF5(2716) popř.  
K573RF3(2732)  
1 ks I08 MH 8282  
1 ks I09 MHB 8243

### **Ostatní součástky:**

1 ks C14 TK 783 100n  
1 ks objímka I0 24 pin  
1 ks K2 konektor FRB TX 511 20 11  
(na desce mikropočítače PETR)  
1 ks K3 konektor FRB TY 511 20 11  
1 ks konektor FRB TY 511 20 13 (pro kabel)  
1 ks deska plošných spojů  
(oddělený díl desky stavebnice PETR)

## PŘÍLOHA 3.

### Odpovědi na otázky v textu

- 21 Bude čítač adres PC po provedení jedné instrukce ukazovat vždy na v pořadí další následující instrukci zapsanou v programu?

Nebude. Například po provedení instrukce skoku (JMP) může být další instrukce ke zpracování umístěna v programu kdekoli. Obdobných instrukcí jako JMP je více a označují se jako řídící instrukce (viz odst. 2.2).

- 22 Kolik podprogramů lze do sebe nejvýše vnořit tak, aby nedošlo k přeplnění zásobníku?

Deset, neboť zásobník mikropočítáče PETR má deset položek.

- 23 Kolik kroků může nejvýše obsahovat program pro mikropočítáč PETR?

Počet kroků programu není omezen. Pokud jste odpověděli, že 128 resp. 256 uvědomte si, že počet kroků programu nesouvisí ani tak s velikostí paměti jako spíše s typem instrukcí. Např. jednoinstrukční program CYKL: JMP CYKL je nekonečný cyklus, při kterém procesor neustále dokola provádí tuto jedinou instrukci. Tento případ se někdy označuje jako dynamický stop procesoru. Dynamický proto, že procesor nepřetržitě pracuje, stop proto, že se přitom z adresy CYKL nikam jinam nedostane.

- 24 Jsou tyto dva úseky programů funkčně stejné?

(1)            AEQ 100  
                  JF ANO  
NE:            ...  
:  
ANO:          ...

(2)            ALT 90  
                  JF NE  
AGT 90  
                  JF NE  
JMP ANO  
NE:            ...  
:  
ANO:          ...

Nejsou. Byly by ekvivalentní v případě, že by porovnávaly obsah strádače s obsahem téže buňky paměti! Navíc řešení (2) je nejen delší, ale i časově náročnější.

25

Kdy se v tomto programu nastavuje příznak F, který testuje instrukce JF ?

Při provádění instrukce AEQ, která testuje rovnost mezi obsahem střadače a srovnávací konstantou 001.

26

Tabulkou pro zobrazení písmen' a symbolů si laskavě, doplňte sami podle výše uvedeného návodu. Přitom tvary písmen lze volit různě, např. c lze zobrazit jako □ nebo □ apod. Některá písmena se zobrazují těžko, např. k jako □, některá zobrazit nejde - např. x .

písmeno	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m
tvar	R	L	E	D	C	F	G	H	I	J	L	L	M
hodnota	222	234	98	242	110	78	236	218	144	240	74	104	220

písmeno	n	o	p	r	s	t	u	v	x	y	z		
tvar	M	O	P	R	S	T	U	V	X	Y	Z		
hodnota	194	226	94	66	174	106	224			154			

symbol	+	-	?	!	°								
tvar	1	-	?	!	°								
hodnota	146	2	87	145	30								

číslice	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9			
tvar	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9			
hodnota	252	144	118	182	154	174	238	148	254	190			

?7

Jaký bude obsah střadače v okamžiku, kdy se program zastaví na instrukci HALT, a proč ?

Obsah střadače bude ACC=0, neboť k přetečení dojde poprvé při ACC=256. Do střadače se tedy dosadí hodnota ACC:=256-256=0 a nastaví se F:=1, viz popis instrukce ADD.

?8

Popište funkci takto zapsané instrukce:

adr	kód	instrukce	komentář
003	21.003	JMPI 003 ; ?	

Takto zapsaná instrukce má význam skoku sama na sebe. Program se na ní zacyklí.

?9

Upravte program tak, aby se po stisknutí tlačítka 0, 1, 2, nebo 3 zastavil !

Pro řešení lze využít posloupnosti kódů, které uvedená tlačítka generují - viz obr. 5.:

adr	kód	instrukce	komentář
000	26.000	→ KEY	; přečíst stav klávesnice do ACC
001	10.010	AEQ 010	; je stisknuté tlačítko ?
002	11.000	JF 000	; ne, čist znovu
003	13.011	ALT 011	; ukončit program ?
004	11.007	JF 007	; ano, ale jen pro daná tlačítka
005	02.000	DISP 000	; jinak zobrazit kód na displej
006	09.000	JMP 000	; a čist znovu z klávesnice
007	01.000	→ HALT	; stop
011	00.004		; omezovač pro ukončení programu

210

Jaký výsledek bude mít instrukce LDAI ležící na adrese dané operandem, tedy například:

adr	kód	instrukce	
001	19.001	LDAI 001	; ???

Výsledek bude stejný jako u instrukce LDC 001, po provedení bude tedy obsah střadače ACC=001 !

211

Napište úsek programu pro kopírování obsahu portu P1 na port P2.

Program může mít např. tento tvar:

adr	kód	instrukce	komentář
000	04.255	LDC 255	; ACC := 1111 1111
001	17.008	P1OUT 8	; zajistí správné čtení portu P1
002	16.008	P1IN 8	; ACC := obsah P1
003	18.008	P2OUT 8	; P2 := obsah ACC

212

Proč se u instrukce RET neudává adresa, ze které má program dále pokračovat ?

Protože návrat z podprogramu vede vždy na adresu následující za poslední instrukcí CALL. Tato návratová adresa se automaticky ukládá do zásobníku právě proto, aby mohla být použita při následující instrukci RET.

U ostatních řídicích instrukcí se cílová adresa, ze které má program pokračovat, vždy uvádí.

213

Jak lze spustit program z konkrétní adresy, řekněme 123? Lze program spustit od adresy 300?

Z přípustné (existující) adresy, např. 123 lze spustit program tak, že nejprve příkazem **PC** nastavíme hodnotu čítače adres na 123 a potom spustíme program příkazem **(RUN)**.

Z adresy 300 program spustit nelze. Adresový prostor mikropočítače PETR je v rozsahu 0 až 127 (při rozšíření až 255). Adresa 300 tedy v mikropočítači PETR neexistuje.

**Ex4**

Může dojít k chybě E 006 (prázdný zásobník) při zpracování tohoto programu?

adr	kód	instrukce	komentář
000	23.010	CALL 010	; volání podprogramu
001	09.000	JMP 000	; stále dokola
		⋮	⋮
010	04.001	LDC 001	; podprogram pro výpis vzorku
011	17.000	P1OUT 8	; 0000 0001 → port P1
012	24.000	RET	; konec podprogramu

Při spuštění programu od adresy 0 nebo 1 nemůže. Může k ni věk dojít, spusťte-li nebo krokuje-li program od adres 010, 011, 012 (t.j. instrukce RET by se měla provést dříve než instrukce CALL).

**PŘÍLOHA 4:**

**Tabulky 8048**

- seznam instrukcí mikroprocesoru 8048/8049  
seřazený vzestupně podle vnitřního kódu
- abecedně seřazený seznam instrukcí  
mikroprocesoru 8048/8049
- funkční přehled instrukcí  
mikroprocesoru 8048/8049

**Tabulka instrukcí PETR**

Seznam instrukcí mikroprocesoru 8048/8049 seřazený v závesném podle vnitřního kódu

kód	symb.	kód	symb.	kód	symb.	kód	symb.
00	NOP	56	JT1 adr	81	MOVX A,@R1	D7	MOV PSW,A
01	OUTL BUS, A	57	DA	82	RET	D8 XRL A,RO	
02	ADD A, #d	58	ANL A, R0	83	JMP adr	D9 XRL A,R1	
03	INC A, #d	59	ANL A, R1	84	CIR F0	DA XRL A,R2	
04	IMP adr	5A	ANL A, R2	85	JNTI adr	DB XRL A,R3	
05	EN I	5B	ANL A, R3	86	B1 MOV @R1,#d	DC XRL A,R4	
06	DEC A	5C	ANL A, R4	87	B2 JB5 adr	DD XRL A,R5	
07	INS A, BUS	5D	ANL A, R5	88	ORL B3 JMPP A	DE XRL A,R6	
08	IN A, P1	5E	ANL A, R6	89	ORL B4 CALL adr	DF XRL A,R7	
09	IN A, P2	5F	ANL A, R7	90	ORL B5 CPL F1	E1	
10	OUTL P1, A	60	ADD A,@RO	91	MOV B6 JFO adr	E2	
11	OUTL P2, A	61	ADD A,@R1	92	MOV B7 R1, #d	E3 MOVP3 A,@A	
12	MOVD A, P5	62	MOV T, A	93	MOV B8 R2, #d	E4 JMP adr	
13	MOVD A, P6	63	JMP adr	94	MOV B9 R3, #d	E5 SEL MBO	
14	MOVD A, P7	64	STOP TCR	95	MOV B9 R4, #d	E6 JNC adr	
15	INC P4, A	65	RRC A	96	MOV B9 R5, #d	E7 RLI A	
16	INC P5, A	66	ADD A, R0	97	MOV B9 R6, #d	E8 DUNZ R1, adr	
17	INC P6, A	67	ADD A, R1	98	MOV B9 R7, #d	E9 DUNZ R2, adr	
18	INC P7, A	68	ADD A, R2	99	MOV B9 R8, #d	EA DUNZ R3, adr	
19	INC P4, #d	69	ADD A, R3	100	MOV B9 R9, #d	EB DUNZ R4, adr	
20	INC P5, #d	70	ADD A,@RO	101	MOV B9 R0, A	EC DUNZ R5, adr	
21	INC P6, #d	71	ADD A,@R1	102	MOV B9 R1, A	ED DUNZ R6, adr	
22	INC P7, #d	72	SWAP A	103	MOV B9 R2, A	EE DUNZ R7, adr	
23	INC R0	73	ORL A, RO	104	MOV B9 R3, A	FF DUNZ R8, adr	
24	INC R1	74	JMP adr	105	MOV B9 R4, A	F0 MOV A,@RO	
25	INC R2	75	CALL CLR	106	MOV B9 R5, A	F1 MOV A,@R1	
26	INC R3	76	JENTO CLK	107	MOV B9 R6, A	F2 JB7 adr	
27	INC R4	77	JF1 adr	108	MOV B9 R7, A	F3 CALL adr	
28	INC R5	78	ADDC A, RO	109	MOV B9 R8, A	F4 CALL adr	
29	INC R6	79	ADDC A, R1	110	MOV B9 R9, A	F5 SEL MB1	
30	XCH A,@RO	80	JMP F1	111	MOV B9 R0, A	F6 RLC A	
31	XCHD A,@R1	81	ADDC A, R2	112	MOV B9 R1, A	F7 RLC A	
32	JB2 adr	82	ADDC A, R3	113	MOV B9 R2, A	F8 MOV A,R1	
33	JB1 adr	83	ADDC A, R4	114	MOV B9 R3, A	F9 MOV A,R2	
34	CALL adr	84	ADDC A, R5	115	MOV B9 R4, A	F10 MOV A,R3	
35	DIS TCNTI	85	ADDC A, R6	116	MOV B9 R5, A	F11 MOV A,R4	
36	JTO A	86	ADDC A, R7	117	MOV B9 R6, A	F12 MOV A,R5	
37	CPL A	87	ADDC A, R7	118	MOV B9 R7, A	F13 MOV A,R6	
38	OUTL P1, A	88	ADDC A, R7	119	MOV B9 R8, A	F14 MOV A,R7	
39	OUTL P2, A	89	ADDC A, R7	120	MOV B9 R9, A	F15 SEL RB1	
40	MOVD A, P4	90	ADDC A, R7	121	MOV B9 R0, A	F16 MOV R3, A	
41	MOVD A, P5	91	ADDC A, R7	122	MOV B9 R1, A	F17 MOV R3, A	
42	MOVD A, P6	92	ADDC A, R7	123	MOV B9 R2, A	F18 MOV R3, A	
43	MOVD A, P7	93	ADDC A, R7	124	MOV B9 R3, A	F19 MOV R3, A	
44	STRTR CNT	94	ADDC A, R7	125	MOV B9 R4, A	F20 MOV R3, A	
45	JNTI adr	95	ADDC A, R7	126	MOV B9 R5, A	F21 MOV R3, A	
46	JNTI adr	96	ADDC A, R7	127	MOV B9 R6, A	F22 MOV R3, A	
47	SWAP A	97	JB3 adr	128	MOV B9 R7, A	F23 MOV R3, A	
48	INC R1	98	CALL CLR	129	MOV B9 R8, A	F24 CALL adr	
49	INC R2	99	JENTO CLK	130	MOV B9 R9, A	F25 SEL R3	
50	INC R3	100	JF1 adr	131	MOV B9 R0, A	F26 RLC A	
51	INC R4	101	ADDC A, R2	132	MOV B9 R1, A	F27 RLC A	
52	INC R5	102	ADDC A, R3	133	MOV B9 R2, A	F28 RLC A	
53	INC R6	103	ADDC A, R4	134	MOV B9 R3, A	F29 RLC A	
54	INC R7	104	ADDC A, R5	135	MOV B9 R4, A	F30 RLC A	
55	STRRT T	105	ADDC A, R6	136	MOV B9 R5, A	F31 RLC A	
		106	ADDC A, R7	137	MOV B9 R6, A	F32 RLC A	
		107	ADDC A, R7	138	MOV B9 R7, A	F33 RLC A	
		108	ADDC A, R7	139	MOV B9 R8, A	F34 RLC A	
		109	ADDC A, R7	140	MOV B9 R9, A	F35 RLC A	

Abecedně seřazený seznam instrukcí mikroprocesoru 8048/8049

symb.	kód	B/C	symb.	kód	B/C	symb.	kód	B/C	symb.	kód	B/C
H ADD A, RO	68	1/1	DEC R0	C8	1/1	JNTG a	26	2/2	ORL A, RO	48	1/1
R1	69	1/1	R1	C9	1/1	JNTJ a	46	2/2	A, R1	49	1/1
R2	6A	1/1	R2	CA	1/1	JNZ a	96	2/2	A, R2	4A	1/1
R3	6B	1/1	R3	CB	1/1	JTF a	16	2/2	A, R3	4B	1/1
R4	6C	1/1	R4	CC	1/1	JTO a	36	2/2	A, R4	4C	1/1
R5	6D	1/1	R5	CD	1/1	JT1 a	56	2/2	A, R5	4D	1/1
R6	6E	1/1	R6	CE	1/1	JZ a	66	2/2	A, R6	4E	1/1
R7	6F	1/1	R7	CF	1/1	MOV A, #d	23	2/2	A, R7	4F	1/1
ADD A, @RO	60	1/1	DIS I	15	1/1	MOV A, PSW	G7	1/1	ORL A, @RO	40	1/1
@R1	61	1/1	TCNTI	35	1/1	MOV A, RO	F8	1/1	A, @R1	41	1/1
ADD A, #d	03	2/2	DJNZ RO,a	E8	2/2	R1	F9	1/1	ORL A, #d	43	2/2
ADDO A, RO	78	1/1	R1, a	E9	2/2	R2	FA	1/1	ORL BUS, #d	88	2/2
R1	79	1/1	R2, a	EA	2/2	R3	FB	1/1	ORL P1, #d	89	2/2
R2	7A	1/1	R3, a	EB	2/2	R4	FC	1/1	ORLD P4, A	8C	1/2
R3	7B	1/1	R4, a	EC	2/2	R5	FD	1/1	P5, A	8D	1/2
R4	7C	1/1	R5, a	ED	2/2	R6	FE	1/1	P6, A	8E	1/2
R5	7D	1/1	R6, a	EE	2/2	R7	FF	1/1	P7, A	8F	1/2
R6	7E	1/1	R7, a	EF	2/2	MOV A, @RO	FO	1/1	OUTL BUS, A	O2	1/2
R7	7F	1/1	EN I	05	1/1	@R1	F1	1/1	OUTL P1, A	39	1/2
ADDC A, @RO	70	1/1	TCNTI	25	1/1	MOV A, T	42	1/1	P2, A	3A	1/2
@R1	71	1/1	ENTO CLK	75	1/1	MOV PSW, A	D7	1/1	RET	93	1/2
ADDC A, #d	13	2/2	IN A, P1	09	1/2	MOV RO, A	A8	1/1	RETR	RL	A
ANL A, RO	58	1/1	A, P2	0A	1/2	R1, A	A9	1/1	E7	1/1	
R1	59	1/1	INC A	17	1/1	R2, A	AA	1/1	RLC	A	F7
R2	5A	1/1	INC RO	18	1/1	R3, A	AB	1/1	RR	A	77
R3	5B	1/1	R1	19	1/1	R4, A	AC	1/1	RRC	A	67
R4	5C	1/1	R2	1A	1/1	R5, A	AD	1/1	SEL	MBO	E5
R5	5D	1/1	R3	1B	1/1	R6, A	AE	1/1	SEL	MB1	F5
R6	5E	1/1	R4	1C	1/1	R7, A	AF	1/1	SEL	RBO	C5
R7	5F	1/1	R5	1D	1/1	MOV RO, #d	B8	2/2	SEL	RBI	D5
ANL A, @RO	50	1/1	R6	1E	1/1	R1, #d	B9	2/2	STOP	TCNT	65
ANL A, @R1	51	1/1	R7	1F	1/1	R2, #d	BA	2/2	STRT	CNT	45
ANL A, #d	53	2/2	INC @RO	10	1/1	R3, #d	BB	2/2	STRT	T	55
ANL BUS, #d	98	2/2	@R1	11	1/1	R4, #d	BC	2/2	SWAP	A	47
P1, #d	99	2/2	INS A, BUS	08	1/2	R5, #d	BD	2/2	XCH	A, RO	28
P2, #d	9A	2/2	JBO a	12	2/2	R6, #d	BE	2/2	A, R1	29	
ANLD P4, A	9C	1/2	JB1 a	32	2/2	R7, #d	BF	2/2	A, R2	2A	
P5, A	9D	1/2	JB2 a	52	2/2	MOV @RO, A	AO	1/1	A, R3	2B	
P6, A	9E	1/2	JB3 a	72	2/2	@R1, A	A1	1/1	A, R4	2C	
P7, A	9F	1/2	JB4 a	92	2/2	MOV @RO, #d	BO	2/2	A, R5	2D	
CALL 0a	14	2/2	JB5 a	B2	2/2	@R1, #d	B1	2/2	A, R6	2E	
1a	34	2/2	JB6 a	D2	2/2	MOV T, A	62	1/1	A, R7	2F	
2a	54	2/2	JB7 a	F2	2/2	MOVD A, P4	0G	1/2	XCH A, @RO	20	
3a	74	2/2	JC a	F6	2/2	A, P5	OD	1/2	A, @R1	21	
4a	94	2/2	JFO a	B6	2/2	A, P6	OE	1/2	XCHD A, @RO	30	
5a	B4	2/2	JF1 a	76	2/2	A, P7	OF	1/2	A, @R1	31	
6a	D4	2/2	JMP 0a	04	2/2	MOVD P4, A	3C	1/2	A, @R1	31	
7a	F4	2/2	1a	24	2/2	P5, A	3D	1/2	XRL A, RO	D8	
CIR A	27	1/1	2a	44	2/2	P6, A	3E	1/2	A, R2	DA	
C	97	1/1	3a	64	2/2	P7, A	3F	1/2	A, R3	DB	
FO	85	1/1	4a	84	2/2	MOV P A, @A	A3	1/2	A, R4	DC	
F1	A5	1/1	5a	A4	2/2	MOV P3 A, @A	E3	1/2	A, R5	DD	
CPL A	37	1/1	6a	C4	2/2	MOVX A, @RO	80	1/2	A, R6	DE	
C	A7	1/1	7a	E4	2/2	A, @R1	81	1/2	A, R7	DF	
FO	95	1/1	JMPP @A	B3	1/2	MOVX @RO, A	90	1/2	XRL A, @RO	DO	
F1	B5	1/1	JNC a	E6	2/2	@R1, A	91	1/2	A, @R1	D1	
DA A	57	1/1	86	2/2	NOP	00	1/1	A, #d	D3		
DEC A	07	1/1									

Pozn.: H - ovlivňuje CY, B/C - počet bytů/počet cyklů,  
 a - adresa, d - data

## Funkční přehled instrukcí mikroprocesoru 8048/8049

	symb.	význam
Accumulator	ADD A,R	Add register to A
	ADD A,@R	Add data memory to A
	ADD A,#d	Add immediate to A
	ADDC A,R	Add register with CY
	ADDC A,@R	Add data memory with CY
	ADDC A,#d	Add immediate with CY
	ANL A,R	And register to A
	ANL A,@R	And data memory to A
	ANL A,#d	And immediate to A
	ORL A,R	Or register to A
	ORL A,@R	Or data memory to A
	ORL A,#d	Or immediate to A
	XRL A,R	Excl. Or register to A
	XRL A,@R	Excl. Or data memory to A
	XRL A,#d	Excl. Or immediate to A
	INC A	Increment A
	DEC A	Decrement A
	CLR A	Clear A
	CPL A	Complement A
	DA A	Decimal Adjust A
	SWAP A	Swap nibbles of A
	RL A	Rotate A left
	RLC A	Rotate A left through CY
	RR A	Rotate A right
	RRG A	Rot. A right through CY
Input/Output	IN A,P	Input port to A
	OUTL P,A	Output A to port
	ANL P,#d	And immediate to port
	ORL P,#d	Or immediate to port
	INS A,BUS	Input BUS to A
	OUTL BUS,A	Output A to BUS
	ANL BUS,#d	And immediate to BUS
	ORL BUS,#d	Or immediate to BUS
	MOVD A,P	Input Expander port to A
Registers	MOVD P,A	Out. A to Expander port
	ANLD P,A	And A to Expander port
	ORLD P,A	Or A to Expander port
Branch	INC R	Increment register
	INC @R	Increment data memory
	DEC R	Decrement register
Control	JMP adr	Jump unconditional
	JMPP @A	Jump indirect
	DJNZ R,adr	Decrement reg. and skip
	JC adr	Jump on CY=1
	JNC adr	Jump on CY=0
	JZ adr	Jump on A Zero
	JNZ adr	Jump on A not Zero
	JT0 adr	Jump on T0=1
	JNT0 adr	Jump on T0=0
	JTL adr	Jump on T1=1
	JNT1 adr	Jump on T1=0
	JF0 adr	Jump on F0=1
	JF1 adr	Jump on F1=1
	JTF adr	Jump on timer flag
	JNI adr	Jump on INT=0
	JBb adr,	Jump on Accumulator Bit

	symb.	význam
Subroutine	CALL adr	Jump to subroutine
	RET	Return
	RETR	Return and restore status
Flags	CLR C	Clear CY
	CPL C	Complement CY
	CLR F0	Clear Flag 0
	CPL F0	Complement Flag 0
	CLR F1	Clear Flag 1
	CPL F1	Complement Flag 1
Data Moves	MOV A,R	Move register to A
	MOV A,@R	Move data memory to A
	MOV A,#d	Move immediate to A
	MOV R,A	Move A to register
	MOV @R,A	Move A to data memory
	MOV R,#d	Move immediate to reg.
	MOV @R,#d	Move immmed. to data mem.
	MOV A,PSW	Move PSW to A
	MOV PSW,A	Move A to PSW
	XCH A,R	Exchange A and register
Timer/Counter	XCH A,@R	Exch. A and data memory
	XCHD A,@R	Exch. nibble of A and reg.
	MOVX A,@R	Move ext. data mem. to A
	MOVX @R,A	Move A to ext. data mem.
	MOV P A,@A	Move to A from curr. page
	MOV P3 A,@A	Move to A from Page 3
Control	STRT T	Start Timer
	MOV A,T	Read Timer/Counter
	MOV T,A	Load Timer/Counter
	STR T CNT	Start Counter
	STOP TCNT	Stop Timer/Counter
	EN TCNTII	Enable Timer/Counter Int.
Pozn.:	DIS TCNTII	Disable Timer/Counter Int.
	EN I	Enable ext. interrupt
	DIS I	Disable ext. interrupt
	SEL RB0	Select register bank 0
	SEL RB1	Select register bank 1
	SEL MB0	Select memory bank 0
	SEL MB1	Select memory bank 1
	ENTQ CLK	Enable Clock output on T0
	NOP	No Operation

Pozn.:

R = R0-R7

@R = R0-R1

P = P1-P2 [P4-P7]

#d = data (8 bitů)

adr = adresa (8 nebo 12 bitů)

b = 0-7

**SEZNAM INSTRUKCI STAVERNICE "PETR"**

P o p i s			
kód	řádkov	význam	
01 xxx	BALT	zašlevení programu	na displeji se vypíše "aaa" jako příznak a zašlevení HALT.
02 ddd	DISP	výpis na display	zobrazí ACC jako 3 číslo dodat: až 6 ... do "ddd" číslo displeje dod: 255 ... výsledek displeje se vymívá prodlева ddd = 1,28 milisekund
03 ddd	NOP		naplňání střednice konstantou Acc
04 AKA	LDC	ACC: =aaa	naplňání střednice obsahem paměti na adresu aaa
05 aaa	LDA	ACC: =MEM(ooo)	sápis obsahu střednice do paměti na adresu ooo
06 ooo	STA	MEM(ooo) : =ACC	součet obsahu střednice s obsahem paměti na adr. ooo
07 ooo	ADD	ACC: =ACC+MEM(ooo)	rozdíl obsahu střednice a obsahu paměti na adr. ooo
08 ooo	SUB	ACC: =ACC-MEM(ooo)	skok v programu
09 ooo	JMP		F:=1 pro ACC: =MEM(ooo), Jinak F:=0
10 ooo	ABD		test na rovnost
11 ooo	JP		podainší skok
12 ooo	AST		porovnání
13 ooo	ALT		porovnání
14 xxxx	CPL		F:=1 pro ACC: =MEM(ooo), Jinak F:=0
15 ooo	AND	ACC: =ACC AND MEM(ooo)	Inverze obsahu střednice, ACC: =255-ACC
16 99d	P1IN	ACC: =P1	logický soutěsní obsahu střednice a obsahu paměti na adr. ooo
17 99d	P1OUT	P1: =ACC 2,	zapis až 7 ... členi, jen do -ho bloku
18 99d	P2OUT	P2: =ACC 2,	zapis až 7 ... členi, jen do -ho bloku
19 ooo	LDAI	ACC: =MEM(ooo)	naplňání střednice podle směrnice z adresy ooo paměti
20 ooo	STAI	MEM(ooo) : =ACC	sápis obsahu střednice do paměti dle směrnice z adr. ooo
21 ooo	JMP1		skok dle směrnice v paměti na adresu ooo
22 ooo	OR	ACC: =ACC OR MEM(ooo)	logický součet obsahu střednice a obsahu paměti na adr. ooo
23 ooo	CALI	volání podprogramu	skok do podprogramu na adresu ooo
24 xxxx	RET		návrat z podprogramu
25 ooo	JT	podainší skok	podařený skok na adr. ooo pokud je linka TU=1
26 xxxx	KEY	čtení klávesnice	ACC: =KEY Přečte kod tlačítka není-li stisknutá žádána
27 ooo	INT	ovládání přerušení	Acc ... povoleni, Acc ... zákaz vnějšího přerušení

Seznam chyb:

- 1 Pokus zapásat do paměti hodnotu, kterou v ní nelze zahrádat (číslo větší než 255) nebo chybá při převodu BCD → binárního čísla.
- 2 Adresa je mimo rozsah označené paměti.
- 3 Neplatné instrukce – potisk instrukcí (program nejdíše „zabiloudil“).
- 4 Operand málo povolený růsah (0..1, 0..8 apod.).
- 5 Přeplnění zásobníku návratových adres (při CALL).
- 6 Přední zásobník návratových adres (při RET).
- 7 Chyba čtení z magnetofonu – nesoulídat kontrolní součet.

Vydáno pro potřebu uživatelů mikroelektronických  
systémů TESLA

Rada : Operační systém MS DOS

Název : Mikropočítačová stavebnice Petr

Autor : Kolektiv autorů

Vydavatel : TESLA ELTOS, státní podnik  
Institut mikroelektronických aplikací  
Třída Vítězného února 17, Praha 2

ve Vydavatelství a nakladatelství Novinář  
ve spolupráci s čs. redakcí VN MON Praha

Vydání : první, 1988

Náklad : 1 000 výtisků

---

Vydala Tesla Eltos, státní podnik,  
Institut mikroelektronických aplikací ve Vydatelství a nakladatelství  
Novinář Praha ve spolupráci s československou redakcí VN MON v roce 1988

---